

#### المسألة الأولى:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{mgd}}$$

نعين قيم كل من  $d \cdot I_\Delta \cdot m$  فرضاً  $d = oc = \frac{\ell}{6}$

(محور الدوران لم يمر من منتصف الساق لذلك نطبق نظرية هاينز لتعيين عزم عطالة النواس)

$$I_\Delta = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$I_\Delta = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \left( \frac{\ell^2}{36} \right) = \frac{4}{36} m \ell^2$$

$$I_\Delta = \frac{1}{9} m \ell^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{1}{9} m \ell^2}{m \times 10 \times \frac{\ell}{6}}} \xrightarrow{\text{بالاختصار}} T_0 = 2 \sqrt{\frac{6}{9}} \ell$$

$$T_0 = 2 \sqrt{\frac{6}{9} \times \frac{3}{2}}$$

$$T_0 = 2S$$

مركب  $T'_0 = T_0$  بسيط

$$2\pi \sqrt{\frac{\ell'}{g}} = 2 \Rightarrow \pi \sqrt{\frac{\ell'}{10}} = 1$$

$$\ell' = 1m$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{K}} \xrightarrow{\text{الدور بدون كتل ساق}} T_0 = \frac{5}{10} = \frac{1}{2} \text{ sec}$$

$$T'_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{K}} \xrightarrow{\text{الدور مع كتل جملة}} T'_0 = 1 \text{ sec}$$

$$\frac{T_0}{T'_0} = \frac{2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{K}}}{2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{K}}} \Rightarrow \frac{T_0}{T'_0} = \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{I_\Delta}}$$

$$\sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{I_\Delta}} = \frac{\frac{1}{2}}{\frac{1}{1}} = \frac{1}{2} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين}}$$

$$\frac{1}{4} = \frac{I_{\Delta/c}}{I_\Delta} \Rightarrow I_\Delta = 4 \cdot I_{\Delta/c}$$

ولكن  $I_\Delta = I_{\Delta/c} + 2I_{\Delta/m_1}$

$$\Rightarrow I_{\Delta/c} + 2I_{\Delta/m_1} = 4 \cdot I_{\Delta/c}$$

$$3 \cdot I_{\Delta/c} = 2 \cdot I_{\Delta/m_1} \Rightarrow$$

$$3 \cdot \frac{1}{12} m \ell^2 = 2 \cdot m_1 r_1^2 \Rightarrow$$

$$3 \cdot \frac{1}{12} m \ell^2 = 2m_1 \cdot \frac{\ell^2}{4} \xrightarrow{\text{بالاختصار}}$$

$$m = 2m_1 \Rightarrow m = 2 \times 2 \times 10^{-2} \Rightarrow$$

$$\text{ساق} = 4 \times 10^{-2} kg$$

حساب ثابت فتل السلك  $k$  من أحد الدورين :

1- نطبق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:  
 $\theta = \theta_{max}$  : لحظة ترکه دون سرعة ابتدائية  
 الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول  $\theta = 0$

$$\Delta \bar{E}_K = \sum \bar{W}_{\vec{F}_{(1-2)}}$$

$$E_{K_2} - E_{K_1} = \bar{W}_{\vec{W}} + \bar{W}_{\vec{R}}$$

- بدون سرعة ابتدائية  $E_{K_1} = 0$

- لأن نقطة تأثير  $\vec{R}$  لانتقل  $W_{\vec{R}} = 0$

$$\frac{1}{2} I_\Delta \omega^2 = mgh$$

$$h = d(1 - \cos \theta_{max})$$

$$\omega = \sqrt{\frac{mgh}{\frac{1}{2} I_\Delta}} = \sqrt{\frac{2mgd(1 - \cos \theta_{max})}{I_\Delta}}$$

نعين قيم كل من  $d \cdot I_\Delta \cdot m$  فرضاً  $d = oc = \frac{\ell}{2}$

(محور الدوران لم يمر من منتصف الساق لذلك نطبق نظرية هاينز لتعيين عزم عطالة النواس)

$$I_\Delta = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$I_\Delta = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \left( \frac{\ell}{2} \right)^2$$

$$I_\Delta = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \frac{\ell^2}{4} = \frac{4}{12} m \ell^2$$

$$I_\Delta = \frac{1}{3} m \ell^2$$

نعيض قيم كل من  $d \cdot I_\Delta \cdot m$   $\omega = \sqrt{\frac{2mg\frac{\ell}{2}(1 - \cos \theta_{max})}{\frac{1}{3} m \ell^2}}$

$$\omega = \sqrt{\frac{g \cdot (1 - \cos \theta_{max})}{\frac{1}{3} \cdot l}} = \sqrt{\frac{10 \cdot \left(1 - \frac{1}{2}\right)}{\frac{1}{3} \cdot 2}} = \sqrt{10}$$

$$\pi \approx \sqrt{10} \Rightarrow \omega \approx \pi \text{ rad.s}^{-1}$$

حساب السرعة الخطية لمركز عطالة الساق لحظة المرور في الشاقول

$$r = d \text{ : لكن } v = \omega \cdot r$$

$$\Rightarrow v = \omega \cdot d$$

$$v = \pi \times \frac{3}{4}$$

$$v = \frac{3}{4} \pi \text{ m.s}^{-1}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{mgd}} \quad -2$$

نعيض قيم كل من  $d \cdot I_\Delta \cdot m$  فرضاً  $d = oc = \frac{\ell}{6}$

(محور الدوران لم يمر من منتصف الساق لذلك نطبق نظرية هاينز لتعيين عزم عطالة النواس)

$$I_\Delta = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

$$I_\Delta = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \left( \frac{\ell}{6} \right)^2 = \frac{4}{36} m \ell^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{K}} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين ساق}} T_0^2 = 4\pi^2 \cdot \frac{I_{\Delta/c}}{K} \xrightarrow{\text{نعزل ساق}} k$$

$$k = 4\pi^2 \cdot \frac{I_{\Delta/c}}{T_0^2} = 4\pi^2 \cdot \frac{\frac{1}{12}m\ell^2}{T_0^2} = 4 \times 10 \frac{\frac{1}{12} \times 4 \times 10^{-2} \times \frac{9}{4}}{\frac{1}{4}} \Rightarrow K = 1.2 \text{ m. N. rad}^{-1}$$

المسألة الثانية:

(A)

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mg.d}}$$

$$\text{نعين قيم كل من } d \cdot I_{\Delta} \cdot m \quad d = oc = r$$

(محور الدوران لم يمر من مركز القرص لذلك نطبق  
نظريه هاينز لتعيين عزم عطالة التوازن)  
 $I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$

$$I_{\Delta} = \frac{1}{2}mr^2 + mr^2$$

$$I_{\Delta} = \frac{3}{2}mr^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{3}{2}mr^2}{mg.r}}$$

$$\pi^2 = 10 \rightarrow \pi \simeq \sqrt{10} \simeq \sqrt{g} \quad \text{لكن:}$$

$$T_0 = \sqrt{\frac{3}{2}r}$$

$$T_0 = 2 \sqrt{\frac{3}{2} \times \frac{1}{6}} = 2 \times \frac{1}{2} \Rightarrow T_0 = 1 \text{ s}$$

.2.

$$T_0 = T'_0 \text{ مركب}$$

$$1 = 2\pi \sqrt{\frac{\ell'}{g}} \Rightarrow 1 = 2\pi \sqrt{\frac{\ell'}{10}} \Rightarrow \sqrt{\ell'} = \frac{1}{2} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين}}$$

$$\ell' = \frac{1}{4}m$$

.3.

نطبق نظرية الطاقة الحركية على القرص بين  
وضعيين

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية  
الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول 0

$$\Delta \bar{E}_K = \sum \bar{W}_{\vec{F}_{(1-2)}}$$

$$E_{K_2} - E_{K_1} = \bar{W}_{\vec{W}} + \bar{W}_{\vec{R}}$$

$$E_{K_1} = 0 \quad \text{بدون سرعة ابتدائية}$$

$$\bar{W}_{\vec{R}} = 0 \quad \text{لأن نقطة تأثير } \vec{R} \text{ لا تنتقل}$$

$$\frac{1}{2}I_{\Delta}\omega^2 = mgh$$

$$h = d(1 - \cos \theta_{max})$$

$$\omega = \sqrt{\frac{mgh}{\frac{1}{2} \cdot I_{\Delta}}} = \sqrt{\frac{2mgd(1 - \cos \theta_{max})}{I_{\Delta}}}$$

$$\rightarrow \omega = \sqrt{\frac{2mgr(1 - \cos \theta_{max})}{\frac{3}{2}mr^2}} \xrightarrow{\text{نأخذ قيم كل من } d \cdot I_{\Delta} \cdot m} \text{من طلب الدور}$$

$$\xrightarrow{\text{نختصر}} \omega = \sqrt{\frac{2g(1 - \cos \theta_{max})}{\frac{3}{2}r}} \xrightarrow{\text{نعيون التوابت}} \omega = \sqrt{\frac{2.10(1 - \frac{1}{2})}{\frac{3}{2} \cdot 6}} = \sqrt{4.10}$$

$$\omega = 2\sqrt{10} = 2\pi \text{ rad. s}^{-1} \quad (B)$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{K}} \xrightarrow{\text{نربع الطرفين}} T_0^2 = 4\pi^2 \cdot \frac{I_{\Delta}}{K} - 1$$

$$16 = 4 \cdot 10 \cdot \frac{I_{\Delta}}{8 \cdot 10^{-4}} \xrightarrow{\text{نختصر}} 16 = \frac{I_{\Delta}}{2 \cdot 10^{-5}}$$

$$I_{\Delta} = 32 \times 10^{-5} \text{ kg. m}^2$$

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) - 2$$

$$\bar{\varphi}, \omega_0, \theta_{max} \text{ تعين التوابت}$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{4} \Rightarrow \omega_0 = \frac{\pi}{2} \text{ rad. s}^{-1}$$

$$\theta = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) - 2 \quad \text{ترك دون سرعة ابتدائية}$$

$$t = 0, \theta = +\theta_{max} : \bar{\varphi} = \theta_{max} \cos \theta_{max} = \theta_{max} \cos \bar{\varphi} \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = 1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0$$

$$\text{سرعه ابتدائية}$$

$$\text{نعرض قيم التوابت بالشكل العام:}$$

$$\bar{\theta} = \frac{\pi}{6} \cos \frac{\pi}{2} t \quad \text{rad}$$

$$E = E_k \Leftarrow E_p = \theta = 0 \quad 3$$

$$0 \Leftarrow$$

$$E = E_k = \frac{1}{2}K\theta_{max}^2$$

$$E_k = \frac{1}{2} \cdot 8 \cdot 10^{-4} \cdot \frac{\pi^2}{36} \xrightarrow{\text{نختصر}} E_k = \frac{1}{9} \times 10^{-3} \text{ J}$$

انتهى الحل..