

ملاحظات الميكانيك

ملاحظات حل مسائل النواس المرن

$$1. \text{الدور الخاص وواحدته (sec)} \left\{ \begin{array}{l} T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \\ T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} \text{ التنبؤ} \\ T_0 = \frac{\text{زمن الهزات}}{\text{عدد الهزات}} \text{ تجريبياً} \end{array} \right. \text{ حسب المعطيات من ثلاثة طرق}$$

- ✓ الدور الخاص للنواس المرن لا علاقة له بالجاذبية g ولا بسعة الاهتزاز X_{max} (يعني لما يغيرن يبقى الدور كما هو $T_0 = T_0'$)
✓ الدور الخاص للنواس المرن له علاقة بالكتلة m (تناسب طردي) وبثابت صلابة النابض k (تناسب عكسي)

$$2. \text{الاستطالة السكونية: } mg = kx_0 \Rightarrow x_0 = \frac{m \cdot g}{k}$$

وإذا لم تعطى قيم m, k

$$\checkmark \text{ نستطيع تبديل } k = m \cdot \omega_0^2 \text{ فيكون } x_0 = \frac{m \cdot g}{m \cdot \omega_0^2} \Rightarrow x_0 = \frac{g}{\omega_0^2}$$

$$\checkmark \text{ نربع ونعزل } x_0 \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{x_0}{g}}$$

$$3. \left\{ \begin{array}{l} \text{قوة الارجاع } \vec{F} = -k\vec{x} \text{ (N)} \\ \text{التسارع } \vec{a} = -\omega_0^2 \vec{x} \text{ (m.s}^{-2}\text{)} \end{array} \right. \text{ لما يطلبن رح يعطي قيمة المطال } x \text{ أو (اللحظة } t = 0 \text{ تكون مثلاً } x = +X_{max} \text{)}$$

$$\checkmark \text{ شدة قوة الارجاع بالقيمة المطلقة وشدة محصلة القوى هي نفسها شدة قوة الارجاع } |\vec{F}| = |m \cdot \vec{a}| = |-k\vec{x}|$$

$$4. \text{ثابت صلابة النابض } k \text{ (N.m}^{-1}\text{)}$$

$$\checkmark \text{ إذا أعطانا التنبؤ الخاص } \omega_0 : k = m \cdot \omega_0^2 \text{ أو عندما يعطينا خط بياني للطاقة نحسب منه } k : \text{ من علاقة الطاقة الكلية : } E = \frac{1}{2} k X_{max}^2 \text{ ونعزل } k$$

$$\checkmark \text{ أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها : } T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{k} \Rightarrow k = 4\pi^2 \frac{m}{T_0^2}$$

$$5. \text{استنتاج التابع الزمني:}$$

$$(1) \text{ نكتب الشكل العام: } \bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$(2) \text{ نعين الثوابت: } \omega_0, X_{max}, \bar{\varphi}$$

$$(3) \text{ نعوض الثوابت بالشكل العام}$$

$$\omega_0 \text{ التنبؤ الخاص (rad.s}^{-1}\text{): } \omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \text{ أو } \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$X_{max} \leftarrow \frac{\text{طول القطعة المستقيمة}}{2} \text{ تعني كلها}$$

سعة الحركة ، سعة الاهتزاز ، ضمن جدول مرونة النابض ، تعيين $\bar{\varphi}$ من شروط البدء

الاتجاه الموجب: $v > 0$: السرعة موجبة ، الاتجاه السالب: $v < 0$: السرعة سالبة	في الوضعين الطرفين $x = \pm X_{max}$ نتعدم السرعة في كلا الاتجاهين $v = 0$
شروط البدء: $t = 0, x = \frac{X_{max}}{2}$ ، الاتجاه سالب مثلاً نعوض شروط البدء بتابع المطال: $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ $\frac{X_{max}}{2} = X_{max} \cos\left(\frac{\pi}{2}(0) + \bar{\varphi}\right)$ $\Rightarrow \cos \bar{\varphi} = +\frac{1}{2} \left\{ \begin{array}{l} \bar{\varphi} = +\frac{\pi}{3} \text{ rad (إما)} \\ \bar{\varphi} = -\frac{\pi}{3} \text{ rad (أو)} \end{array} \right.$ نختار $\bar{\varphi}$ قيمة التي تجعل السرعة سالبة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ نعوض شروط البدء $t = 0, v < 0$ $\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \bar{\varphi} < 0$ لأن الاتجاه سالب: $\bar{v} < 0$ $\bar{\varphi} = +\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin\left(+\frac{\pi}{3}\right) \Rightarrow v < 0 \text{ مقبول}$ $\bar{\varphi} = -\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = +\omega_0 X_{max} \sin\left(-\frac{\pi}{3}\right) \Rightarrow v > 0 \text{ مرفوض}$	شروط البدء: $t = 0, x = +X_{max}$ تركت دون سرعة ابتدائية نعوض شروط البدء بتابع المطال: $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ $+X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = 1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0$ شروط البدء: $t = 0, x = -X_{max}$ تركت دون سرعة ابتدائية نعوض شروط البدء بتابع المطال: $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ $-X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = -1 \Rightarrow \bar{\varphi} = \pi \text{ rad}$

السرعة الخطية لمركز عتالة الجسم

$$\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$6. \text{السرعة العظمى طولياً (موجبة): } v_{max} = \omega_0 X_{max}$$

$$\text{سرعة المرور الاول بوضع التوازن في كلا الاتجاهين (} t = 0, x = \pm X_{max} \text{): } v = \pm \omega_0 X_{max}$$

$$\text{حساب السرعة طولية عند المطال } x \text{ معلوم: } v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$$

7. تعيين (زمن) أو لحظات المرور بوضع التوازن لعدة مرات :

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة من الوضعين الطرفيين ($t = 0, x = \pm X_{\max}$)

الأول	الثاني	الثالث	الرابع
$t_1 = \frac{T_0}{4}$	$t_2 = \frac{3T_0}{4}$	$t_3 = \frac{5T_0}{4}$	$t_4 = \frac{7T_0}{4}$

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة ليس من الوضعين الطرفيين

($t = 0, x \neq \pm X_{\max}$)

1) نعدم تابع المطال لأن في وضع التوازن $x = 0$ ← $0 = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$

$$X_{\max} \neq 0 \Rightarrow \cos(\omega_0 t + \varphi) = 0$$

8. الطاقات :

الطاقة الميكانيكية (الكلية) (مع ماكس) : $E = E_k + E_p$, $E = \frac{1}{2} k X_{\max}^2$

الطاقة الكامنة المرئية التي يقدمها المحرب (بدون ماكس) : $E_p = \frac{1}{2} k X^2$

الطاقة الحركية (من الفرق) : $E_k = E - E_p$

$$E_k = \frac{1}{2} k X_{\max}^2 - \frac{1}{2} k X^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} k [X_{\max}^2 - X^2]$$

معطاة بالطلب X^2 - سعة الحركة $X_{\max}^2$: $E_k = \frac{1}{2} k [X_{\max}^2 - X^2]$

الطاقة الحركية عند مرور المتحرك بوضع التوازن $x = 0 \Rightarrow E_p = 0 \Rightarrow E_k = E = \frac{1}{2} k X_{\max}^2$

تحديد موضع (مطال x) مركز عطالة الجسم عندما تتساوى الطاقتين الكامنة والحركية $E_k = E_p$

$$E_k = E_p \Rightarrow \frac{1}{2} k X_{\max}^2 - \frac{1}{2} k X^2 = \frac{1}{2} k X^2 \Rightarrow E_k = E_p \Rightarrow E = E_p + E_p \Rightarrow E = 2E_p \Rightarrow \frac{1}{2} k X_{\max}^2 = 2 \cdot \frac{1}{2} k X^2 \Rightarrow X^2 = \frac{X_{\max}^2}{2} \Rightarrow X = \pm \frac{X_{\max}}{\sqrt{2}}$$

9. تحديد موضع (مطال x) مركز عطالة الجسم في اللحظة t أو لحظة بدء الزمن $t = 0$

نعوض هذا الزمن المعطى في تابع المطال فنتج لدينا قيمة x تكون هي موضع الجسم في ذلك الزمن المعطى

10. التوابع الزمنية الموجودة داخل الكتاب

اسم التابع وقانونه	التابع الزمني	تفصيل التابع الزمني	القيمة العظمى الطويلة له
المطال (موضع الجسم) : $\bar{x}$	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{x} = X_{\max}$
السرعة : $\bar{v} = (\bar{x})'_t$	$\bar{v} = -v_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{v} = -v_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	$v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$
التسارع : $\bar{a} = (\bar{v})'_t = (\bar{x})''_t$	$\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$	$\bar{a} = -\omega_0^2 X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$a_{\max} = \omega_0^2 X_{\max}$
قوة الإرجاع : $\bar{F} = -k\bar{x}$	$\bar{F} = -F_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$\bar{F} = -kX_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	$F_{\max} = kX_{\max} = m\omega_0^2 X_{\max}$

ملاحظات حل النواس الفتل:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$$

✓ الدور الخاص للنواس الفتل له بالجدلية g ولا بسعة الاهتزاز $\theta_{\max}$ (يعني لا يغير يبقى الدور كما هو $T_0 = T_0'$)

✓ الدور الخاص للنواس الفتل له علاقة بعزم العطالة للنواس I_{Δ} (تناسب طردي) وثابت فتل سلك الفتل k (تناسب عكسي)

1- عزم العطالة I_{Δ} :

$$I_{\Delta/m} : \text{عزم عطالة أي نقطة مادية (كتلة نقطية) هو جداء الكتلة بمربع بعدها عن محور ثابت (سلك الفتل)} \quad I_{\Delta/m} = m \cdot r^2 \quad \left\{ \begin{array}{l} r = \frac{L}{2} \text{ الكتل على طرفي الساق} \\ I_{\Delta/m} = m \cdot r^2 \text{ الكتلة على محيط القرص} \end{array} \right. \quad I_{\Delta/m} = m \cdot \frac{L^2}{4}$$

$$I_{\Delta/c} : \text{عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{للساق } I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m L^2 \\ \text{للقرص } I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} m r^2 \end{array} \right. \quad I_{\Delta/c} \text{ معطى بنص المسألة}$$

$$I_{\Delta/\text{جمله}} : \text{عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالة مكونات النواس} \quad I_{\Delta/\text{جمله}} = I_{\Delta/c} + 2 \cdot I_{\Delta/m_1}$$

$$I_{\Delta} : \text{خلاصة عزم العطالة بالنواس الفتل} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{لا يوجد كتل جسم (ساق أو قرص)} \\ I_{\Delta/c} \\ \text{بوجود كتل } 2 \cdot I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/c} \end{array} \right.$$

2- ثابت فتل السلك k : ($m \cdot N \cdot \text{rad}^{-1}$) إذا أعطانا النبض الخاص ω_0 : $k = I_{\Delta} \cdot \omega_0^2$ أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها : $k = 4\pi^2 \frac{I_{\Delta}}{T_0^2} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}} \rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{I_{\Delta}}{k}$

11. ملاحظات للاختيار من متعدد :

تستخدم هذه العلاقة فقط عند التغيير في سلك الفتل حيث : $k' : \text{ثابت يتعلق بنوع السلك} \quad 2r : \text{قطر مقطع السلك (ثخنه)} \quad L : \text{طول السلك}$

$$K = k' \frac{(2r)^4}{L} \quad \sqrt{K} \leftarrow \sqrt{k'} \leftarrow \sqrt{\frac{(2r)^4}{L}} \quad \text{عكس} \quad \sqrt{K} \leftarrow \sqrt{k'} \leftarrow \sqrt{\frac{(2r)^4}{L}} \quad \text{عكس}$$

لا يغير طول سلك الفتل ويطلب T_0' الجديد هنا فقط نجذر نسبة الطول الجديد

✓ نجعل طول سلك الفتل أربع أضعاف ما كان عليه فيكون الدور الجديد : $T_0' = 2T_0$

✓ نجعل طول سلك الفتل ثلاثة أضعاف ما كان عليه فيكون الدور الجديد : $T_0' = \frac{\sqrt{3}}{2} T_0$

✓ نحذف ثلاثة أضعاف طول سلك الفتل فيكون الدور الجديد : $T_0' = \frac{1}{2} T_0$ (الطول الجديد هنا هو الربع لأنه حذف ثلاثة أضعاف من طوله)

✓ تقسم سلك الفتل قسمين (متساويين ، ربع وثلاثة أرباع ، ثلث وثلثين) فيكون الدور الجديد بعد تعليق الساق جزأي السلك معاً أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل ويطلب T_0' الجديد هنا نضرب نسبتي الطولين ونجد ههما .

• قسمين متساويين: $\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \Rightarrow T_0' = \frac{1}{2} T_0$ • ثلث وثلثين: $\frac{2}{3} \times \frac{1}{3} \Rightarrow T_0' = \frac{\sqrt{2}}{3} T_0$ • ربع وثلاثة أرباع: $\frac{3}{4} \times \frac{1}{4} \Rightarrow T_0' = \frac{\sqrt{3}}{4} T_0$

12. ملاحظات للمسائل وخصوصاً عند الدمج مع الثقلي المركب :

✓ عند إضافة كتل على النواس فإن الذي يتغير هو عزم العطالة أما ثابت فتل السلك فلا يتغير وعند طلب الدور الجديد هنا : ننسب الدورين

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{معطى بنص المسألة} \\ \text{جسم (ساق أو قرص)} : I_{D/c} \\ \text{جسم (ساق أو قرص)} : I_{D/c} \\ \text{جسم (ساق أو قرص)} : I_{D/c} \end{array} \right. \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{D/c}}{k}} : I_{D/c} \text{ الجسم بدون كتل}$$

$$T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{D/c}}{k}} : I_{D/c} = I_{D/c} + 2 \cdot I_{D/m_1} \text{ الجسم (ساق أو قرص) الدور بوجود كتل}$$

نعوض قيم العزوم ونعزل المجهول المطلوب

✓ إذا علقتنا الساق بسلكي فتل معاً أطولهما L_1, L_2 أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل وطلب حساب الدور الجديد :

$$T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{D/c}}{k}} : k = k_1 + k_2 \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} k_1 = k' \frac{(2r)^4}{L_1} \\ k_2 = k' \frac{(2r)^4}{L_2} \end{array} \right. \Rightarrow L_1 = L_2 \Rightarrow k_1 = k_2 \Rightarrow T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{D/c}}{2k_1}}$$

المطال	مرن (خطي)	فتل (زاوي)
$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$	المطال الزاوي	$\bar{\theta} = \theta_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$
$\bar{v} = (\bar{x})_t = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$	السرعة الزاوية	$\bar{\omega} = (\bar{\theta})_t = -\omega_0 \theta_{\max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$
$v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$	السرعة الزاوية لعظمى (طويلة)	$\omega_{\max} = \omega_0 \theta_{\max}$
$\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$	التسارع الخطي	$\bar{\alpha} = -\omega_0^2 \bar{\theta}$
$a_{\max} = \omega_0^2 X_{\max}$	التسارع الأعظمي (طويلة)	$\alpha_{\max} = \omega_0^2 \theta_{\max}$
$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$	الدور الخاص	$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{D/c}}{k}}$
$(N \cdot m^{-1}) k = m \cdot \omega_0^2$	ثابت صلابة النابض	$(m \cdot N \cdot rad^{-1}) k = I_{D/c} \cdot \omega_0^2$
$F = -K \cdot \bar{x}$	قوة الارجاع	$\bar{\Gamma} = -K \cdot \bar{\theta}$
$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$	النبض الخاص	$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I_{D/c}}}$
$E = \frac{1}{2} k X_{\max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)	$E = \frac{1}{2} k \theta_{\max}^2$
$E_p = \frac{1}{2} k X^2$	الطاقة الكامنة المرئونة	$E_p = \frac{1}{2} k \theta^2$
$E_k = \frac{1}{2} m \cdot v^2$	الطاقة الحركية الانسحابية	$E_k = \frac{1}{2} I_{D/c} \cdot \omega^2$
$(kg \cdot m \cdot s^{-1}) P = m \cdot v$	كمية الحركة الانسحابية	$(kg \cdot m^2 \cdot rad \cdot s^{-1}) L = I_{D/c} \cdot \omega$
$v = -\omega_0 X_{\max}$	سرعة المرور الأول بوضع التوازن	$\omega = -\omega_0 \theta_{\max}$

ملاحظات لحل مسائل النواس البسيط

1. الدور الخاص للنواس الثقلي البسيط وتغيراته :

✓ الدور بحالة ساعات كبيرة $\theta > 0,24 \text{ rad}$ أو $\theta > 14^\circ$ (الزوايا

$$\text{الشهيرة} \left[1 + \frac{\theta_{\max}^2}{16} \right] \text{ ساعات صغيرة } T_0' = T_0 \text{ ساعات كبيرة } T_0$$

✓ الدور بحالة ساعات صغيرة $\theta \leq 0,24 \text{ rad}$ أو $\theta \leq 14^\circ$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

✓ الدور T_0 يتناسب عكساً مع g

أي إذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتتقص $\sqrt{g}$ ويزداد الدور T_0 أي (الميكاتية تؤخر) وبالعكس (الميكاتية تقدم)

3. استنتاج علاقة توتر الخيط لحظة المرور في الشاقول

جملة المقارنة : خارجية

الجملة المدروسة : كرة النواس

القوى المؤثرة: $\vec{W}$ ثقل الكرة ، $\vec{T}$ توتر الخيط

$$\sum \vec{F} = m \vec{a}$$

$$\vec{W} + \vec{T} = m \vec{a}$$

بالاسقاط على الناطم نجد :

$$T - W = m \cdot a_c$$

$$T = m \cdot a_c + W \xrightarrow{a_c = \frac{v^2}{r} \text{ التسارع الناطمي}} T = m \frac{v^2}{r} + mg \xrightarrow{L=r \text{ طول الخيط}}$$

$$\text{علاقة توتر الخيط} \quad T = m \left[\frac{v^2}{L} + g \right]$$

2. نزح بزاوية $\theta_{\max}$ وفتركه دون سرعة ابتدائية احسب السرعة الخطية لحظة المرور

بالشاقول

كليه: تطبيق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{\max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\Delta E_K = \sum \vec{W}_{F1 \rightarrow 2}$$

$$E_k - E_{k0} = \vec{W}_T + \vec{W}_W$$

($E_{k0} = 0$ تركت دون سرعة ابتدائية) ($\vec{W}_T = 0$ لأن $\vec{T}$ تعامد الانتقال في كل لحظة)

$$mgh = \frac{1}{2} mv^2$$

$$\text{عند المرور بالشاقول } \theta=0 \Rightarrow \cos \theta=1 \Rightarrow d=L, \theta=0 \Rightarrow \cos \theta=1 \Rightarrow h = d[\cos \theta - \cos \theta_{\max}] \Rightarrow h = L[1 - \cos \theta_{\max}]$$

$$\xrightarrow{\text{نختصر } m} gL[1 - \cos \theta_{\max}] = \frac{1}{2} v^2$$

$$\xrightarrow{\text{نحذف } L} v^2 = 2 \cdot gL[1 - \cos \theta_{\max}] \Rightarrow v = \sqrt{2 \cdot gL[1 - \cos \theta_{\max}]}$$

$$\xrightarrow{\text{نعزل حسب المجهول}} [1 - \cos \theta_{\max}] = \frac{v^2}{2 \cdot gL} \Rightarrow \cos \theta_{\max} = 1 - \frac{v^2}{2 \cdot gL}$$

ملاحظات لحل مسائل النواس الثقلي المركب

$$T'_0 = T_0 \left[1 + \frac{\theta_{\max}^2}{16} \right] : (\theta > 0.24 \text{ rad}) \text{ (زوايا شبيهة أو } \theta > 0.24 \text{ rad)}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}} : \text{الدور بحالة الساعات الصغيرة}$$

$$T_0 = 2\pi \text{ sec} : \text{نواس يدق الثانية}$$

الدور يتناسب عكساً مع g إذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتتقص $\sqrt{g}$ ويزداد T_0 أي (المقاتية تؤخر) وبالعكس (المقاتية تقدم)

الدور لا علاقة له بالكتلة العطالية m (يعني بس يغير m ويطلب الدور الجديد نختار $T'_0 = T_0$)

طلبات مسألة النواس الثقلي المركب

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}} : \text{حساب } T_0 \text{ من العلاقة}$$

السؤال الأول

عزم العطالة I_{Δ} :

$$I_{\Delta/m} : \text{عزم عطالة أي نقطة مادية (كتلة نقطية) هو جداء الكتلة بمربع بعدها عن محور ثابت (سلك الفتل)} \quad I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$$

$$I_{\Delta/c} : \text{عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته} \quad I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m L^2 \text{ للساق}$$

$$I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} m r^2 \text{ للقرص}$$

$$I_{\Delta/\text{جمله}} : \text{عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالة مكونات النواس}$$

$$I_{\Delta/\text{جمله}} = I_{\Delta/\text{جسم}} + I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/m_2}$$

حالات النواس الثقلي المركب :

(1) ساق حاف (ماف كتل): يعني I_{Δ} حسب هابنغز:

$$I_{\Delta/\text{تفر}} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$d = oc : d \text{ تعيين}$$

(2) ساق مع كتلة :

تعيين I_{Δ} حسب جملة :

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta m_1}$$

$$d = \frac{\sum mr}{\sum m} = \frac{m_1 r_1}{m + m_1} : d \text{ تعيين}$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 : m \text{ تعيين}$$

(3) ساق مع كتلتين : نعين أولاً (r_1, r_2)

تعيين I_{Δ} حسب جملة :

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta m_1} + I_{\Delta m_2}$$

$$d = \frac{\sum mr}{\sum m} = \frac{m_1 r_1 + m_2 r_2}{m + m_1 + m_2} : d \text{ تعيين}$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 + m_2 : m \text{ تعيين}$$

السؤال الثاني : احسب طول النواس البسيط المواق للنوات المركب:

$$T_0 \text{ بسيط} = T_0 \text{ بمركب}$$

$$(رقم) = (رقم)$$

$$2\pi \sqrt{\frac{L}{g}} : \text{رقم}$$

السؤال الثالث : نزيح النواس (ساق أو قرص) عن وضع توازنه الشاقولي زاوية $\theta_{\max}$ ونتركه دون سرعة ابتدائية فتكون السرعة الزاوية لحظة المرور بالشاقول

$$\omega \sqrt{\theta_{\max}}, \text{ نفصل ثم نعوض فوراً} \text{ أو } \omega \sqrt{\theta_{\max}}, \text{ نعلز ثم نعوض}$$

المل:

نطبق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{\max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\sum \vec{W}_{F1 \rightarrow 2} = \Delta E_K$$

$$\vec{W}_R + \vec{W}_W = E_K - E_{K0}$$

$$mgh = \frac{1}{2} I_{\Delta} \omega^2$$

$$h = d[1 - \cos \theta_{\max}]$$

I_{Δ}, d, m نحصل على قيمهم من طلب الدور.

$$v = \omega \cdot r : \text{السرعة الخطية} \quad v = \omega \cdot r \xrightarrow{r=d} [v = \omega \cdot d] : \text{لمركز العطالة}$$

$$v_{\text{خطية}} = \omega \cdot r : \text{زاوية}$$

ملاحظات الموائع :

✓ بعض التحويلات الهامة :

$cm^3 \xrightarrow{\times 10^{-6}} m^3$ تحويل الحجم V	$cm^2 \xrightarrow{\times 10^{-4}} m^2$ تحويل المساحة S	$cm \xrightarrow{\times 10^{-2}} m$ تحويل الطول (h, L, z, y, x)
$g \xrightarrow{\times 10^{-3}} kg$ تحويل الكتلة m	$g \xrightarrow{\times 10^{-3}} kg$ تحويل الكثافة ρ	$cm^{-3} \xrightarrow{\times 1000} kg \cdot m^{-3}$ تحويل الكثافة ρ

✓ قوانين الحجوم لبعض الأجسام المتجانسة :

النوع	الكرة	الاسطوانة	المكعب
قانون الحجم	$V = \frac{4}{3}\pi r^3$	$V = s \cdot h = \pi r^2 \cdot h$	$V = L^3$

المنسوب الكتلي : كمية السائل التي تعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت $Q = \frac{m}{\Delta t} (kg \cdot s^{-1})$

المنسوب الحجمي (معدل التدفق الحجمي أو معدل الضخ) : حجم السائل الذي يعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت $Q' = \frac{V}{\Delta t} (m^3 \cdot s^{-1})$

العلاقة بين المنسوب الكتلي والمنسوب الحجمي (هامة متعدد)

$$\frac{Q}{Q'} = \frac{\frac{m}{\Delta t}}{\frac{V}{\Delta t}} = \frac{m}{V} = \rho \Rightarrow Q = \rho \cdot Q'$$

1. نستطيع من قانون التدفق الحجمي حساب	لحساب التدفق الحجمي من القانونين
الزمن اللازم للتفريغ	$Q' = \frac{V}{\Delta t}$
سرعة تدفق السائل	$Q' = \frac{V}{\Delta t} \xrightarrow{V=S \cdot \Delta x} Q' = \frac{S \cdot \Delta x}{\Delta t} \xrightarrow{v=\frac{\Delta x}{\Delta t}} Q' = S \cdot v$
$Q' = \frac{V}{\Delta t} \Rightarrow \Delta t = \frac{V}{Q'}$	$Q' = S \cdot v \Rightarrow v = \frac{Q'}{S}$

2. عندما يطلب سرعة دخول السائل v_1 عبر المقطع s_1 أو سرعة خروج السائل v_2 من المقطع s_2 نستخدم :

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{سرعة دخول السائل } v_1 = \frac{Q'}{s_1} = \frac{s_2 \cdot v_2}{s_1} \\ \text{سرعة خروج السائل } v_2 = \frac{Q'}{s_2} = \frac{s_1 \cdot v_1}{s_2} \end{array} \right. \Rightarrow Q' = s_1 \cdot v_1 = s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد s لخرطوم ويخرج من أكثر من فرع s_1, s_2 فتكون معادلة الاستمرارية له :

$$Q' = S \cdot v = s_1 \cdot v_1 + s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد s_1 لخرطوم ويخرج من أكثر من n فرع متماثلة كل منها s_2 فتكون معادلة الاستمرارية له :

$$Q' = s_1 \cdot v_1 = n s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

- قد يعطينا السرعات ويطلب مساحتي مقطعي الدخول والخروج s_1, s_2 نغزلهما من معادلة الاستمرارية بدلاً من عزل السرعات

3. عندما يطلب ضغط السائل عند الدخول P_1 أو ضغط السائل عند الخروج P_2 أو فرق الضغط $P_1 - P_2$ نستخدم :

$$\text{معادلة برنولي : } P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g z = \text{const} \text{ وفق الخطوات الآتية :}$$

$$(1) \text{ نكتب معادلة برنولي العامة : } P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g z = \text{const}$$

$$(2) \text{ نكتب معادلة برنولي المفصلة : } P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 + \rho g z_1 = P_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_2$$

$$(3) \text{ نغزل المجهول ونخرج عامل مشترك : (مثال أحسب } P_2)$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 - \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_1 - \rho g z_2$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho (v_1^2 - v_2^2) + \rho g (z_1 - z_2)$$

$$(4) \text{ نعوض المعطيات وننتبه لكل من :}$$

- إذا طلب P_2 فإن P_1 تكون معطاة أو مساوية للضغط الجوي ($P_1 = P_0$) والعكس صحيح إذا طلب P_1

- نعوض الفرق ($z_1 - z_2$) أو ($z_2 - z_1$) بإحدى قيم الارتفاعات (h, z, x, y) حيث تكون معطاة بنص المسألة

- إذا كان الأنبوب أفقي أي ($z_1 - z_2$) فإن تغير الطاقة الكامنة الثقالية معدوم ($\Delta E_p = 0$) ويكون تغير الطاقة الحركية في وحدة الحجم مساوية ($\frac{\Delta E_k}{\Delta V}$) :

$$4. \text{ حساب العمل الميكانيكي : } W = -m g z + (P_1 - P_2) \Delta V \text{ حساب كتلة المائع } m = \rho V$$

ملاحظات لحل مسائل الأمواج

- البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنينين متتاليين (هو نصف طول الموجة $\frac{\lambda}{2}$)
- البعد بين عقدة و بطن يليها (هو ربع طول الموجة $\frac{\lambda}{4}$)
- عدد أطوال الموجة يحسب : $\frac{L}{\lambda} = \frac{\text{طول الوتر}}{\text{طول الموجة}}$ ووحدته (طول موجة)

طول الخيط (الوتر المشدود) : L : يقسم إلى عدد n من المغازل كل مغزل طوله $\frac{\lambda}{2}$ ويكون :

$$L = n \frac{\lambda}{2} \Rightarrow \begin{cases} \lambda = \frac{2L}{n} & \text{عند طلب } \lambda \text{ طول الموجة} \\ n = \frac{2L}{\lambda} & \text{عند طلب } n \text{ عدد المغازل} \end{cases} \quad 1.$$

2. حساب السعة لنقطة (ارتفاع النقطة) تبعد مسافة $(x \text{ معطاة})$ عن النهاية المقيدة :

$$y_{\max, n} = 2y_{\max} \left| \sin \frac{2\pi x}{\lambda} \right| \quad \text{حيث : } y_{\max} \text{ سعة اهتزاز المنبع}$$

3. الكتلة الخطية للوتر (ميو μ) هي النسبة بين كتلته m وطوله L : $\mu = \frac{m}{L}$ وحدتها $kg.m^{-1}$

• يمكن حساب الكتلة الخطية لوتر اسطواني كتلته الحجمية (كثافته ρ) : $\mu = \rho \cdot \pi r^2$: $\mu = \frac{m}{L} \xrightarrow{m=\rho \cdot V} \mu = \frac{\rho \cdot V}{L} = \frac{\rho \cdot sL}{L} = \rho \cdot s \Rightarrow$

$$4. \text{ لحساب سرعة انتشار الاهتزاز : } \begin{cases} f : \text{ تواتر الاهتزاز} \\ v = \lambda \cdot f \\ F_T : \text{ قوة الشد} \\ v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \end{cases} \quad \text{سرعة انتشار الاهتزاز}$$

5. حساب التواترات الخاصة لعدة مدروجات : $f = \frac{n \cdot v}{2L}$ حيث $n = 1, 2, 3, 4$ تمثل عدد المغازل

(المدروج الثالث : $n = 3$, المدروج الثاني : $n = 2$, المدروج الأساسي (الأول) : $n = 1$)

6. حساب قوة الشد F_T من أجل n مغزل وفق الخطوات الآتية :

$$7. \text{ حساب أبعاد العقد والبطون عن النهاية المقيدة : } \begin{cases} v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \\ f = \frac{n \cdot v}{2L} \end{cases} \quad \text{نربع الطرفين ونعوض} \quad f^2 = \frac{n^2}{4L^2} \frac{F_T}{\mu} \quad \text{بعد التعويض نحصل على قيمة } F_T$$

$$\text{معادلة العقد : } x = n \cdot \frac{\lambda}{2} \quad \text{حيث : رابع عقدة } 3, \text{ ثالث عقدة } 2, \text{ ثاني عقدة } 1, \text{ أول عقدة } 0$$

$$\text{معادلة البطون : } x = (2n + 1) \frac{\lambda}{4} \quad \text{حيث : رابع بطن } 3, \text{ ثالث بطن } 2, \text{ ثاني بطن } 1, \text{ أول بطن } 0$$

$$\text{ملاحظة : لما يغير عدد المغازل نحسب طول موجة جديدة} \quad \lambda_{\text{جديدة}} = \frac{2L}{n_{\text{جديدة}}}$$

ملاحظات المزامير والأنابيب الصوتية

مزامير مختلف الطرفين	مزامير متشابه الطرفين
ذو فم نهاية مغلقة , ذو لسان نهاية مفتوحة	ذو فم نهاية مفتوحة , ذو لسان نهاية مغلقة
$L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}$	$L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$
$f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$	$f = \frac{n \cdot v}{2L}$
$(2n - 1) = 1, 3, 5$ (صوت أساسي $n = 1$)	$n = 1, 2, 3, 4$ (صوت أساسي $n = 1$)
القوس $(2n - 1)$ يمثل مدوجات الصوت $(n = 1, 2, 3, 4)$	
عدد أطوال الموجة يحسب :	$\lambda = \frac{v}{f}$
$\frac{\text{طول المزامير}}{\text{طول الموجة}} = \frac{L}{\lambda}$	طول الموجة يحسب في المزامير من العلاقة :
$\frac{\lambda}{4}$	البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنينين متتاليين
$\frac{\lambda}{2}$	البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنينين متتاليين
تغيير السرعة v عند تغيير شروط التجربة (درجة حرارة الوسط أو كثافة الغاز)	
السرعة تتناسب عكساً مع الجذر التربيعي لكثافة الغاز	السرعة تتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لدرجة الحرارة
$\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{D_1}{D_2}} = \sqrt{\frac{M_1}{M_2}} : D = \frac{\text{الكثافة الغرامية}}{29}$	نسخن : $T = t(C^0) + 273$: $\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{T_2}{T_1}}$

ملاحظات الأعمدة الكوانية

نعوض القوس $(2n - 1)$ برقم المذرج ونعوض n برقم الرنين

العمود الهوائي المغلق (مختلف الطرفين) (قناة سمعية)	العمود الهوائي المفتوح (متشابه الطرفين) (نفق عبور سيارات)
طوله $L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}$ القوس $(2n - 1)$ يمثل مدوجات الصوت $(n = 1, 2, 3, 4)$ الرنين الأول: $(2n - 1) = 1$ $n = 1$ الرنين الثاني: $(2n - 1) = 3$ $n = 2$ طول العمود الهوائي عند الرنين الأول يساوي $L_1 = \frac{\lambda}{4}$ (أق صر طول) طول العمود الهوائي عند الرنين الثاني يساوي $L_2 = \frac{3\lambda}{4}$ البعد بين صوتين شديدين متتاليين $\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{3\lambda}{4} - \frac{\lambda}{4} = \frac{\lambda}{2}$ $\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{\lambda}{2}$ تواتره $f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$ البعد الذي يحدث عنده الرنين الأول $L_1 = ?$ $(2n - 1) = 1 \Rightarrow f = \frac{v}{4L_1} \Rightarrow L_1 = \frac{v}{4f}$	طوله $L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$ الرنين الأول: $n = 1$ الرنين الثاني: $n = 2$ تواتره $f = \frac{n \cdot v}{2L}$ $n = 1, 2, 3, 4$ (الرنين الأول $n = 1$) القوة الضاغطة تساوي الضغط ضرب مساحة السطح $F = P \cdot S$ البعد بين صوتين شديدين متتاليين (رنينين متعاقبين): $\frac{\lambda}{2}$ طول الموجة: $\lambda = \frac{v}{f}$

ملاحظات النسبية

1- المراقب الداخلي (مركبة فضائية ، رائد فضاء ، إلكترون ، بروتون)

المراقب الخارجي (محطة أرضية)

2- عامل لورنتز (معامل التمدد) : $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$

3- تمدد (تباطؤ) الزمن : (زمن الرحلة) $t = \gamma \cdot t_0$

t_0 : لا يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الداخلي) ، t : يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الخارجي)

4- تقلص الأطوال (طول المركبة) : $L = \frac{L_0}{\gamma}$

L_0 : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي) ، L : يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي)

(يتقلص الطول الموازي لشعاع سرعة الجسم المتحرك فقط)

5- تقلص المسافات (المسافة المقطوعة) : $L' = \frac{L'_0}{\gamma}$

L'_0 : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي) ، L' : يوجد التقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي)

6- ازدياد الكتلة السكونية m_0 أثناء الحركة : $m = \gamma \cdot m_0$

7- الطاقة الكلية هي مجموع الطاقة السكونية والحركية $E = mc^2$ ، $E = E_k + E_0$

8- الطاقة السكونية : $E_0 = m_0 \cdot c^2$

9- الطاقة الحركية : $E_k = E - E_0$

10- كمية الحركة في الميكانيك النسبي : $P = m \cdot v$ كمية الحركة في الميكانيك الكلاسيكي : $P_0 = m_0 \cdot v$

ملاحظات الكهرباء

ملاحظات الدرس الأول : المغناطيسية

شدة الحقل المغناطيسي الناتج عن التيارات الكهربائية:

d: بعد النقطة المدروسة عن السلك (m) $B = 2 \times 10^{-7} \frac{I}{d}$: سلك مستقيم

N عدد اللفات (لفة) r، نصف قطر الملف (m) $B = 2\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{r}$: ملف دائري

l : طول الوشعة $B = 4\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{l}$: وشعة

قوانين عدد اللفات: $N = \frac{\ell'}{2\pi r}$ $\Leftarrow$ عدد اللفات الكلية = $\frac{\text{طول السلك}}{\text{محيط اللفة}}$

$N' = \frac{\ell}{2r'}$ $\Leftarrow$ عدد اللفات في الطبقة الواحدة (وشعة متلاصقة الحلقات) = $\frac{\text{طول الوشعة}}{\text{قطر سلك اللف}}$

$n = \frac{N}{N'}$ $\Leftarrow$ عدد الطبقات = $\frac{\text{عدد اللفات الكلية}}{\text{عدد اللفات في الطبقة الواحدة}}$

حساب التدفق المغناطيسي: $\Phi = N B s \cos \alpha$: $\alpha = (\vec{B}, \vec{n})$ والتدفق المغناطيسي الأرضي $\Phi_H = N B_H s \cos \alpha$

• عند طلب حساب تغير التدفق $\Delta \Phi$ يكون هذا التغير ناتج عن تغير أحد العوامل وذلك حسب نص المسألة

• عامل النفاذية المغناطيسي $\mu = \frac{B}{B_0}$ ونعزل المجهول المطلوب وزاوية انحراف إبرة مغناطيسية: $\tan \theta = \frac{B}{B_H}$

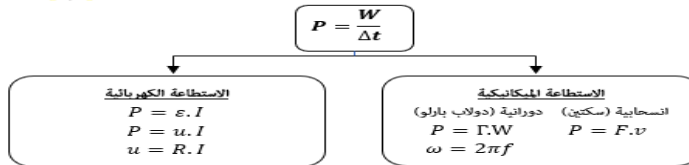
السلكين : عندما يكون التيارين بجهة واحدة والإبرة بينهما فالحقلين متعاكسين $B_{\text{كي}} = B_1 - B_2 > 0$ والعكس بجهة واحدة $B_{\text{كي}} = B_1 + B_2 > 0$

إذا طلب النقطة الواقعة بين السلكين والتي تنعدم فيها محصلة الحقلين $B_{\text{كي}} = B_1 - B_2 = 0 \Leftarrow B_1 = B_2$

ملاحظات الدرس الثاني : فعل الحقل المغناطيسي في التيار الكهربائي

حساب عمل القوة الكهرطيسية: $W = P \cdot \Delta t = \underbrace{F \cdot \Delta x}_{\text{سكتين}} = \underbrace{I \cdot \Delta \phi}_{\text{إطار}} = \underbrace{P \cdot \Delta t}_{\text{بارلو}}$

مخطط لحساب الاستطاعة:



تجربة السكتين الكهرطيسية: بشكل عام: $\Delta s = L \cdot \Delta x$ $\Delta \phi = B \Delta s$ $\Delta x = v \cdot \Delta t$

• شدة القوة الكهرطيسية: $F = ILB \sin \theta$: $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$ $\sin \theta = 1$

• عند إمالة السكتين عن الأفق بزاوية α وطلب (حساب تلك الزاوية أو شدة التيار الواجب إمراره في الدارة) لتبقى الساق ساكنة ندرس الساق تحريكاً بدءاً من شرط التوازن الانسحابي:

$$\sum \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{R} + \vec{F} + \vec{W} = \vec{0}$$

بالإسقاط على محور موجه بجهة F: $+F \cos \alpha - W \sin \alpha = 0$

$$\text{نعزل المجهول المطلوب} \quad ILB \cos \alpha = m \cdot g \cdot \sin \alpha$$

تجربة دولاب بارلو:

• شدة القوة الكهرطيسية: $F = ILB \sin \theta$: $L = r$ ولكن $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$ ويكون $F = IrB \sin \theta$

• عزم القوة الكهرطيسية: $\Gamma = d \cdot F$: $d = \frac{r}{2} \Rightarrow \Gamma = \frac{r}{2} \cdot F$

• حساب قيمة الكتلة الواجب إضافتها على طرف نصف القطر لمنع الدولاب من الدوران :

جملة المقارنة: خارجية الجملة المدروسة: الدولاب المتوازن.

القوى الخارجية المؤثرة: $\vec{W}$ ثقل الدولاب ، $\vec{F}$ القوة الكهرطيسية ، $\vec{R}$ رد فعل محور الدوران ، $\vec{W}'$ ثقل الكتلة المضافة.

شرط التوازن الدوراني $\sum \vec{\Gamma}_\Delta = 0$

$$\vec{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{F}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{W}'/\Delta} = 0$$

$\vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} = 0$ لأن حامل $\vec{R}$ يلاقي Δ $\vec{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} = 0$ لأن حامل $\vec{W}'$ يلاقي Δ

$$\left(\frac{r}{2}\right) F - (r)m g = 0 \Rightarrow \left(\frac{r}{2}\right) F = (r)m g \Rightarrow \boxed{m = \frac{F}{2g}}$$

تجربة انحراف الساق الشاقولية: جملة المقارنة: خارجية، الجملة المدروسة: الساق المتوازنة القوى الخارجية المؤثرة: $\vec{W}$ ثقل الساق، $\vec{F}$ القوة الكهرطيسية، $\vec{R}$ رد فعل محور الدوران ينحرف السلك عن الشاقول ويتوازن أي يتحقق شرط التوازن الدوراني:

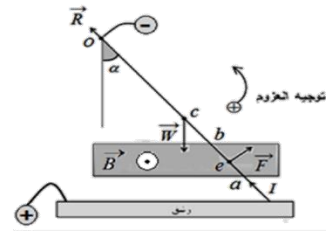
$$\sum \vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{F}_{W/\Delta} + \vec{F}_{F/\Delta} + \vec{F}_{R/\Delta} = 0$$

$$\vec{F}_{R/\Delta} = 0 \text{ لأن حامل } \vec{R} \text{ يلاقي } \Delta$$

$$-(oc \sin \alpha)mg + (oe)F = 0$$

$$(oc \sin \alpha)mg = (oe)ILB \sin \frac{\pi}{2}$$

$$(oc \sin \alpha)mg = (oe)ILB \quad \text{ونعزل المجهول المطلوب :}$$



تجربة الإطار :

تجربة الإطار

سلك فتل

نكتب الاستنتاج كاملاً ونعزل المجهول

$$\sum \vec{F}_\Delta = 0$$

$$\vec{F}_\Delta + \vec{F}'_\Delta = 0$$

كهرطيسية فتل

$$NILB \sin \alpha - k\theta' = 0$$

$$\alpha + \theta' = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \sin \alpha = \cos \theta'$$

$$NILB \cos \theta' - k\theta' = 0$$

فلي شو بذلك يا خال

$$NILB \cos \theta' = k\theta'$$

وإذا كانت θ' زاوية صغيرة فإن $\cos \theta' = 1$

سلك عديم الفتل

1. حساب التدفق المغناطيسي:

$$\Phi = N S B \cos \alpha$$

لحظة إمرار التيار : $\alpha = \frac{\pi}{2}$

لحظة الاستقرار : $\alpha = 0$

عندما يدور الإطار زاوية 30° أو $\frac{\pi}{6}$: $\alpha = \frac{\pi}{3}$

2. حساب شدة القوة الكهرطيسية لحظة إمرار التيار:

$$F = NILB \sin \theta : \theta(\vec{IL}; \vec{B})$$

الأضلاع الأفقية $\vec{IL} // \vec{B}$

الأضلاع الشاقولية $\vec{IL} \perp \vec{B}$

3. حساب عزم المزدوجة الكهرطيسية :

$$\Gamma = NISB \sin \alpha$$

3. حساب عمل القوة الكهرطيسية بين وضعين:

$$W = I\Delta\Phi = I(\Phi_2 - \Phi_1)$$

$$= I(NBS \cos \alpha_2 - NBS \cos \alpha_1)$$

$$= INBS(\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1)$$

معطاة α_1 (الوضع الأول)

معطاة α_2 (الوضع الثاني)

نعزل المجهول من العلاقة

ثابت المقياس الغلفاني (حساسية المقياس) :

$$G = \frac{\theta'}{I} \text{ أو } G = \frac{NBS}{K} \text{ وواحدته } rad.A^{-1}$$

ملاحظات الدرس التالى : التحريض الكهرطيسي

القوة المحركة الكهربية المتحرضة الوسطية (دلالة مقياس الميلي فولت) $\bar{\epsilon} = -\frac{\Delta\Phi}{\Delta t}$

تغيير الزاوية	تغيير السطح (استنتاج)	تغيير الحقل
ندير أو نحرك الوشيعية ندير أو نحرك الإطار	$\Delta\phi = NB\Delta S \cos \alpha$ (نحرك الساق ندحرج الساق)	نضاعف أو ننقص الحقل قطع التيار تقريب أو إبعاد مغناطيس
$\Delta\phi = NBS\Delta \cos \alpha$		$\Delta\phi = N\Delta BS \cos \alpha$

حساب شدة التيار المتحرض (دلالة المقياس الغلفاني - دلالة المقياس ميكرو أمبير) : $\bar{\epsilon} = \frac{\bar{\epsilon}}{R}$

- تحديد جهته: محرض متزايد : $\Delta\phi > 0$ تزايد $\bar{\epsilon} < 0$ تيار المتحرض يولد متحرض $\vec{B}$ عكس محرض $\vec{B}$
- محرض متناقص : $\Delta\phi < 0$ تناقص $\bar{\epsilon} > 0$ تيار المتحرض يولد متحرض $\vec{B}$ مع محرض $\vec{B}$
- وتحدد جهة التيار المتحرض حسب قاعدة اليد اليمنى: إبهامها بجهة متحرض $\vec{B}$ أصابع اليد تلتف بجهة التيار.
- إذا ذكر أن ملفاً دائرياً يحيط بالقسم المتوسط من وشيعة ولم يُعطَ نصف قطر ملف ولا سطحه نكتب: $S_{ملف} = S_{وشيعة} = \pi r^2$
- تقريب قطب يعطي وجه مشابه (تتافر)
- إبعاد قطب يعطي وجه مخالف (تجاذب)

التحريض الذاتي: يعطينا في هذه المسألة تابع للتيار بدلالة الزمن

القوة المحركة التحريضية الذاتية:	التدفق الذاتي: $\bar{\phi} = L\bar{i}$	ذاتية الوشيعة: $L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{N^2 \times S}{l}$
$\bar{\epsilon} = -L \frac{di}{dt} = -L(\bar{i})'_t$	تغير التدفق المغناطيسي $\Delta\bar{\phi} = L\Delta\bar{i}$ $\Delta\bar{\phi} = L(I_2 - I_1)$	أو $N = \frac{\ell'}{2\pi r} \Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{\ell'^2}{4\pi^2 r^2 \cdot \pi r^2}$ $S = \pi r^2$
الطاقة الكهرطيسية المختزنة بالوشيعة: $E = \frac{1}{2} \phi I$ أو $E = \frac{1}{2} LI^2$		$\Rightarrow L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$ وطول سلكها ℓ'

مولد التيار المتناوب الجيبي AC: استنتاج :

- التابع الزمني للقوة المحركة الكهربائية المتحيزة الانية (اللحظية - المتناوبة) : $\bar{\epsilon} = \epsilon_{max} \sin \omega t$
- القيمة العظمى للقوة المحركة الكهربائية المتحيزة : $\epsilon_{max} = NBS\omega$
- تعيين اللحظات التي تكون فيها قيمة القوة المحركة الكهربائية المتحيزة الانية الناشئة معدومة :

$$\bar{\epsilon} = \epsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow 0 = \epsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow \sin \omega t = 0 \Rightarrow \omega t = k\pi \Rightarrow t = \frac{k\pi}{\omega} : k = 0, 1, \dots$$

- التابع الزمني لشدة التيار المتحيز المتناوب $\bar{i} = \frac{\bar{\epsilon}}{R} = \frac{\epsilon_{max} \sin \omega t}{R}$

ملاحظات الدرس الرابع : الدارات المهتزة

المكثفة : من المثلث : شحنة المكثفة (كولوم) $q = c.u$: سعة المكثفة : (فاراد) $c = \frac{q}{u}$

- الطاقة الكهربائية المخزنة في المكثفة : $E_c = \frac{1}{2} \frac{q^2}{c} : t = 0 \Rightarrow \bar{q} = q_{max}$

الوشيعة ذاتيتها : $L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{N^2.S}{\ell}$

أو يمكن حساب ذاتية وشيعة علم طولها ℓ وطول سلكها ℓ' من الاستنتاج : $N = \frac{\ell'}{2\pi r} \Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{\ell'^2}{4\pi^2 r^2 \cdot \pi r^2} \Rightarrow L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$

الدائرة المهتزة:

- دورها : $T_0 = 2\pi\sqrt{L.c} = \frac{1}{f_0} = \frac{2\pi}{\omega_0}$ عند طلب التواتر : نحسب الدور ونقلبه $f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{L.c}} = \frac{1}{T_0} = \frac{\omega_0}{2\pi}$
- نبضها : $\bar{q} = q_{max} \cos(\omega_0 t)$ تابع الشحنة اللحظية : $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = 2\pi f_0 = \frac{1}{\sqrt{L.c}}$
- تابع الشدة اللحظية : $\bar{i} = \omega_0 q_{max} \cos(\omega_0 t + \frac{\pi}{2})$ أو $\bar{i} = (\bar{q})'_t = -\omega_0 q_{max} \sin \omega_0 t$
- شدة التيار الأعظمي : $I_{max} = \omega_0 q_{max}$

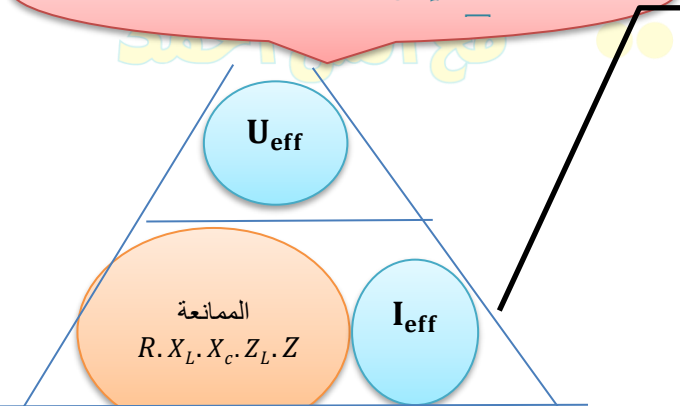
ملاحظات الدرس الخامس التيار المتناوب الجيبي

النوايع (معادلة الشدة اللحظية والنور اللحظي)	تابع الشدة اللحظية : $\bar{i} = I_{max} \cos(\omega t + \bar{\phi}_1)$	تابع النور اللحظي : $\bar{U} = U_{max} \cos(\omega t + \bar{\phi}_2)$
عندما يعطي التابع في نص المسألة	الشدة المنتجة : $I_{eff} = \frac{I_{max}}{\sqrt{2}}$	تواتر التيار : $f = \frac{\omega}{2\pi}$
عندما يطلب إيجاد تابع أو معادلة للنور أو الشدة	نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الواحدة	نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الواحدة

على نقرع التوتر U ثابت و I متغير

على نسلسل التيار I ثابت و U متغير

المثلث الذهبي نرقم المتغير حسب نوع



$$\text{من المثلث} \begin{cases} \text{النور المنتج } U_{eff} = Z \cdot I_{eff} \\ \text{الشدة المنتجة } I_{eff} = \frac{U_{eff}}{Z} \\ \text{الممانعة الكلية } Z = \frac{U_{eff}}{I_{eff}} \end{cases}$$

الاسطرحة الملوطة المسهلثة $P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos \phi$	إنشاء فرينل نسلسل	العالية بين آو نسلسل	الطور ϕ (نقرع)	الطور ϕ (نسلسل)	الممانعة X	الجهاز
$\phi = 0 \Rightarrow \cos \phi = 1 \Rightarrow P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} = R \cdot I_{eff}^2$ الاسطرحة الحرارية	$\vec{U}_{eff} \rightarrow \vec{I}$	تجعل النور على نوافق مع الشدة	$\phi = 0$	$\phi = 0$	$X_R = R$	المقاومة الصرفة R
$\phi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos \phi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ الذاتية لانسهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \rightarrow \vec{I}$	نقدم النور على الشدة	$\phi = -\frac{\pi}{2}$	$\phi = +\frac{\pi}{2}$	$X_L = L\omega$ ممانعتها (ردية الوشيعة)	الذاتية L (وشيعة مهمله مقاومة)
$\phi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos \phi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ الانسهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \rightarrow \vec{I}$	نؤخر النور عن الشدة	$\phi = +\frac{\pi}{2}$	$\phi = -\frac{\pi}{2}$	$X_C = \frac{1}{\omega C}$ ممانعتها (انساعية المكثفة)	المكثفة C

حساب الاستطاعة المتوسطة المستهلكة :

- الاستطاعة المتوسطة المستهلكة على التسلسل وأجزاء التفرع من :
 $P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos\phi$ أو من : المقاومة بمربع التيار $(\text{التيار})^2 \times (\text{المقاومة})$
 $P_{avg} = P_{avg1} + P_{avg2}$ الاستطاعة المستهلكة في جملة الفرعين
- حساب عامل استطاعة الدارة :
 $P_{avg} = I_{eff1} \cdot U_{eff} \cdot \cos\phi_1 + I_{eff2} \cdot U_{eff} \cdot \cos\phi_2$
- في التسلسل وأجزاء التفرع : $\cos\phi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}} (Z)$
- في الدارة التفرعية الكلية : $\cos\phi = \frac{P_{avg}}{I_{eff} \cdot U_{eff}}$
- حساب الطاقة الحرارية للمقاومة $E = P_{avg} \cdot t$
- المصابيح الكهربائية ذو الدالة المهمة تعتبر مقاومة صرفة R
- جهاز تسخين كهربائي ذاتيه مهمة تعتبر مقاومة صرفة R
- إذا وصل جهاز من طرفي جهاز فالوصل لتفرع
- إذا أعطانا شدة تيار متواصل ، ولولر متواصل U نحسب منه مقاومة الوشعة $r = \frac{U_{متواصل}}{I_{متواصل}}$

الوشعة التي لها مقاومة (L, r)

رديتها	$X_L = L\omega$	نعزل X_L من العلاقة
صمانعتها	$Z_2 = \sqrt{r^2 + X_L^2}$	
طورها	على نسلسل حادّة موجبة $(+\varphi)$	على تفرع حادّة سالبة $(-\varphi)$
إنشاء فرينل على التفرع	نعطي مثلث غير قائم ثلثب : (علاقة شعاعية □ علاقة النجيب)	
$\overrightarrow{I_{eff}} = \overrightarrow{I_{eff1}} + \overrightarrow{I_{eff2}}$: العلاقة الشعاعية :		
علاقة النجيب :		
$I_{eff}^2 = I_{eff1}^2 + I_{eff2}^2 + 2I_{eff1} \cdot I_{eff2} \cdot \cos(\varphi_2 - \varphi_1)$		
$\cos\varphi = \frac{1}{2} \Rightarrow$ $\text{rad}\varphi = \pm \frac{\pi}{3}$	$\cos\varphi = \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow$ $\varphi = \pm \frac{\pi}{6} \text{ rad}$	$\cos\varphi = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow$ $\varphi = \pm \frac{\pi}{4} \text{ rad}$

تطبيقات لحساب الممانعة الكلية و الاستطاعة المتوسطة المستهلكة وعامل استطاعة الدارة على بعض الدارات التسلسلية

دارة تحوي على التسلسل :	مقاومة صرفة (R) ووشعة لها مقاومة (r, L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ووشعة مهمة مقاومة (L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ومكثفة (C)	وشعة لها مقاومة (r, L)
الممانعة الكلية للدارة Z :	$Z = \sqrt{(r+R)^2 + (X_L - X_C)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$	$Z = \sqrt{r^2 + X_L^2}$
عامل الاستطاعة المقاومة الممانعة $\cos\phi = \frac{r}{Z}$	$\cos\phi = \frac{r+R}{Z}$	$\cos\phi = \frac{R}{Z}$	$\cos\phi = \frac{R}{Z}$	$\cos\phi = \frac{r}{Z}$
الاستطاعة المتوسطة $P_{avg} = (\text{المقاومة}) \times (\text{التيار})^2$	$P_{avg} = (r+R) \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = r \cdot I_{eff}^2$

حالة التجاوب الكهربائي (الطنين الكهربائي) $X_L = X_C$ وفق الشروط :

- 1- دارة تسلسل 2- تغيير في الدارة (تغيير تواتر أو إضافة جهاز جديد) 3- ذكر إحدى الجمل الأربعة :
- الممانعة أصغر مما يمكن $Z = R$ ❖ التيار بأكبر قيمة له $I'_{eff} = \frac{U_{eff}}{R}$ ❖ عامل الاستطاعة يساوي الواحد $\cos\phi = 1$ ❖ التوتر على وفاق بالطور مع الشدة $(\phi = 0)$
- في حالة التجاوب الكهربائي (الطنين) نكتب $(\frac{1}{\omega C} = L\omega \Rightarrow X_L = X_C)$ ونعزل المجهول ونحسب تيار جديد من العلاقة $(I'_{eff} = \frac{U_{eff}}{R})$
- حالات خاصة :

في التسلسل عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (بقيت شدة التيار نفسها) = قبل الإضافة Z بعد الإضافة Z

في التفرع عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (فرق الكمون على توافق مع التيار) : نرسم إنشاء فرينل لكل الدارة وشعاع (I) المضاف نرسمه لحد ال (U) فنحصل على مثلث قائم ونحسب منه (I) المضاف

خاص بالمكثفات :

خاص بالمكثفات	وصل المكثفات على التسلسل	ضم المكثفات على التفرع
تحديد نوع الضم (نقارن C مع السعة الكلية C_{eq})	$C_{eq} < C$	$C_{eq} > C$
حساب سعة المكثفة المضافة (C')	$\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C} + \frac{1}{C'} \Rightarrow \frac{1}{C'} = \frac{1}{C_{eq}} - \frac{1}{C}$	$C_{eq} = C + C' \Rightarrow C' = C_{eq} - C$

ملاحظات الدرس السادس المحولة الكهربائية

- ثانوي s : من قوانين المتناوب أولي p : من نسبة التحويل
- نسبة التحويل : $\mu = \frac{N_s}{N_p} = \frac{U_{effs}}{U_{effp}} = \frac{I_{effp}}{I_{effs}}$
- محولة رافعة للتوتر (الجهد) وخافضة للتيار : $\mu > 1 \Rightarrow N_s > N_p \Rightarrow U_{effs} > U_{effp}$
- محولة خافضة للتوتر (الجهد) ورافعة للتيار : $\mu < 1 \Rightarrow N_s < N_p \Rightarrow U_{effs} < U_{effp}$
- لحساب كل من شدة تيار الأولي I_{effp} والثانوي I_{effs} :

$$\begin{cases} I_{effs} = \frac{U_{effs}}{R_s} \text{ أو } I_{effs} = \frac{p_s}{U_{effs}} \\ I_{effp} = \mu \cdot I_{effs} \end{cases}$$

يتم دمج مسألة المحولة مع التيار المتناوب في الدارة الثانوية ويكون U_{effs} هو التوتر المنتج الكلي للدارة التفرع
تنويه : يوجد أوراق محلولة تشمل (النظري سؤال وجواب - العملي عشر مسائل محلولة شاملة للنهائج