

ملاحظات الميكانيك

ملاحظات حل مسائل النواس العرن

- الدور الخاص للنواس المرن له بالحدادية g ولا بسعة الاهتزاز X_{max} (يعني لما يغيرن بيقي الدور كما هو $T_0 = T_0$)
الدور الخاص للنواس المرن له علاقة بالكتلة m (تناسب طردي) وثابت صلابة النابض k (تناسب عكسي)
الدور الخاص للنواس المرن له علاقة بالكتلة m (تناسب طردي) وثابت صلابة النابض k (تناسب عكسي)

2. الاستطالة السكونية: $mg = kx_0 \Rightarrow x_0 = \frac{m \cdot g}{k}$
وإذا لم تعطى قيم m, k

نستطيع تبديل $k = m \cdot \omega_0^2$ فيكون $x_0 = \frac{m \cdot g}{m \cdot \omega_0^2} \Rightarrow x_0 = \frac{g}{\omega_0^2}$

نربع ونعزل x_0 نعوض بدل $\frac{m}{k}$ في علاقة الدور $mg = kx_0 \Rightarrow \frac{m}{k} = \frac{x_0}{g} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{x_0}{g}}$

3. قوة الارجاع $\vec{F} = -k\vec{x}$ (N) التسارع $\vec{a} = -\omega_0^2 \vec{x}$ ($m \cdot s^{-2}$)
لما يطلبن رح يعطي قيمة المطال x أو (اللحظة $t = 0$ تكون مثلاً $x = +X_{max}$)
شدة قوة الارجاع بالقيمة المطلقة وشدة محصلة القوى هي نفسها شدة قوة الارجاع $\sum F = |m \cdot \vec{a}| = |-k\vec{x}|$

4. ثابت صلابة النابض k ($N \cdot m^{-1}$)

إذا أعطانا النابض الخاص ω_0 : $k = m \cdot \omega_0^2$ أو عندما يعطينا خط بياني للطاقة نحسب منه k : من علاقة الطاقة الكلية : $E = \frac{1}{2} k X_{max}^2$ ونعزل k :

أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها : $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \Rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{k} \Rightarrow k = 4\pi^2 \frac{m}{T_0^2}$

5. استنتاج التابع الزمني:

(1) نكتب الشكل العام: $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$

(2) نعين الثوابت: $\omega_0, X_{max}, \varphi$

(3) نعوض الثوابت بالشكل العام

■ ω_0 النابض الخاص ($rad \cdot s^{-1}$) : $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0}$ أو $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

■ سعة الحركة ، سعة الاهتزاز ، ضمن جدول مرونة النابض ، طول القطعة المستقيمة تعني كلها X_{max}

■ تعيين φ من شروط البدء

الاتجاه الموجب: $v > 0$ السرعة موجبة , الاتجاه السالب: $v < 0$ السرعة سالبة	في الوضعين الطرفين $x = \pm X_{max}$ نتعدم السرعة في كلا الاتجاهين $v = 0$
■ شروط البدء : $t = 0, x = \frac{X_{max}}{2}$ الاتجاه سالب مثلاً نعوض شروط البدء بتابع المطال : $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$ $\frac{X_{max}}{2} = X_{max} \cos(\frac{\pi}{2}(0) + \varphi)$ $\Rightarrow \cos \varphi = +\frac{1}{2} \begin{cases} \varphi = +\frac{\pi}{3} \text{ rad (إما)} \\ \varphi = -\frac{\pi}{3} \text{ rad (أو)} \end{cases}$ نختار φ قيمة التي تجعل السرعة سالبة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$ نعوض شروط البدء $t = 0, v < 0$: لأن الاتجاه سالب: $\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \varphi < 0$ مقبول $\varphi = +\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin(+\frac{\pi}{3}) \Rightarrow v < 0$ مرفوض $\varphi = -\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = +\omega_0 X_{max} \sin(-\frac{\pi}{3}) \Rightarrow v > 0$	■ شروط البدء : $t = 0, x = +X_{max}$ تركت دون سرعة ابتدائية نعوض شروط البدء بتابع المطال : $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$ $+X_{max} = X_{max} \cos(\varphi) \Rightarrow \cos \varphi = 1 \Rightarrow \varphi = 0$ ■ شروط البدء : $t = 0, x = -X_{max}$ تركت دون سرعة ابتدائية نعوض شروط البدء بتابع المطال : $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$ $-X_{max} = X_{max} \cos(\varphi) \Rightarrow \cos \varphi = -1 \Rightarrow \varphi = \pi \text{ rad}$

السرعة الخطية لمركز عتالة الجسم

تابع السرعة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$

السرعة العظمى طولية (موجبة) : $v_{max} = \omega_0 X_{max}$

سرعة المرور الاول بوضع التوازن في كلا الاتجاهين ($t = 0, x = \pm X_{max}$) : $v = \pm \omega_0 X_{max}$

حساب السرعة طولية عند المطال x معلوم $v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$ معطى وعندما يكون الاتجاه الموجب: $v > 0$ السرعة موجبة , الاتجاه السالب: $v < 0$ السرعة سالبة

الفيزياء 2025

7. تعيين (زمن) أو لحظات المرور بوضع التوازن لعدة مرات :

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة من الوضعين الطرفين ($t = 0$, $x = \pm X_{\max}$)

الأول	الثاني	الثالث	الرابع
$t_1 = \frac{T_0}{4}$	$t_2 = 3\frac{T_0}{4}$	$t_3 = 5\frac{T_0}{4}$	$t_4 = 7\frac{T_0}{4}$

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة ليس من الوضعين الطرفين

$$(\mathbf{t} = \mathbf{0} \text{ , } \mathbf{x} \neq \pm \mathbf{X}_{\max})$$

(1) نعدم تابع المطال لأن في وضع التوازن $x = 0 \leftarrow 0 = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

$$X_{\max} \neq 0 \Rightarrow \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = 0$$

(2) نضع بدل $\cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right) = 0$ لأن $\cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right) = 0$ حيث k عدد الدورات التي يتغير عندها $\cos$ $k = 0, 1, 2, 3, 4, \dots$

$$\cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = \cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right) \Rightarrow \omega_0 t + \bar{\varphi} = \frac{\pi}{2} + \pi k: \text{ فيصبح}$$

(3) نعزل الزمن t من المعادلة السابقة حيث تكون قيم $\omega_0, \bar{\varphi}$ معلومة من تابع

$$t = \frac{\frac{\pi}{2} - \bar{\varphi} + \pi k}{\omega_0} : \text{المطال مسبقاً}$$

✓ نعوض $k = 0$ للحصول على زمن المرور الأول و $k = 1$ للمرور الثاني زمن

الوصول من المطال الأعظمي الموجب إلى المطال الأعظمي السالب (الزمن

$t = \frac{T_0}{2} : (\pm X_{\max} \text{ المتناظرين الوضعيين})$

8. الطاقات :

$E_p = \frac{1}{2} kX^2$: الطاقة الكامنة المرونية التي يقدمها المجرب (بدون ماكس)

$E = E_k + E_p$, $E = \frac{1}{2} kX_{\max}^2$: الطاقة الميكانيكية (الكلية) (مع ماكس)

$E_k = E - E_p$: الطاقة الحركية (من الفرق)

$$E_k = \frac{1}{2} k X_{\max}^2 - \frac{1}{2} k X^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} k \left[X_{\max}^2 \text{سعة الحركة} - X^2 \text{معطاة بالطلب} \right]$$

$x = 0 \Rightarrow E_p = 0 \Rightarrow E_k = E = \frac{1}{2} k x_{\max}^2$ الطاقة الحركية عند مرور المتحرك بوضع التوازن

$E_k = E_p$ تحديد موضع (مطال x) مركز عطالة الجسم عندما تتساوى الطاقتين الكامنة والحركية

$$\mathbf{E} = \mathbf{E}_k + \mathbf{E}_p \xrightarrow{\text{نضع } \mathbf{E}_k \text{ بدل } \mathbf{E}_p} \mathbf{E} = \mathbf{E}_p + \mathbf{E}_p \Rightarrow \mathbf{E} = 2\mathbf{E}_p \xrightarrow{\text{نمض القوانين}} \frac{1}{2} k \mathbf{x}_{\max}^2 = 2 \cdot \frac{1}{2} k \mathbf{x}^2 \xRightarrow{\text{نختصر}} \mathbf{x}^2 = \frac{\mathbf{x}_{\max}^2}{2} \xrightarrow{\text{نحذر الطرفين}} \mathbf{x} = \pm \frac{\mathbf{x}_{\max}}{\sqrt{2}}$$

9. تحديد موضع (مطال x) مركز عطالة الجسم في اللحظة t او لحظة بدء الزمن $t = 0$

نعوض هذا الزمن المعطى في تابع المطال فنتنتج لدينا قيمة x تكون هي موضع الجسم في ذلك الزمن المعطى

10. التتابع الزمنية الموجودة داخل الكتاب

اسم التابع و قانونه	التابع الزمني	تفصيل التابع الزمني	القيمة العظمى الطولية له
المطال (موضع الجسم) : $\bar{x}$	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{x} = X_{\max}$
السرعة: $\bar{v} = (\dot{x})_t$	$\bar{v} = -v_{\max} \cdot \sin(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{v} = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	$v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$
التسارع : $\bar{a} = (\ddot{v})_t = (\ddot{x})_t$	$\bar{a} = -\omega_0^2 \cdot \bar{x}$	$\bar{a} = -\omega_0^2 X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$a_{\max} = \omega_0^2 X_{\max}$
قوة الإرجاع : $\bar{F} = -k\bar{x}$	$\bar{F} = -F_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{F} = -kX_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$F_{\max} = kX_{\max} = m\omega_0^2 X_{\max}$

ملادظات حل النواس الفتل:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{k}} \quad \text{الدور الخاص للنواس الفضل:}$$

✓ الدور الخاص للنواس الفتل لاعلاقة له بالجاذبية g ولا بسعة الاهتزاز $\theta_{\max}$ (يعني لما يغيرن يبقى الدور كما هو $T_0 = T_0$)

الدور الخاص للنواس الفتل له علاقة بعزم العطالة للنواس I_A (تناسب طردي) ويثبت فتل سلك الفتل k (تناسب عكسي)

1- عزم العطالة I_{Δ} :

✓ $I_{d/m}$: عزيم عطالة أي نقطة مادية (كتلة نقطية) هو جداء الكتلة بمربع بعدها عن محور ثابت (سلك الفتل)

$$I_{d/m} = m \cdot r^2 \left\{ \begin{array}{l} r = \frac{l}{2} \xrightarrow{\text{الكتل على طرفي الساق}} I_{d/m} = m \cdot \frac{l^2}{4} \\ I_{d/m} = m \cdot r^2 \text{ الكتلة على محيط القرص} \end{array} \right.$$

✓ $I_{\Delta/c}$: عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته : $I_{\Delta/c} = \begin{cases} \frac{1}{12} m l^2 & \text{للساق} \\ \frac{1}{2} m r^2 & \text{للقرص} \end{cases}$ معطى بنص المسألة

✓ $I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + 2 \cdot I_{\Delta/m_1}$: عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالة مكونات النواس (جسم ساق أو قيرص) + $I_{\Delta/c}$ جملة

$$I_{\Delta} \begin{cases} I_{\Delta}/c \text{ جسم (ساق أو قرص)} & \text{لا يوجد كتل} \\ I_{\Delta}/c \text{ جملة} = I_{\Delta}/c \text{ جسم (ساق أو قرص)} + 2 \cdot I_{\Delta}/m_1 & \text{بوجود كتل} \end{cases}$$

2- ثابت قتل السلك k : ($m.N.rad^{-1}$) إذا أعطائنا النبض الخاص ω_0 : $k = I_A \cdot \omega_0^2$ أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها : $k = 4\pi^2 \frac{I_A}{T_0^2}$ $\Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_A}{k}} \xrightarrow{\text{تربيع}} T_0^2 = 4\pi^2 \frac{I_A}{k}$

11. ملاحظات للاختيار من متعدد:

تستخدم هذه العلاقة فقط عند التغيير في سلك الفتل **حيث: k'** ثابت يتعلق بنوع السلك **$2r$** : قطر مقطع السلك (ثخنه) **L** : طول السلك

$$K = k' \frac{(2r)^4}{L}$$

عكساً عكساً
 لما يغير طول سلك الفتل وبطلب T_0' الحديد هنا فقط نحذر نسبة الطول الحديد

✓ $T'_0 = 2T_0$: نجعل طول سلك الفتل أربع أضعاف ما كان عليه فيكون الدور الحديد:

✓ $T'_0 = \frac{\sqrt{3}}{2} T_0$: نجعل طول سلك الفتل ثلاثة أرباع ما كان عليه فيكون الدور الحديد

✓ نحذف ثلاثة أرباع طول سلك الفتل فيكون الدور الجديد : $T_0' = \frac{1}{2}T_0$ (الطول الجديد هنا هو الربع لأنه حذف ثلاثة أرباع من طوله)

✓ تقسم سلك الفتل قسمين (متساويين ، ربع وثلاثة أرباع ، ثلث وثلثين) فيكون الدور الجديد بعد تعليق الساق بجزأي السلك معاً أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل ويطلب T_0' الجديد هنا نضرب نسبتي الطولين ونجدهما .

• قسمين متساويين: $\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \Rightarrow T_0' = \frac{1}{2} T_0$ ♦ ثلث وثلثين: $\frac{2}{3} \times \frac{1}{3} \Rightarrow T_0' = \frac{\sqrt{2}}{3} T_0$ ♦ ربع وثلاثة أرباع: $\frac{3}{4} \times \frac{1}{4} \Rightarrow T_0' = \frac{\sqrt{3}}{4} T_0$

12. ملاحظات للمسائل وخصوصاً عند الدمج مع التخلي المركب :

✓ عند إضافة كتل على النواس فإن الذي يتغير هو عزم العطالة أما ثابت فتل السلك فلا يتغير وعند طلب الدور الجديد هنا : ننسب الدورين

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{معطى بنص المسألة} \\ \text{جسم (ساق أو قرص)} : I_{\Delta/c} \\ \text{جسم (ساق أو قرص)} : I_{\Delta/c} \\ \text{جسم (ساق أو قرص)} : I_{\Delta/c} \end{array} \right. \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{k}} : I_{\Delta/c} \text{ جسم (ساق أو قرص)} \Rightarrow T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{k}} : I_{\Delta/c} \text{ جسم (ساق أو قرص)} + 2 \cdot I_{\Delta/c} m_1$$

نعوض قيم العزوم ونعزل المجهول المطلوب

✓ إذا علقتنا الساق بسلكي فتل معاً أطولهما L_1, L_2 أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل وطلب حساب الدور الجديد :

$$T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} k_1 = k' \frac{(2r)^4}{L_1} \\ k_2 = k' \frac{(2r)^4}{L_2} \end{array} \right. \Rightarrow L_1 = L_2 \Rightarrow k_1 = k_2 \Rightarrow T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{2k_1}}$$

فتل (زاوي)	مطلال	مرن (خطي)	مطلال
$\theta = \theta_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	المطلال الزاوي	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	المطلال
$\dot{\omega} = (\dot{\theta})_t = -\omega_0 \theta_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	السرعة الزاوية	$\bar{v} = (\dot{x})_t = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	السرعة الخطية
$\omega_{\max} = \omega_0 \theta_{\max}$	السرعة الزاوية لعظمى (طويلة)	$v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$	السرعة الخطية لعظمى (طويلة)
$\ddot{\alpha} = -\omega_0^2 \theta$	التسارع الزاوي	$\ddot{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$	التسارع الخطي
$\alpha_{\max} = \omega_0^2 \theta_{\max}$	التسارع الأعظمي (طويلة)	$a_{\max} = \omega_0^2 X_{\max}$	التسارع الأعظمي (طويلة)
$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$	الدور الخاص	$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$	الدور الخاص
$(m \cdot N \cdot \text{rad}^{-1}) k = I_{\Delta} \cdot \omega_0^2$	ثابت افتل السلك	$(N \cdot m^{-1}) k = m \cdot \omega_0^2$	ثابت صلابة النابض
$\bar{\Gamma} = -K \cdot \theta$	عزم الارجاع	$\bar{F} = -K \cdot \bar{x}$	قوة الارجاع
$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I_{\Delta}}}$	النبط الخاص	$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$	النبط الخاص
$E = \frac{1}{2} k \theta_{\max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)	$E = \frac{1}{2} k X_{\max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)
$E_p = \frac{1}{2} k \theta^2$	الطاقة الكامنة	$E_p = \frac{1}{2} k X^2$	الطاقة الكامنة المرنة
$E_k = \frac{1}{2} I_{\Delta} \cdot \omega^2$	الطاقة الحركية الدورانية	$E_k = \frac{1}{2} m \cdot v^2$	الطاقة الحركية الانسحابية
$(kg \cdot m^2 \cdot \text{rad} \cdot s^{-1}) L = I_{\Delta} \cdot \omega$	العزم الحركي الدوراني	$(kg \cdot m \cdot s^{-1}) P = m \cdot v$	كمية الحركة الانسحابية
$\omega = -\omega_0 \theta_{\max}$	سرعة المرور الأول بوضع التوازن	$v = -\omega_0 X_{\max}$	سرعة المرور الأول بوضع التوازن

ملاحظات لحل مسائل النواس البسيط

2. نزيح بزواية $\theta_{\max}$ ونتركه دون سرعة ابتدائية احسب السرعة الخطية لحظة المرور

بالشاقول

كديشة: تطبيق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{\max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\Delta E_K = \sum \bar{W}_{F_{1 \rightarrow 2}}$$

$$E_k - E_{k0} = \bar{W}_T + \bar{W}_W$$

$$(E_k = 0) \text{ (تركت دون سرعة ابتدائية)} \quad (\bar{W}_T = 0 \text{ لأن } \bar{T} \text{ تعامد الانتقال في كل لحظة.})$$

$$mgh = \frac{1}{2} mv^2$$

$$d=L, \theta=0 \rightarrow \cos \theta=1 \text{ عند المرور بالشاقول}$$

$$h = d[\cos \theta - \cos \theta_{\max}] \Rightarrow h = L[1 - \cos \theta_{\max}]$$

$$\Rightarrow gL[1 - \cos \theta_{\max}] = \frac{1}{2} v^2$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} v^2 = 2 \cdot gL[1 - \cos \theta_{\max}] \Rightarrow v = \sqrt{2 \cdot gL[1 - \cos \theta_{\max}]} \\ [1 - \cos \theta_{\max}] = \frac{v^2}{2 \cdot gL} \Rightarrow \cos \theta_{\max} = 1 - \frac{v^2}{2 \cdot gL} \end{array} \right.$$

1. الدور الخاص للنواس الثقلي البسيط وتغيراته :

✓ الدور بحالة ساعات كبيرة $\theta > 0,24 \text{ rad}$ أو $\theta > 14^\circ$ (الزوايا

$$\text{الشهيرة}) \left[1 + \frac{\theta_{\max}^2}{16} \right] T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

✓ الدور بحالة ساعات صغيرة $\theta \leq 0,24 \text{ rad}$ أو $\theta \leq 14^\circ$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

✓ الدور T_0 يتناسب عكساً مع g

أي اذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتنقص $\sqrt{g}$ ويزداد الدور T_0 أي (الميكانيكية تؤخر) وبالعكس (الميكانيكية تقدم)

3. استنتاج علاقة توتر الخيط لحظة المرور في الشاقول

جملة المقارنة : خارجية

الجملة المدروسة : كرة النواس

القوى المؤثرة: $\bar{W}$ ثقل الكرة ، $\bar{T}$ توتر الخيط

$$\sum \bar{F} = m\bar{a}$$

$$\bar{W} + \bar{T} = m\bar{a}$$

بالاسقاط على الناطم نجد :

$$T - W = m \cdot a_c$$

$$T = m \cdot a_c + W \xrightarrow{a_c = \frac{v^2}{r} \text{ التسارع الناطمي}} T = m \frac{v^2}{r} + mg \xrightarrow{r = \text{طول الخيط}} T = m \frac{v^2}{L} + mg$$

$$\text{علاقة توتر الخيط} \quad T = m \left[\frac{v^2}{L} + g \right]$$

ملاحظات لحل مسائل النواس الثقلي المركب

$$T'_0 = T_0 \left[1 + \frac{\theta_{\max}^2}{16} \right] : (\theta > 0.24 \text{ rad}) \text{ : (زاوية شبيهة أو } \theta > 0.24 \text{ rad)}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}} : \text{الدور بحالة الساعات الصغيرة}$$

$$T_0 = 2 \text{ sec} : \text{نواس يذب الثانية}$$

الدور يتناسب عكساً مع g إذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتنقص $\sqrt{g}$ ويزداد T_0 أي (الميكانيكية تؤخر) وبالعكس (الميكانيكية تقدم)

الدور لا علاقة له بالكتلة العطالية m (يعني بس m ويطلب الدور الجديد نختار $T'_0 = T_0$)

طلبات مسألة النواس الثقلي المركب

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}} : \text{السؤال الأول حساب } T_0 \text{ من العلاقة}$$

• عزم العطالة I_{Δ} :

$$I_{\Delta/m} : \text{عزم عطالة أي نقطة مادية (كتلة نقطية) هو جداء الكتلة بمربع بعدها عن محور ثابت (سلك الفتل)} \quad I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$$

$$I_{\Delta/c} : \text{عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته} \quad I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m l^2 \text{ للساق}$$

$$I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} m r^2 \text{ للقرص}$$

$$I_{\Delta/\text{جمله}} : \text{عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالة مكونات النواس}$$

$$I_{\Delta/\text{جمله}} = I_{\Delta/\text{جسم}} + I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/m_2}$$

حالات النواس الثقلي المركب :

(1) ساق حاف (مايفنز كتلي) : يعني I_{Δ} حسب مايفنز :

$$I_{\Delta/\text{نمر}} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$d = oc : \text{تعيين}$$

(2) ساق مع كتلة :

تعيين I_{Δ} حسب جملة :

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta m_1}$$

$$d = \frac{\sum m r}{\sum m} = \frac{m_1 r_1}{m + m_1} : \text{تعيين}$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 : \text{تعيين}$$

(3) ساق مع كتلتين : نعين أولاً (r_1, r_2)

تعيين I_{Δ} حسب جملة :

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta m_1} + I_{\Delta m_2}$$

$$d = \frac{\sum m r}{\sum m} = \frac{m_1 r_1 + m_2 r_2}{m + m_1 + m_2} : \text{تعيين}$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 + m_2 : \text{تعيين}$$

السؤال الثاني : احسب طول النواس البسيط الموقت للنواس المركب :

$$T_0 \text{ بمركب} = T_0 \text{ بسيط}$$

$$\left(\frac{\text{رقم}}{\text{قانون}} \right) = \left(\frac{\text{رقم}}{\text{قانون}} \right)$$

$$2\pi \sqrt{\frac{L}{g}} : \text{رقم}$$

السؤال الثالث : نزيح النواس (ساق أو قرص) عن وضع توازنه الشاقولي زاوية $\theta_{\max}$ ونتركه دون سرعة ابتدائية فتكون السرعة الزاوية لحظة المرور بالشاقول

$$\omega \text{ , } \theta_{\max} : \text{نفسل ثم نعوض فوراً} \quad \text{أو} \quad \omega \text{ , } \theta_{\max} : \text{نعزل ثم نعوض}$$

المعل

نطبق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين :

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{\max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\sum \vec{W}_{1 \rightarrow 2} = \Delta E_K$$

$$\vec{W}_R + \vec{W}_W = E_K - E_{K0}$$

لأن نقطة تأثير القوة لا تتنقل

$$mgh = \frac{1}{2} I_{\Delta} \omega^2$$

$$h = d[1 - \cos \theta_{\max}]$$

I_{Δ} , d , m نحصل على قيمهم من طلب الدور.

$$v = \omega \cdot r : \text{إحدى الكتلتين} \quad v = \omega \cdot r \rightarrow [v = \omega \cdot d] : \text{السرعة الخطية لمركز العطالة}$$

$$v_{\text{خطية}} = \omega \cdot r : \text{إحدى الكتلتين}$$

ملاحظات العوائق :

✓ بعض التحويلات الهامة :

$cm^3 \xrightarrow{\times 10^{-6}} m^3$ تحويل الحجم V	$cm^2 \xrightarrow{\times 10^{-4}} m^2$ تحويل المساحة S	$cm \xrightarrow{\times 10^{-2}} m$ تحويل الطول (h, L, z, y, x)
$L \xrightarrow{\times 10^{-3}} m$ تحويل الحجم V	$g \xrightarrow{\times 10^{-3}} kg$ تحويل الكتلة m	$g \cdot cm^{-3} \xrightarrow{\times 1000} kg \cdot m^{-3}$ تحويل ρ

✓ قوانين الحجوم لبعض الأجسام المتجانسة :

النوع	الكرة	الاسطوانة	المكعب
قانون الحجم	$V = \frac{4}{3}\pi r^3$	$V = s \cdot h = \pi r^2 \cdot h$	$V = L^3$

المنسوب الكتلي : كمية السائل التي تعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت $Q = \frac{m}{\Delta t} (kg \cdot s^{-1})$

المنسوب الحجمي (معدل التدفق الحجمي أو معدل الضخ) : حجم السائل الذي يعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت $Q' = \frac{V}{\Delta t} (m^3 \cdot s^{-1})$

العلاقة بين المنسوب الكتلي والمنسوب الحجمي (هامة متعدد)

$$\frac{Q}{Q'} = \frac{\frac{m}{\Delta t}}{\frac{V}{\Delta t}} = \frac{m}{V} = \rho \Rightarrow Q = \rho \cdot Q'$$

1. نستطيع من قانون التدفق الحجمي حساب	لحساب التدفق الحجمي من القانونين
الزمن اللازم للتفريغ	$Q' = \frac{V}{\Delta t}$
سرعة تدفق السائل	$Q' = \frac{V}{\Delta t} \xrightarrow{V=S \cdot \Delta x} Q' = \frac{S \cdot \Delta x}{\Delta t} \xrightarrow{v=\frac{\Delta x}{\Delta t}} Q' = S \cdot v$
$Q' = \frac{V}{\Delta t} \Rightarrow \Delta t = \frac{V}{Q'}$	$Q' = S \cdot v \Rightarrow v = \frac{Q'}{S}$

2. عندما يطلب سرعة دخول السائل v_1 عبر المقطع s_1 أو سرعة خروج السائل v_2 من المقطع s_2 نستخدم :

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{سرعة دخول السائل } v_1 = \frac{Q'}{s_1} = \frac{s_2 \cdot v_2}{s_1} \\ \text{سرعة خروج السائل } v_2 = \frac{Q'}{s_2} = \frac{s_1 \cdot v_1}{s_2} \end{array} \right. \Rightarrow Q' = s_1 \cdot v_1 = s_2 \cdot v_2 = \text{const} \Rightarrow \text{معادلة الاستمرارية}$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد s لخرطوم ويخرج من أكثر من فرع s_1, s_2 فتكون معادلة الاستمرارية له :

$$Q' = s \cdot v = s_1 \cdot v_1 + s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد s_1 لخرطوم ويخرج من أكثر من n فرع متماثلة كل منها s_2 فتكون معادلة الاستمرارية له :

$$Q' = s_1 \cdot v_1 = n s_2 \cdot v_2 = \text{const} \Rightarrow \text{رشاش الاستحمام}$$

- قد يعطينا السرعات ويطلب مساحتي مقطعي الدخول والخروج s_1, s_2 نعرلها من معادلة الاستمرارية بدلاً من عزل السرعات

3. عندما يطلب ضغط السائل عند الدخول P_1 أو ضغط السائل عند الخروج P_2 أو فرق الضغط $P_1 - P_2$ نستخدم :

$$\text{معادلة برنولي : } P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g z = \text{const} \text{ وفق الخطوات الآتية :}$$

$$(1) \text{ نكتب معادلة برنولي العامة : } P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g z = \text{const}$$

$$(2) \text{ نكتب معادلة برنولي المفصلة : } P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 + \rho g z_1 = P_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_2$$

$$(3) \text{ نعرل المجهول ونخرج عامل مشترك : (مثال أحسب } P_2)$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 - \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_1 - \rho g z_2$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho (v_1^2 - v_2^2) + \rho g (z_1 - z_2)$$

$$(4) \text{ نعوض المعطيات وننتبه لكل من :}$$

- إذا طلب P_2 فإن P_1 تكون معطاة أو مساوية للضغط الجوي ($P_1 = P_0$) والعكس صحيح إذا طلب P_1

- نعوض الفرق ($z_1 - z_2$) أو ($z_2 - z_1$) بإحدى قيم الارتفاعات (h, z, x, y) حيث تكون معطاة بنص المسألة

- إذا كان الأنبوب أفقي أي ($z_1 - z_2$) فإن تغير الطاقة الكامنة الثقالية معدوم ($\Delta E_p = 0$) ويكون تغير الطاقة الحركية في وحدة الحجم مساوية ($\frac{\Delta E_k}{\Delta V}$) :

$$4. \text{ حساب العمل الميكانيكي : } W = -m g z + (P_1 - P_2) \Delta V \text{ حساب كتلة المائع } m = \rho V$$

ملاحظات لحل مسائل الأمواج

- البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتاليتين (هو نصف طول الموجة $\frac{\lambda}{2}$)
- البعد بين عقدة و بطن يليها (هو ربع طول الموجة $\frac{\lambda}{4}$)
- عدد أطوال الموجة يحسب : $\frac{L}{\lambda} = \frac{\text{طول الوتر}}{\text{طول الموجة}}$ ووحدته (طول موجة)

طول الخيط (الوتر المشدود) L : يقسم إلى عدد n من المغازل كل مغزل طوله $\frac{\lambda}{2}$ ويكون :

$$1. \quad \text{عند طلب } \lambda \text{ طول الموجة} \quad \left\{ \begin{array}{l} \lambda = \frac{2L}{n} \\ n = \frac{2L}{\lambda} \end{array} \right. \quad \text{عند طلب } n \text{ عدد المغازل}$$

2. حساب السعة لنقطة (ارتفاع النقطة) تبعد مسافة (x معطاة) عن النهاية المقيدة :

$$y_{\max, n} = 2y_{\max} \left| \sin \frac{2\pi x}{\lambda} \right| \quad \text{حيث : } y_{\max} \text{ سعة اهتزاز المنبع}$$

3. الكتلة الخطية للوتر (ميو μ) هي النسبة بين كتلته m وطوله L : $\mu = \frac{m}{L}$ وحدتها $kg.m^{-1}$

• يمكن حساب الكتلة الخطية لوتر اسطواني كتلته الحجمية (كثافته ρ) : $\mu = \rho \cdot \pi r^2$ $\Rightarrow \mu = \frac{m}{L} \xRightarrow{m=\rho \cdot V} \mu = \frac{\rho \cdot V}{L} = \frac{\rho \cdot sL}{L} = \rho \cdot s$

$$4. \quad \text{لحساب سرعة انتشار الاهتزاز :} \quad \left\{ \begin{array}{l} f : \text{تواتر الاهتزاز} \quad v = \lambda \cdot f \\ F_T : \text{قوة الشد} \quad v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \end{array} \right. \quad \text{سرعة انتشار الاهتزاز}$$

5. حساب التواترات الخاصة لعدة مدروجات : $f = \frac{n \cdot v}{2L}$ حيث $n = 1, 2, 3, 4$ تمثل عدد المغازل

6. حساب قوة الشد F_T من أجل n مغزل وفق الخطوات الآتية : (المدرج الثالث : $n = 3$, المدرج الثاني : $n = 2$, المدرج الأساسي (الأول) : $n = 1$)

$$7. \quad \text{حساب أبعاد العقد والبطون عن النهاية المقيدة :} \quad \left\{ \begin{array}{l} v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \\ f = \frac{n \cdot v}{2L} \end{array} \right. \quad \text{نربع الطرفين ونعوض} \quad f^2 = \frac{n^2}{4L^2} \frac{F_T}{\mu} \quad \text{بعد التعويض نحصل على قيمة } F_T$$

$$\text{معادلة العقد : } x = n \cdot \frac{\lambda}{2} \quad \text{حيث : رابع عقدة } 3, \text{ ثالث عقدة } 2, \text{ ثاني عقدة } 1, \text{ أول عقدة } 0$$

$$\text{معادلة البطون : } x = (2n + 1) \frac{\lambda}{4} \quad \text{حيث : رابع بطن } 3, \text{ ثالث بطن } 2, \text{ ثاني بطن } 1, \text{ أول بطن } 0$$

ملاحظة : لما يغير عدد المغازل نحسب طول موجة جديدة $\lambda_{\text{جديدة}} = \frac{2L}{n_{\text{جديدة}}}$

ملاحظات المزامير والأنابيب الصوتية

مزامير مختلف الطرفين	مزامير متشابهة الطرفين
ذو فم نهاية مغلقة , ذو لسان نهاية مفتوحة	ذو فم نهاية مفتوحة , ذو لسان نهاية مغلقة
طول المزامير $L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}$	طول المزامير $L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$
تواتر الصوت $f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$	تواتر الصوت $f = \frac{n \cdot v}{2L}$
القوس (2n - 1) يمثل مدوجات الصوت (n = 1, 2, 3, 4) (صوت أساسي = 1) عدد أطوال الموجة يحسب :	n تمثل مدوجات الصوت (صوت أساسي = 1) $\lambda = \frac{v}{f}$
البعد بين عقدة و بطن يليها $\frac{\lambda}{4}$	البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتاليتين $\frac{\lambda}{2}$
تغيير السرعة v عند تغيير شروط التجربة (درجة حرارة الوسط أو كثافة الغاز)	
السرعة تتناسب عكساً مع الجذر التربيعي لكثافة الغاز	السرعة تتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لدرجة الحرارة
كثافة الغاز $D = \frac{\text{الكتلة الغرامية}}{29}$: $\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{D_1}{D_2}} = \sqrt{\frac{M_1}{M_2}}$	نسخن : $T \text{ كلفن} = t(C^0) + 273$: $\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{T_2}{T_1}}$

ملاحظات الأعمدة الهوائية

نعوض القوس $(2n - 1)$ برقم المدرج ونعوض n برقم الرنين

العمود الهوائي المغلق (مختلف الطرفين) (قناة سمعية)	العمود الهوائي المفتوح (متشابه الطرفين) (نفق عبور سيارات)
طوله $L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}$ القوس $(2n - 1)$ يمثل مدوجات الصوت $(n = 1, 2, 3, 4)$ الرنين الأول: $n = 1$ $(2n - 1) = 1$ الرنين الثاني: $n = 2$ $(2n - 1) = 3$ طول العمود الهوائي عند الرنين الأول يساوي $L_1 = \frac{\lambda}{4}$ (أق صر طول) طول العمود الهوائي عند الرنين الثاني يساوي $L_2 = \frac{3\lambda}{4}$ البعد بين صوتين شديدين متتاليين $\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{3\lambda}{4} - \frac{\lambda}{4} = \frac{\lambda}{2}$ $\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{\lambda}{2}$ تواتره $f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$ البعد الذي يحدث عنده الرنين الأول $L_1 = ?$ $(2n - 1) = 1 \Rightarrow f = \frac{v}{4L_1} \Rightarrow L_1 = \frac{v}{4f}$	طوله $L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$ الرنين الأول: $n = 1$ الرنين الثاني: $n = 2$ تواتره $f = \frac{n \cdot v}{2L}$ $n = 1, 2, 3, 4$ (الرنين الأول $n = 1$) القوة الضاغطة تساوي الضغط ضرب مساحة السطح $F = P \cdot S$ البعد بين صوتين شديدين متتاليين (رنينين متعاقبين): $\frac{\lambda}{2}$ طول الموجة: $\lambda = \frac{v}{f}$

ملاحظات النسبية

1- المراقب الداخلي (مركبة فضائية ، رائد فضاء ، إلكترون ، بروتون)المراقب الخارجي (محطة أرضية)2- عامل لورنتز (معامل التمدد) : $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$

$$\gamma > 1 \Rightarrow t > t_0$$

3- تمدد (تباطؤ) الزمن : (زمن الرحلة) $t = \gamma \cdot t_0$ t_0 : لا يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الداخلي) ، t : يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الخارجي)4- تقلص الأطوال (طول المركبة) : $L = \frac{L_0}{\gamma}$ L_0 : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي) ، L : يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي)

(يتقلص الطول الموازي لشعاع سرعة الجسم المتحرك فقط)

5- تقلص المسافات (المسافة المقطوعة) : $L' = \frac{L'_0}{\gamma}$ L'_0 : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي) ، L' : يوجد التقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي)6- ازدياد الكتلة السكونية m_0 أثناء الحركة : $m = \gamma \cdot m_0$ 7- الطاقة الكلية هي مجموع الطاقة السكونية والحركية $E = mc^2$ ، $E = E_k + E_0$ 8- الطاقة السكونية : $E_0 = m_0 \cdot c^2$ 9- الطاقة الحركية : $E_k = E - E_0$ 10- كمية الحركة في الميكانيك النسبي : $P = m \cdot v$ كمية الحركة في الميكانيك الكلاسيكي : $P_0 = m_0 \cdot v$

ملاحظات الكهرباء

ملاحظات الدرس الأول : المغناطيسية

شدة الحقل المغناطيسي الناتج عن التيارات الكهربائية:

d: بعد النقطة المدروسة عن السلك (m) $B = 2 \times 10^{-7} \frac{I}{d}$:سلك مستقيم

N عدد اللفات (لفة) r، نصف قطر الملف (m) $B = 2\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{r}$: ملف دائري

l : طول الوشعة $B = 4\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{l}$: وشعة

$$N = \frac{\ell'}{2\pi r}$$

قوانين عدد اللفات: $\frac{\text{طول السلك}}{\text{محيط اللفة}} = \text{عدد اللفات الكلية}$

$$N' = \frac{\ell}{2r'}$$

$\frac{\text{طول الوشعة}}{\text{قطر سلك اللف}} = \text{عدد اللفات في الطبقة الواحدة (وشعة متلاصقة الحلقات)}$

$$n = \frac{N}{N'}$$

$\frac{\text{عدد اللفات الكلية}}{\text{عدد اللفات في الطبقة الواحدة}} = \text{عدد الطبقات}$

حساب التدفق المغناطيسي: $\vec{\Phi} = N B s \cos \alpha$: $\alpha = (\vec{B}, \vec{n})$ والتدفق المغناطيسي الأرضي $\vec{\Phi}_H = N B_H s \cos \alpha$

• عند طلب حساب تغير التدفق $\Delta \vec{\Phi}$ يكون هذا التغير ناتج عن تغير أحد العوامل وذلك حسب نص المسألة

• عامل النفاذية المغناطيسي $\mu = \frac{B_t}{B}$ ونعزل المجهول المطلوب وزاوية انحراف إبرة مغناطيسية: $\tan \theta = \frac{B}{B_H}$

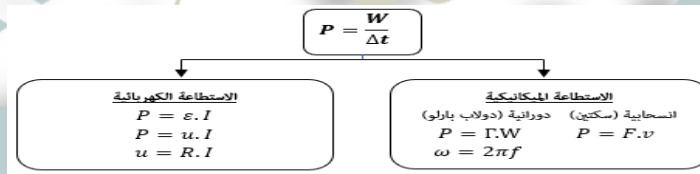
السلكين : عندما يكون التيارين بجهة واحدة والإبرة بينهما فالحقلين متعاكسين $B_{\text{كي}} = B_1 - B_2 > 0$ والعكس بجهة واحدة $B_{\text{كي}} = B_1 + B_2 > 0$

إذا طلب النقطة الواقعة بين السلكين والتي تنعدم فيها محصلة الحقلين $B_{\text{كي}} = B_1 - B_2 = 0 \Rightarrow B_1 = B_2$

ملاحظات الدرس الثاني : فعل الحقل المغناطيسي في التيار الكهربائي

حساب عمل القوة الكهرومغناطيسية: $W = P \cdot \Delta t = F \cdot \Delta x = I \cdot \Delta \Phi$: إطار سكتين بارلو

مخطط لحساب الاستطاعة:



تجربة السكتين الكهرومغناطيسية: بشكل عام: $\Delta s = L \cdot \Delta x$ $\Delta \Phi = B \Delta s$ $\Delta x = v \cdot \Delta t$

• شدة القوة الكهرومغناطيسية: $\sin \theta = 1$: $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$ $F = ILB \sin \theta$

• عند إمالة السكتين عن الأفق بزاوية α وطلب (حساب تلك الزاوية أو شدة التيار الواجب إمراره في الدارة) لتبقى الساق ساكنة

ندرس الساق تحريكاً بدءاً من شرط التوازن الانسحابي:

$$\sum \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{R} + \vec{F} + \vec{W} = \vec{0}$$

بالإسقاط على محور موجه بجهة F : $+F \cos \alpha - W \sin \alpha = 0$

$$ILB \cos \alpha = m \cdot g \cdot \sin \alpha$$

تجربة دولاب بارلو:

• شدة القوة الكهرومغناطيسية: $F = ILB \sin \theta$: $L = r$ ولكن $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$ ويكون $F = IrB \sin \theta$

• عزم القوة الكهرومغناطيسية: $\Gamma = d \cdot F$: $d = \frac{r}{2} \Rightarrow \Gamma = \frac{r}{2} \cdot F$

• حساب قيمة الكتلة الواجب إضافتها على طرف نصف القطر لمنع الدولاب من الدوران :

جملة المقارنة: خارجية الجملة المدروسة: الدولاب المتوازن.

القوى الخارجية المؤثرة: $\vec{W}$ ثقل الدولاب ، $\vec{F}$ القوة الكهرومغناطيسية ، $\vec{R}$ رد فعل محور الدوران ، $\vec{W}'$ ثقل الكتلة المضافة.

شرط التوازن الدوراني $\sum \vec{\Gamma}_\Delta = 0$

$$\vec{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{F}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{W}'/\Delta} = 0$$

$\vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} = 0$ لأن $\vec{R}$ حامل $\vec{R}$ يلاقي Δ $\vec{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} = 0$ لأن حامل $\vec{W}'$ يلاقي Δ

$$\left(\frac{r}{2}\right) F - (r) m g = 0 \Rightarrow \left(\frac{r}{2}\right) F = (r) m g \Rightarrow \boxed{m = \frac{F}{2g}}$$

تجربة انحراف الساق الشاقولية: جملة المقارنة: خارجية، الجملة المدروسة: الساق المتوازنة القوى الخارجية المؤثرة: $\vec{W}$ ثقل الساق، $\vec{F}$ القوة الكهروستاتيكية، $\vec{R}$ رد فعل محور الدوران ينحرف السلك عن الشاقول ويتوازن أي يتحقق شرط التوازن الدوراني:

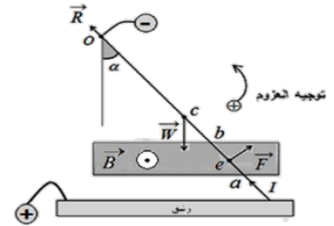
$$\sum \vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{F}_{\vec{W}/\Delta} + \vec{F}_{\vec{F}/\Delta} + \vec{F}_{\vec{R}/\Delta} = 0$$

$$\vec{F}_{\vec{R}/\Delta} = 0 \text{ لأن حامل } \vec{R} \text{ يلاقي } \Delta$$

$$-(oc \sin \alpha)mg + (oe)F = 0$$

$$(oc \sin \alpha)mg = (oe)ILB \sin \frac{\pi}{2}$$

$$(oc \sin \alpha)mg = (oe)ILB \quad \text{ونعزل المجهول المطلوب :}$$



تجربة الإطار :

تجربة الإطار

سلك قتل

نكتب الاستنتاج كاملاً ونعزل المجهول

$$\sum \vec{F}_A = 0$$

$$\vec{F}_A + \vec{F}'_A = 0$$

قتل كهروستاتيكية

$$NILB \sin \alpha - k\theta' = 0$$

$$\alpha + \theta' = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \sin \alpha = \cos \theta'$$

$$NILB \cos \theta' - k\theta' = 0$$

فك شئ بذلك يا خان

$$NILB \cos \theta' = k\theta'$$

وإذا كانت θ' زاوية صغيرة فإن $\cos \theta' = 1$

$$NILB = k\theta'$$

نعزل المجهول من العلاقة

ثابت المقياس الغلفاني (حساسية المقياس) :

$$G = \frac{\theta'}{I} \text{ أو } G = \frac{NBS}{K} \text{ وواحدته } rad.A^{-1}$$

ملاحظات الدرس الثالثة : التحريض الكهروستاتيكي

القوة المحركة الكهربائية المتحيزة الوسطية (دلالة مقياس ميلي فولت) $\bar{\epsilon} = -\frac{\Delta \Phi}{\Delta t}$

تغيير الزاوية	تغيير السطح (استنتاج)	تغيير الحقل
ندير أو نحرك الوشيعة ندير أو نحرك الإطار	$\Delta \Phi = NB \Delta S \cos \alpha$	نضاعف أو ننقص الحقل قطع التيار تقريب أو إبعاد مغناطيس

حساب شدة التيار المتحيز (دلالة المقياس الغلفاني - دلالة المقياس ميكرو أمبير) : $\bar{\epsilon} = \frac{\bar{\epsilon}}{R}$

- تحديد جهته: محرّض متزايد : $\Delta \Phi > 0 \Rightarrow \bar{\epsilon} < 0 \Rightarrow \bar{I} < 0$ تيار المتحيز يولد متحيز $\vec{B}$ عكس محرّض $\vec{B}$
- محرّض متناقص : $\Delta \Phi < 0 \Rightarrow \bar{\epsilon} > 0 \Rightarrow \bar{I} > 0$ تيار المتحيز يولد متحيز $\vec{B}$ مع محرّض $\vec{B}$
- وتحدد جهة التيار المتحيز حسب قاعدة اليد اليمنى: إبهامها بجهة متحيز $\vec{B}$ أصابع اليد تلتف بجهة التيار.
- إذا ذكر أن ملفاً دائرياً يحيط بالقسم المتوسط من وشيعة ولم يُعط نصف قطر ملف ولا سطحه نكتب: $S_{ملف} = S_{وشيعة} = \pi r^2$
- تقريب قطب يعطي وجهه مشابه (تنافر)
- إبعاد قطب يعطي وجهه مخالف (تجاذب)

التحريض الذاتي: يعطينا في هذه المسألة تابع للتيار بدلالة الزمن

القوة المحركة التحريضية الذاتية: $\bar{\epsilon} = -L \frac{di}{dt} = -L (\bar{I})'_t$ الطاقة الكهروستاتيكية المخزنة بالوشيعة: $E = \frac{1}{2} \Phi I \text{ أو } E = \frac{1}{2} LI^2$	التدفق الذاتي: $\bar{\Phi} = L\bar{I}$ تغير التدفق المغناطيسي $\Delta \bar{\Phi} = L \Delta I$ $\Delta \bar{\Phi} = L(I_2 - I_1)$	ذاتية الوشيعة: $L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{N^2 \times S}{l}$ أو $N = \frac{\ell'}{2\pi r} \Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{\ell'^2 \pi r^2}{4\pi^2 r^2 \ell}$ أو $S = \pi r^2 \Rightarrow L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$ وطول سلكها ℓ'
---	--	---

مولد التيار المتناوب الجيبي AC: استنتاج :

- التابع الزمني للقوة المحركة الكهربائية المتحرضة الانية (اللحظية - المتناوبة) : $\bar{\epsilon} = \epsilon_{max} \sin \omega t$
- القيمة العظمى للقوة المحركة الكهربائية المتحرضة : $\epsilon_{max} = NBS\omega$
- تعيين اللحظات التي تكون فيها قيمة القوة المحركة الكهربائية المتحرضة الانية الناشئة معدومة :

$$\bar{\epsilon} = \epsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow 0 = \epsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow \sin \omega t = 0 \Rightarrow \omega t = k\pi \Rightarrow \boxed{t = \frac{k\pi}{\omega}} : k = 0, 1, \dots$$

- التابع الزمني لشدة التيار المتحرض المتناوب $\bar{i} = \frac{\bar{\epsilon}}{R} = \frac{\epsilon_{max} \sin \omega t}{R}$

ملاحظات الدرس الرابع : الدارات المكثرة :

- المكثفة : من المثلث : شحنة المكثفة (كولوم) $q = c.u$: سعة المكثفة : (فاراد) $c = \frac{q}{u}$
- الطاقة الكهربائية المخزنة في المكثفة : $E_c = \frac{1}{2} \frac{q^2}{c} : t = 0 \Rightarrow \bar{q} = q_{max}$

$$\text{الوشية ذاتيتها : } L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{N^2.S}{\ell}$$

أو يمكن حساب ذاتية وشية علم طولها ℓ وطول سلكها ℓ' من الاستنتاج : $N = \frac{\ell'}{2\pi r} \Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{\ell'^2}{4\pi^2 r^2 \cdot \pi r^2} \Rightarrow \boxed{L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}}$

الدارة المهتزة :

- دورها : $T_0 = 2\pi\sqrt{L.c} = \frac{1}{f_0} = \frac{2\pi}{\omega_0}$ عند طلب التواتر : نحسب الدور ونقلبه
- نبضها : $w_0 = \frac{2\pi}{T_0} = 2\pi f_0 = \frac{1}{\sqrt{L.c}}$ تابع الشحنة اللحظية : $\bar{q} = q_{max} \cos(\omega_0 t)$
- تابع الشدة اللحظية : $\bar{i} = \omega_0 q_{max} \cos(\omega_0 t + \frac{\pi}{2})$ أو $\bar{i} = (\bar{q})'_t = -\omega_0 q_{max} \sin \omega_0 t$
- شدة التيار الأعظمي : $I_{max} = \omega_0 q_{max}$

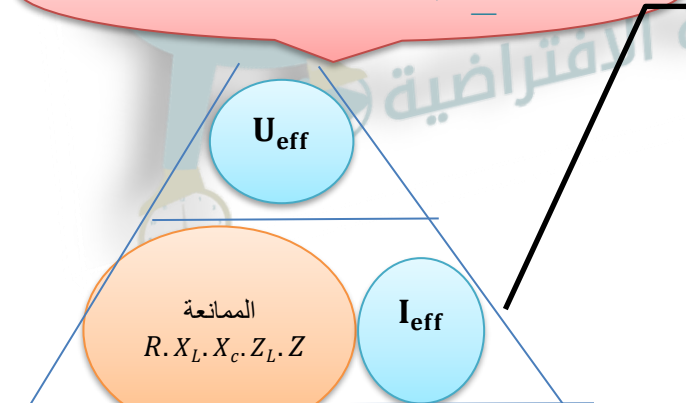
ملاحظات الدرس الخامس التيار المتناوب الجيبي

النوايع (معادلة الشدة اللحظية والنور اللحظي)	تابع الشدة اللحظية : $\bar{i} = I_{max} \cos(\omega t + \varphi_1)$	تابع النور اللحظي : $\bar{U} = U_{max} \cos(\omega t + \varphi_2)$
عندما يعطي النابع في نص المسألة	الشدة المنتجة : $I_{eff} = \frac{I_{max}}{\sqrt{2}}$	النور المنتج : $U_{eff} = \frac{U_{max}}{\sqrt{2}}$
عندما يطلب إيجاد تابع أو معادلة للنور أو الشدة	تواتر التيار : $f = \frac{\omega}{2\pi}$	تواتر التيار : $f = \frac{\omega}{2\pi}$
	نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الوحدة	نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الوحدة

على نرعرع التوتر U ثابت و I متغير

على نرلسل التيار I ثابت و U متغير

المثلث الذهبي نرقم المتغير حسب نوع



$$\text{من المثلث} \begin{cases} \text{النور المنتج } U_{eff} = Z \cdot I_{eff} \\ \text{الشدة المنتجة } I_{eff} = \frac{U_{eff}}{Z} \\ \text{الممانعة الكلية } Z = \frac{U_{eff}}{I_{eff}} \end{cases}$$

الاسطاعة المتوسطة المستهلكة $P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos\varphi$	إنشاء فرينل نرلسل	العالة بين آوون نرلسل	الطور φ (نفرع)	الطور φ (نرلسل)	الممانعة X	الجهاز
$\varphi = 0 \Rightarrow \cos\varphi = 1 \Rightarrow P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \Rightarrow P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$ الاسطاعة الحرارية	$\vec{U}_{eff} \rightarrow \vec{i}$	نرلعل النورعل نوافق مع الشدة	$\varphi = 0$	$\varphi = 0$	$X_R = R$	المقاومة الصرفة R
$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos\varphi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ الذانية لانسهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \uparrow \vec{i}$	نرلعل النورعل الشدة	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	$X_L = L\omega$ (ردية الوشيعية)	الذانية L (وشيعية) مهمله مقاومة
$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos\varphi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ الانسهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \downarrow \vec{i}$	نؤفر النورعل الشدة	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	$X_C = \frac{1}{\omega C}$ (انساعية المكثفة)	المكثفة C

حساب الاستطاعة المتوسطة المستهلكة :

- الاستطاعة المتوسطة المستهلكة على التسلسل وأجزاء التفرع من :

$$P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos \varphi$$
أو من : المقاومة بمربع التيار $(\text{التيار})^2 \times (\text{المقاومة})$

$$P_{avg} = P_{avg1} + P_{avg2}$$
الاستطاعة المستهلكة في جملة الفرعين
- حساب عامل استطاعة الدارة :

$$P_{avg} = I_{eff1} \cdot U_{eff} \cdot \cos \varphi_1 + I_{eff2} \cdot U_{eff} \cdot \cos \varphi_2$$
- في التسلسل وأجزاء التفرع :

$$\cos \varphi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}} (r)$$
- في الدارة التفرعية الكلية :

$$\cos \varphi = \frac{P_{avg}}{I_{eff} \cdot U_{eff}}$$
- حساب الطاقة الحرارية للمقاومة :

$$E = P_{avg} \cdot t$$
- المصباح الكهربائي ذو الدائبة المهمة يعبر مقاومة صفرية R
- جهاز تسخين كهربائي ذاتينه مهمة يعبر مقاومة صفرية R
- إذا وصل جهاز من طرفي جهاز فالوصل تفرع
- إذا أعطانا شدة تيار متواصل ، ولولنا متواصل U نحسب منه مقاومة الوشعية :

$$r = \frac{U_{متواصل}}{I_{متواصل}}$$

الوشعية التي لها مقاومة (L, r)

رديتها	$X_L = L\omega$	نعزل X_L من العلاقة
صمانعتها	$Z_2 = \sqrt{r^2 + X_L^2}$	
طورها	على تسلسل حادة موجبة $(+\varphi)$	على تفرع حادة سالبة $(-\varphi)$
إنشاء فرينل على التفرع	نعطي مثلث غير قائم ثلث : (علاقة شعاعية □ علاقة النجيب)	
$\vec{I_{eff}} = \vec{I_{eff1}} + \vec{I_{eff2}}$: العلاقة الشعاعية :		
علاقة النجيب :		
$I_{eff}^2 = I_{eff1}^2 + I_{eff2}^2 + 2I_{eff1} \cdot I_{eff2} \cdot \cos(\varphi_2 - \varphi_1)$		
$\cos \varphi = \frac{1}{2} \Rightarrow$ $\text{rad} \varphi = \pm \frac{\pi}{3}$	$\cos \varphi = \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow$ $\varphi = \pm \frac{\pi}{6} \text{ rad}$	$\cos \varphi = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow$ $\varphi = \pm \frac{\pi}{4} \text{ rad}$

تطبيقات لحساب الممانعة الكلية و الاستطاعة المتوسطة المستهلكة وعامل استطاعة الدارة على بعض الدارات التسلسلية

دارة تحوي على التسلسل :	مقاومة صفرية (R) ووشعية لها مقاومة (r, L) ومكثفة (C)	مقاومة صفرية (R) ووشعية مهمة مقاومة (L) ومكثفة (C)	مقاومة صفرية (R) ومكثفة (C)	وشعية لها مقاومة (r, L)
الممانعة الكلية للدارة Z :	$Z = \sqrt{(r+R)^2 + (X_L - X_C)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$	$Z = \sqrt{r^2 + X_L^2}$
عامل الاستطاعة $\cos \varphi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}} (r)$	$\cos \varphi = \frac{r+R}{Z}$	$\cos \varphi = \frac{R}{Z}$	$\cos \varphi = \frac{R}{Z}$	$\cos \varphi = \frac{r}{Z}$
الاستطاعة المتوسطة $P_{avg} = (\text{التيار})^2 \times (\text{المقاومة})$	$P_{avg} = (r+R) \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = r \cdot I_{eff}^2$

حالة التجاوب الكهربائي (الظنين الكهربائي) $X_L = X_C$ وفق الشروط :

- 1- دارة تسلسل 2- تغيير في الدارة (تغيير تواتر أو إضافة جهاز جديد) 3- ذكر إحدى الجمل الأربعة :
 ❖ الممانعة أصغر ما يمكن $Z = R$ ❖ التيار بأكبر قيمة له $I'_{eff} = \frac{U_{eff}}{R}$ ❖ عامل الاستطاعة يساوي الواحد $\cos \varphi = 1$ ❖ التوتر على وفاق بالطور مع الشدة $(\varphi = 0)$
- في حالة التجاوب الكهربائي (الظنين) ثلث $(X_L = X_C \Rightarrow L\omega = \frac{1}{\omega C})$ ونعزل المجهول ونحسب تيار جديد من العلاقة $(I'_{eff} = \frac{U_{eff}}{R})$

حالات خاصة :

في التسلسل عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (بقيت شدة التيار نفسها) قبل الإضافة Z بعد الإضافة Z
 في التفرع عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (فرق الكمون على توافق مع التيار) : نرسم إنشاء فرينل لكل الدارة وشعاع (I) المضاف نرسمه لحد ال (U) فنحصل على مثلث قائم ، نحسب منه (I) المضاف

خاص بالمكثفات :

خاص بالمكثفات	وصل المكثفات على التسلسل	ضم المكثفات على التفرع
تحديد نوع الضم (نقارن C مع السعة الكلية C_{eq})	$C_{eq} < C$	$C_{eq} > C$
حساب سعة المكثفة المضافة (C')	$\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C} + \frac{1}{C'} \Rightarrow \frac{1}{C'} = \frac{1}{C_{eq}} - \frac{1}{C}$	$C_{eq} = C + C' \Rightarrow C' = C_{eq} - C$

ملاحظات الدرس السادس المحولة الكهربائية

- ثانوي : s من قوانين المتناوب أولي : p من نسبة التحويل
- $$\mu = \frac{N_s}{N_p} = \frac{U_{effs}}{U_{effp}} = \frac{I_{effp}}{I_{effs}}$$
- محولة رافعة للتوتر (الجهد) وخافضة للتيار : $\mu > 1 \Rightarrow N_s > N_p \Rightarrow U_{effs} > U_{effp}$
- محولة خافضة للتوتر (الجهد) ورافعة للتيار : $\mu < 1 \Rightarrow N_s < N_p \Rightarrow U_{effs} < U_{effp}$

$$I_{effs} = \frac{U_{effs}}{R_s} \text{ أو } I_{effs} = \frac{P_s}{U_{effs}} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{لحساب كل من شدة تيار الأولي } I_{effp} \text{ والثانوي } I_{effs} \\ I_{effp} = \mu \cdot I_{effs} \end{array} \right.$$

يتم دمج مسألة المحولة مع التيار المتناوب في الدارة الثانوية ويكون U_{effs} هو التوتر المنتج الكلي للدارة التفرع
 تنويه : يوجد أوراق محلولة تشمل (النظري سؤال وجواب - العملي عشر مسائل محلولة شاملة للمنهاج