

المسألة الأولى:

- ١- نطبق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:
الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{max}$
الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\Delta E_K = \sum \vec{W}_{\vec{F}_{(1-2)}}$$

$$E_{K_2} - E_{K_1} = \vec{W}_{\vec{W}} + \vec{W}_{\vec{R}}$$

$$E_{K_1} = 0 \text{ بدون سرعة ابتدائية}$$

$$\vec{W}_{\vec{R}} = 0 \text{ لأن نقطة تأثير } \vec{R} \text{ لا تنتقل}$$

$$\frac{1}{2} I_{\Delta} \omega^2 = mgh$$

$$h = d(1 - \cos \theta_{max})$$

$$\omega = \sqrt{\frac{mgh}{\frac{1}{2} I_{\Delta}}} = \sqrt{\frac{2mgd(1 - \cos \theta_{max})}{I_{\Delta}}}$$

$$\text{نعين قيم كل من } d, I_{\Delta}, m$$

$$d = oc = \frac{\ell}{2}$$

- (محور الدوران لم يمر من منتصف الساق لذلك نطبق نظرية هاينغز لتعيين عزم عطالة النواس)

$$I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \left(\frac{\ell}{2} \right)^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \frac{\ell^2}{4} = \frac{4}{12} m \ell^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{3} m \ell^2$$

$$d, I_{\Delta}, m \text{ نعوض قيم كل من } \omega = \sqrt{\frac{2mg \frac{\ell}{2} (1 - \cos \theta_{max})}{\frac{1}{3} m \ell^2}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{g \cdot (1 - \cos \theta_{max})}{\frac{1}{3} \ell}} = \sqrt{\frac{10 \cdot (1 - \frac{1}{2})}{\frac{1}{3} \cdot \frac{2}{3}}} = \sqrt{10}$$

$$\pi \approx \sqrt{10} \Rightarrow \omega \approx \pi \text{ rad.s}^{-1}$$

- حساب السرعة الخطية لمركز عطالة الساق لحظة المرور في الشاقول

$$r = d \text{ لكن } v = \omega \cdot r$$

$$\Rightarrow v = \omega \cdot d$$

$$v = \pi \times \frac{3}{4}$$

$$v = \frac{3}{4} \pi \text{ m.s}^{-1}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}} \quad ٢-$$

$$\text{نعين قيم كل من } d, I_{\Delta}, m$$

$$d = oc = \frac{\ell}{6} \text{ فرضاً}$$

- (محور الدوران لم يمر من منتصف الساق لذلك نطبق نظرية هاينغز لتعيين عزم عطالة النواس)

$$I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \left(\frac{\ell^2}{36} \right) = \frac{4}{36} m \ell^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}}$$

$$\text{نعين قيم كل من } d, I_{\Delta}, m$$

$$d = oc = \frac{\ell}{6} \text{ فرضاً}$$

- (محور الدوران لم يمر من منتصف الساق لذلك نطبق نظرية هاينغز لتعيين عزم عطالة النواس)

$$I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \left(\frac{\ell^2}{36} \right) = \frac{4}{36} m \ell^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{9} m \ell^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{1}{9} m \ell^2}{m \times 10 \times \frac{\ell}{6}}} \xrightarrow{\text{بالاختصار}} T_0 = 2\sqrt{\frac{6}{9}} \ell$$

$$T_0 = 2\sqrt{\frac{6}{9}} \times \frac{3}{2}$$

$$T_0 = 2 \text{ s}$$

$$\text{مركب } T'_0 = T_0 \text{ بسيط}$$

$$2\pi \sqrt{\frac{\ell'}{g}} = 2 \Rightarrow \pi \sqrt{\frac{\ell'}{10}} = 1$$

$$\ell' = 1 \text{ m}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{K}} \xrightarrow{\text{الدور بدون كتل ساق}} T_0 = \frac{\text{زمن النوسات}}{\text{عدد النوسات}} = \frac{5}{10} = \frac{1}{2} \text{ sec}$$

$$T'_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta} \text{ جملة}}{K}} \xrightarrow{\text{الدور مع كتل ساق}} T'_0 = 1 \text{ sec}$$

$$\frac{T_0}{T'_0} = \frac{2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{K}}}{2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta} \text{ جملة}}{K}}} \Rightarrow \frac{T_0}{T'_0} = \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{I_{\Delta} \text{ جملة}}}$$

$$\sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{I_{\Delta} \text{ جملة}}} = \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين}} \frac{I_{\Delta/c}}{I_{\Delta} \text{ جملة}} = \frac{1}{4}$$

$$\frac{1}{4} = \frac{I_{\Delta/c}}{I_{\Delta} \text{ جملة}} \Rightarrow I_{\Delta} \text{ جملة} = 4 \cdot I_{\Delta/c}$$

$$\text{ولكن } I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + 2I_{\Delta/m1}$$

$$\Rightarrow I_{\Delta/c} + 2I_{\Delta/m1} = 4 \cdot I_{\Delta/c}$$

$$3 \cdot I_{\Delta/c} = 2 \cdot I_{\Delta/m1} \Rightarrow$$

$$3 \cdot \frac{1}{12} m \ell^2 = 2 \cdot m_1 r_1^2 \Rightarrow$$

$$3 \cdot \frac{1}{12} m \ell^2 = 2m_1 \cdot \frac{\ell^2}{4} \xrightarrow{\text{بالاختصار}} \frac{1}{4} m \ell^2 = \frac{1}{2} m_1 \ell^2$$

$$m = 2m_1 \Rightarrow m = 2 \times 2 \times 10^{-2} \Rightarrow$$

$$m = 4 \times 10^{-2} \text{ kg ساق}$$

حساب ثابت قتل السلك k من أحد الدورين :

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c} \text{ ساق } K}{K}} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين}} T_0^2 = 4\pi^2 \cdot \frac{I_{\Delta/c} \text{ ساق } K}{K} \xrightarrow{\text{نعزل } K}$$

$$k = 4\pi^2 \cdot \frac{I_{\Delta/c} \text{ ساق}}{T_0^2} = 4\pi^2 \cdot \frac{\frac{1}{12} m \ell^2}{T_0^2} = 4 \times 10^{\frac{1}{12} \times 4 \times 10^{-2} \times \frac{9}{4}} \cdot \frac{1}{\frac{1}{4}} \Rightarrow K = 1.2 \text{ m. N.rad}^{-1}$$

المسألة الثانية:

(A)

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mg.d}}$$

١.

نعين قيم كل من d, I_{Δ}, m

$$d = oc = r$$

(محور الدوران لم يمر من مركز القرص لذلك نطبق نظرية هاينغز لتعيين عزم عطالة النواس)

$$I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{2} m r^2 + m r^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{3}{2} m r^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{3}{2} m r^2}{mg.r}}$$

$$\pi^2 = 10 \rightarrow \pi \simeq \sqrt{10} \simeq \sqrt{g} \text{ لكن:}$$

$$T_0 = \sqrt{\frac{3}{2}} r$$

$$T_0 = 2 \sqrt{\frac{3}{2}} \times \frac{1}{6} = 2 \times \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow T_0 = 1 \text{ s}$$

٢.

$$T_0 = T'_0 \text{ مركب بسيط}$$

$$1 = 2\pi \sqrt{\frac{\ell'}{g}} \Rightarrow 1 = 2\pi \sqrt{\frac{\ell'}{10}} \Rightarrow \sqrt{\ell'} = \frac{1}{2} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين}} \ell' = \frac{1}{4} m$$

$$\ell' = \frac{1}{4} m$$

٣.

نطبق نظرية الطاقة الحركية على القرص بين

وضعين

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية $\theta = \theta_{max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\Delta \bar{E}_K = \sum \bar{W}_{\vec{F}_{(1-2)}}$$

$$E_{K_2} - E_{K_1} = \bar{W}_{\vec{W}} + \bar{W}_{\vec{R}}$$

$$E_{K_1} = 0 \text{ بدون سرعة ابتدائية}$$

$$\bar{W}_{\vec{R}} = 0 \text{ لأن نقطة تأثير } \vec{R} \text{ لا تنتقل}$$

$$\frac{1}{2} I_{\Delta} \omega^2 = mgh$$

$$h = d(1 - \cos \theta_{max})$$

$$\omega = \sqrt{\frac{mgh}{\frac{1}{2} \cdot I_{\Delta}}} = \sqrt{\frac{2mgd(1 - \cos \theta_{max})}{I_{\Delta}}}$$

$$\text{نأخذ قيم كل من } \omega = \sqrt{\frac{2mgr(1 - \cos \theta_{max})}{\frac{3}{2} m r^2}}$$

$$d \cdot I_{\Delta} \cdot m \text{ من طلب الدور}$$

$$\xrightarrow{\text{نختصر}} \omega = \sqrt{\frac{2 \cdot g(1 - \cos \theta_{max})}{\frac{3}{2} \cdot r}} \xrightarrow{\text{نعوض}} \omega = \sqrt{\frac{2 \cdot 10(1 - \frac{1}{2})}{\frac{3}{2} \cdot \frac{1}{26}}} = \sqrt{4 \cdot 10}$$

$$\omega = 2\sqrt{10} = 2\pi \text{ rad.s}^{-1}$$

(B)

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{K}} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين}} T_0^2 = 4\pi^2 \cdot \frac{I_{\Delta}}{K} - 1$$

$$16 = 4 \cdot 10 \cdot \frac{I_{\Delta}}{8 \cdot 10^{-4}} \xrightarrow{\text{نختصر}} 16 = \frac{I_{\Delta}}{2 \cdot 10^{-5}}$$

$$I_{\Delta} = 32 \times 10^{-5} \text{ kg.m}^2$$

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) - 2$$

تعيين الثوابت $\bar{\varphi}, \omega_0, \theta_{max}$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{4} \Rightarrow \omega_0 = \frac{\pi}{2} \text{ rad.s}^{-1}$$

$$\theta + \theta_{max} = \frac{\pi}{6} \text{ rad ترك دون سرعة ابتدائية}$$

تعيين $\bar{\varphi}$ من شروط البدء : $t = 0, \theta = +\theta_{max}$

$$\theta_{max} + \theta_{max} \cos \bar{\varphi} = \theta_{max} \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = 1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0$$

سرعة ابتدائية

نعوض قيم الثوابت بالشكل العام:

$$\bar{\theta} = \frac{\pi}{6} \cos \frac{\pi}{2} t \text{ rad}$$

3- عند المرور بوضع التوازن: $\theta = 0, E_p = 0 \Rightarrow E = E_k$

$0 \leftarrow$

$$E = E_k = \frac{1}{2} K \theta_{max}^2$$

$$E_k = \frac{1}{2} \cdot 8 \cdot 10^{-4} \cdot \frac{\pi^2}{36} \xrightarrow{\text{نختصر}} E_K = \frac{1}{9} \times 10^{-3} \text{ J}$$

..انتهى الحل..