

## الحركة النواقية البسيطة في النواس المرن

### الدرس الأول

**النواس المرن :** هو عبارة عن جسم صلب كتلته (m) معلق بنهاية نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة ثابت صلابته (k) ، يهتز فيه الجسم بين وضعيين أعظميين طرفيين ( $\pm x_{max}$ ) مروراً بوضع التوازن ( مركز الاهتزاز  $x = 0$  )

**سؤال نظري -1-** برهن في النواس المرن أن محصلة القوى المؤثرة في الجسم المعلق إلى النابض هي قوة ارجاع تتناسب شدتها طردياً مع المطال؟ **صورة 2016 ثانية،**

**جملعة المقارنة :** خارجية ، **الجملعة المدروسة:** ( جسم صلب - نابض )

• **حالة السكون:** نعلق الجسم بنابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة فيسطيل استطالة سكونية  $x_0$

فيتوازن الجسم (يبقى ساكناً) في النقطة 0 (وضع التوازن) تحت تأثير القوتين السابقتين

**يؤثر في مركز عطالة الجسم :** قوة ثقل الجسم  $\vec{W}$  ، قوة توتر النابض  $\vec{F}_{s_0}$

$$\xrightarrow{\text{نوعوس القوى}} \sum \vec{F} = \vec{0} \quad \xrightarrow{\text{الجسم ساكن}} \vec{W} + \vec{F}_{s_0} = \vec{0}$$

بالإسقاط على محور  $xx'$  نحو الأسفل نجد :  $w - F_{s_0} = 0$

$$\Rightarrow w = F_{s_0} \dots \dots \dots (*)$$

**يؤثر على النابض :** قوة توتر النابض  $F'_{s_0}$  التي تسبب له الاستطالة  $x_0$

ولكن لنفس النابض  $F'_{s_0} = F_{s_0} = kx_0$  بالتعويض في (\*) نجد :  $w = kx_0 \dots \dots \dots (1)$

• **حالة الحركة:** نحرك الجسم شاقولياً نحو الأسفل بمقدار  $\bar{x}$  ونتركه ليقوم بحركة اهتزازية

**يؤثر في مركز عطالة الجسم :** قوة ثقل الجسم  $\vec{W}$  ، قوة توتر النابض  $\vec{F}_s$

فيخضع الجسم لتأثير قوتين : قوة توتر النابض  $F_s = k(x_0 + \bar{x})$  ، قوة ثقل الجسم  $\vec{W}$  ، ويؤثر في نهاية

النابض قوة  $\vec{F}_s = \vec{F}_s$

$$\xrightarrow{\text{نوعوس القوى}} \sum \vec{F} = m \vec{a} \quad \xrightarrow{\text{الجسم متحرك نطبق قانون نيوتن الثاني}} \vec{W} + \vec{F}_s = m \vec{a}$$

بالإسقاط على محور  $xx'$  نحو الأسفل نجد :  $w - F_s = m \vec{a} \dots \dots \dots (**)$

**يؤثر على النابض :** قوة توتر النابض  $F'_s$  التي تسبب له الاستطالة  $(x_0 + \bar{x})$

ولكن لنفس النابض  $F'_s = F_s = k(x_0 + \bar{x})$  بالتعويض في (\*\*) نجد :

$$w - k(x_0 + \bar{x}) = m \vec{a} \quad \xrightarrow{\text{نشر } (-k) \text{ على القوس ومن (1) نوعوس } w}$$

$$kx_0 - kx_0 - k\bar{x} = m \vec{a}$$

$$-k\bar{x} = m \vec{a}$$

$$-k\bar{x} = \sum \vec{F} = \vec{F}$$

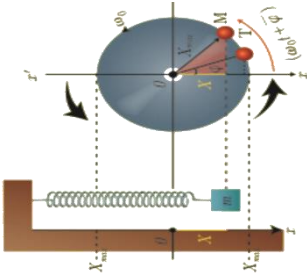
**$\vec{F} = -k\bar{x}$**  إن محصلة القوى في مركز عطالة الجسم في كل لحظة هي قوة ارجاع تعيد الجسم إلى مركز الاهتزاز دوماً (0) وتتناسب شدتها

طردياً مع المطال  $\bar{x}$ ، وتعاكسه بالإشارة .

**تطبيق. اكتب عناصر قوة الإرجاع**

- نقطة التأثير : مركز عطالة الجسم الصلب
- الحامل : القطعة المستقيمة التي يرسمها مركز العطالة
- الجهة : نحو مركز التوازن 0 دوماً
- الشدة :  $\vec{F} = |-k\bar{x}|$





- العلاقة بين الحركة الدائرية المنتظمة والحركة التوافقية البسيطة (تمثيل فريزل)
- الطور الابتدائي للحركة  $\bar{\phi}$  هو الزاوية بين الشعاع  $\overrightarrow{OM}$  والمحور  $\overrightarrow{xx'}$  في اللحظة  $t = 0$ .
- طور الحركة  $(\omega_0 t + \bar{\phi})$  هو الزاوية بين الشعاع  $\overrightarrow{OM}$  والمحور  $\overrightarrow{xx'}$  في اللحظة  $t$ .
- سعة الحركة  $X_{max}$  هي طول الشعاع  $\overrightarrow{OM}$  الثابتة عند الدوران.
- النبض الخاص للحركة  $\omega_0$  يقابل السرعة الزاوية الثابتة التي تدور بها النقطة  $M$ .
- مطال الحركة  $\bar{x}$  هو مسقط الشعاع  $\overrightarrow{OM}$  على المحور  $\overrightarrow{xx'}$  وهو متغير بتغير الزمن.
- النسبة:  $\frac{\bar{x}}{X_{max}} = \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$
- التابع الزمني لحركة المسقط تابع جيبي من الشكل:  $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$

لذلك تسمى الحركة جيبية انسحابية (توافقية بسيطة). **التابع الزمني للمطال:  $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$**

#### دلالات الرموز :

• $\bar{x}$ : المطال في اللحظة ويقدر بالمتر m
• $X_{max}$ : المطال الأعظمي (سعة الاهتزاز) وتقدر بالمتر m
• $\omega_0$ : النبض الخاص للحركة ويقدر بـ $\text{rad.s}^{-1}$
• $(\omega_0 t + \bar{\phi})$ : طور الحركة في اللحظة t
• $\bar{\phi}$ : الطور الابتدائي في اللحظة $t = 0$ ويقدر بالراديان rad
• ندعو كل من $\bar{\phi}$ , $\omega_0$ , $X_{max}$ ثوابت الحركة

**سؤال نظري -2-** انطلاقاً من العلاقة  $(\bar{F} = m\bar{a} = -k\bar{x})$  استنتج طبيعة الحركة في النواس المرن (الهزازة التوافقية البسيطة) ومن ثم استنتج الدور الخاص بصورة 2013-2019 الأولى □ الثانية:

$$\bar{F} = m\bar{a} = -k\bar{x}$$

$$\bar{a} = (\bar{x})''_t$$

$$m(\bar{x})''_t = -k\bar{x} \quad \text{نعوض فنجد:}$$

$$(\bar{x})''_t = -\frac{k}{m}\bar{x} \quad (1)$$

وهي معادلة تفاضلية من المرتبة الثانية تقبل حلاً جيبياً من الشكل:

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$$

$$\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\phi}) \quad \text{نشتق مرتين:}$$

$$(\bar{x})''_t = -X_{max} \omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$$

$$(\bar{x})''_t = -\omega_0^2 \bar{x} \quad (2)$$

$$\omega_0^2 = \frac{k}{m} \Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{بمطابقة 1 مع 2 نجد: النبض الخاص للاهتزاز}$$

• **طبيعة الحركة:** جيبية انسحابية بشرط  $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} > 0$  ، وهذا محقق لأن  $m$  و  $k$  موجبان

إن حركة النواس المرن هي حركة جيبية انسحابية الشكل العام للتابع الزمني للمطال (الموضع) يعطى بالعلاقة :

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \Rightarrow T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} \xrightarrow{\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}} T_0 = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{k}{m}}} \xrightarrow{\text{نضرب بمقلوب المقام}}$$

• **استنتاج الدور:**

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

علاقة الدور الخاص للنواس المرن غير المتخامد

من هذه العلاقة نستنتج أن الدور الخاص :

- ✓ لا يتعلق بسعة الاهتزاز  $X_{max}$  ولا بتسارع الجاذبية الأرضية  $g$
- ✓ يتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لكتلة الجسم المهتز  $m$
- ✓ يتناسب عكساً مع الجذر التربيعي لثابت صلابة النابض  $k$

تطبيق (1) : نواس مرن ثابت صلابته ( $k=50Nm^{-1}$ ) ويحمل جسماً صلباً كتلته ( $m=2Kg$ ) والمطلوب :

- 1- أحسب الدور الخاص للنواس و تواتر الاهتزاز ونبضه الخاص
- 2- إذا استبدلنا الكتلة المعلقة بكتلة أخرى ( $m'=9m$ ) , أحسب الدور الخاص الجديد
- 3- أحسب قوة الإرجاع في نقطة مطالها ( $2cm$ )

<p>2. الفرض : <math>m' = 9m</math></p> $T'_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m'}{k}}$ $T'_0 = 2\pi\sqrt{\frac{9m}{k}}$ $T'_0 = 3\left(2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}\right)$ $T'_0 = 3T_0 \xrightarrow{T_0 = \frac{2\pi}{5} sec} T'_0 = 3 \times \frac{2\pi}{5} \Rightarrow T'_0 = \frac{6\pi}{5} sec$ <p>3. <math>x = 2cm = 2 \times 10^{-2}m</math></p> $\vec{F} = -k\vec{x}$ $F = -50 \times 2 \times 10^{-2} = -100 \times 10^{-2} \Rightarrow F = -1N$	<p>1. باعتبار أن <math>\pi^2 = 10 \Leftrightarrow \pi = \sqrt{10}</math></p> <p>➤ حساب الدور:</p> $T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$ $T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{2}{50}} = 2\pi\sqrt{\frac{1}{25}} \Rightarrow T_0 = \frac{2\pi}{5} sec$ <p>➤ حساب التواتر: وهو مقلوب الدور</p> $f_0 = \frac{1}{T_0} = \frac{5}{2\pi} Hz$ <p>➤ حساب النبض الخاص:</p> $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{1}{\frac{1}{5}} = 5 rad.s^{-1}$
---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

سؤال نظري -3- اكتب الشكل العام لتابع المطال موضعاً دلالات الرموز والوحدات الدولية، وفي شروط بدء مناسبة حيث  $t = 0$  نفرض  $\bar{x} = X_{max}$  استنتج الشكل المختزل لتابع المطال ، ثم بين متى يكون المطال أعظمي ومتى يكون معدوم موضعاً بالرسم البياني لتابع المطال خلال دور واحد:

	<p>• الشكل العام لتابع المطال : <math>\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})</math></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>\bar{x}</math> : المطال أو (موضع الجسم) في اللحظة ويقدر بالمتر m</li> <li>• <math>X_{max}</math> : سعة الحركة أو (المطال الأعظمي) وتقدر بالمتر m</li> <li>• <math>\omega_0</math> : النبض الخاص للحركة ويقدر <math>rad.s^{-1}</math></li> <li>• <math>(\omega_0 t + \bar{\varphi})</math> : طور الحركة في اللحظة t</li> <li>• <math>\bar{\varphi}</math> : الطور الابتدائي في اللحظة <math>t = 0</math> ويقدر بالراديان</li> <li>• ندعو كال من <math>\bar{\varphi}</math> , <math>\omega_0</math> , <math>X_{max}</math> ثوابت الحركة</li> </ul>
--	-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

• من شروط البدء المعطاة أن الجسم كان في مطاله الأعظمي الموجب  $x = +X_{max}$  في اللحظة  $t = 0$

نعوض الشروط في الشكل العام لتابع المطال :  $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

$$X_{max} = X_{max} \cos \bar{\varphi}$$

$$\cos \bar{\varphi} = 1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0$$

- الشكل المختزل لتابع المطال (أبسط شكل):  $\bar{x} = X_{max} \cos \omega_0 t$

- تابع المطال بدلالة الدور :  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos \frac{2\pi}{T_0} t$

**ملاحظة:** لتحديد مطال الجسم (موضع الجسم  $x$ ) في لحظة  $t$  معينة : نعوض اللحظة  $t$  المعطاة في تابع المطال  $\bar{x} = x_{\max} \cos \frac{2\pi}{T_0} t$

**مثال:** حدد مطال الجسم في كل من اللحظات التالية :  $(t = 0, t = \frac{T_0}{2}, t = \frac{3T_0}{2}, t = \frac{3T_0}{4})$

الحل :

- ✓ الجسم في المطال الأعظمي الموجب  $\bar{x} = +x_{\max}$   $t = 0 \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos \frac{2\pi}{T_0} (0) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos(0) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} (+1) \Rightarrow \bar{x} = +x_{\max}$
- ✓ الجسم في المطال الأعظمي السالب  $\bar{x} = -x_{\max}$   $t = \frac{T_0}{2} \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos \frac{2\pi}{T_0} \left(\frac{T_0}{2}\right) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos(\pi) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} (-1) \Rightarrow \bar{x} = -x_{\max}$
- ✓ الجسم في المطال الأعظمي السالب  $\bar{x} = -x_{\max}$   $t = \frac{3T_0}{2} \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos \frac{2\pi}{T_0} \left(\frac{3T_0}{2}\right) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos(3\pi) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} (-1) \Rightarrow \bar{x} = -x_{\max}$
- ✓ الجسم في مركز الاهتزاز  $x = 0$   $t = \frac{3T_0}{4} \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos \frac{2\pi}{T_0} \left(\frac{3T_0}{4}\right) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} \cos\left(\frac{3\pi}{2}\right) \Rightarrow \bar{x} = x_{\max} (0) \Rightarrow \bar{x} = 0$
- ✓ واعتماداً على الملاحظة السابقة في ما يلي جدول لتغيرات المطال بدلالة الزمن خلال دورين كاملين :

اللحظة $t$	0	$\frac{T_0}{4}$	$\frac{2T_0}{4}$ $= \frac{T_0}{2}$	$\frac{3T_0}{4}$	$\frac{4T_0}{4} = T_0$	$\frac{5T_0}{4}$	$\frac{6T_0}{4}$ $= \frac{3T_0}{2}$	$\frac{7T_0}{4}$	$\frac{8T_0}{4} = 2T_0$
المطال $\bar{x}$	$+x_{\max}$	0	$-x_{\max}$	0	$+x_{\max}$	0	$-x_{\max}$	0	$+x_{\max}$

• المطال أعظمي (طويلة) في الوضعين الطرفين  $x = |\pm x_{\max}|$  ، ومعدوم في مركز الاهتزاز (وضع التوازن)  $x = 0$

**تطبيق (2):** نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة ثابت صلابته  $(k)$  نعلق في نهايته كتلة  $(m=1\text{kg})$  فتهتز بدور  $(T_0 = 2\text{ s})$  والمطلوب .

- 1- أحسب ثابت صلابة النابض
- 2- أحسب الاستطالة السكونية
- 3- إذا استبدلنا بالنابض نابض آخر ثابت صلابته  $(k' = 2k)$  ، أحسب الدور الجديد  $(T'_0)$
- 4- نشد الكتلة نحو الأسفل ونتركها بدون سرعة ابتدائية في المطال الأعظمي الموجب  $(t = 0 \text{ و } \bar{x} = 10\text{cm})$  استنتج التابع الزمني للمطال انطلاقاً من شكله العام مبيناً قيم ثوابته (قبل استبدال النابض). باعتبار  $(\pi^2 = 10)$

$$T'_0 = \frac{1}{\sqrt{2}} \left( 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \right) \Rightarrow T'_0 = \frac{1}{\sqrt{2}} T_0$$

$$\Rightarrow T'_0 = \frac{2}{\sqrt{2}} = \sqrt{2} \text{sec}$$

$$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi) \quad .4$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{2} = \pi \text{ rad.s}^{-1}$$

$$x = X_{\max} = 10 \text{ cm} \quad \text{ترك دون سرعة ابتدائية:}$$

$$x = X_{\max} = 10 \times 10^{-2} = 10^{-1} \text{m}$$

• تعيين  $\varphi$  من شروط البدء:

$$x = +X_{\max} \text{ (مطال أعظمي موجب) } , t = 0$$

$$+X_{\max} = X_{\max} \cos \varphi$$

$$\cos \varphi = 1 \Rightarrow \varphi = 0$$

$$\bar{x} = 10^{-1} \cos \pi t \quad (m)$$

1. يحسب  $k$  من :  $k = m \cdot \omega_0^2$  أو من علاقة الدور بعد تربيعها

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$\Rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{k} \Rightarrow k = 4\pi^2 \frac{m}{T_0^2}$$

$$k = 4 \times 10 \times \frac{1}{4} \Rightarrow k = 10 \text{ N.m}^{-1}$$

$$k x_0 = m \cdot g \quad .2$$

$$x_0 = \frac{mg}{k} \Rightarrow x_0 = \frac{1 \times 10}{10}$$

$$x_0 = 1(m)$$

$$k' = 2k \quad .3$$

$$T'_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k'}} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{2k}}$$

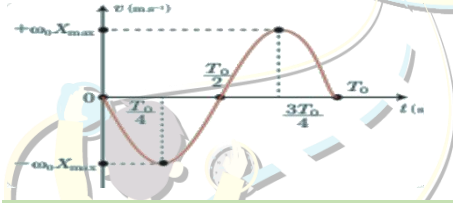
**تطبيق (3):** هزازة جيبية انحرافية تحمل جسم كتلته ( $m=100g$ ) نسحب الجسم نحو الأسفل ونتركه بدون سرعة ابتدائية فيرسم قطعة مستقيمة طولها ( $L=10cm$ ) بتواتر ( $f_0=5Hz$ ) باعتبار ( $\pi^2 = 10$ ) والمطلوب :

- 1- استنتج التابع الزمني انطلاقاً من شكله العام علماً أن الجسم كان في المطال الأعظمي الموجب ساكن آنياً لحظة بدء الزمن
- 2- أحسب ثابت صلابة النابض

<p>• تعيين <math>\bar{\varphi}</math> من شروط البدء:</p> <p><math>x = +X_{max}</math> (مطال أعظمي موجب) ، <math>t = 0</math></p> <p><math>+X_{max} = X_{max} \cos \bar{\varphi}</math></p> <p><math>\cos \bar{\varphi} = 1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0</math></p> <p><math>\bar{x} = 5 \times 10^{-2} \cos 10\pi t \quad (m)</math></p> <p><math>k = m \cdot \omega_0^2</math></p> <p><math>k = 10^{-1} \times (10\pi)^2 \Rightarrow 10^{-1} \cdot 100 \cdot \pi^2</math></p> <p><math>k = 100 \text{ N.m}^{-1}</math></p>	<p>من المعطيات: <math>m = 100 \cdot 10^{-3} = 10^{-1} \text{ kg}</math></p> <p><math>f_0 = 5 \text{ Hz}</math></p> <p>تعيين <math>X_{max}</math>: <math>L = 10 \text{ cm} = 2X_{max}</math></p> <p><math>\Rightarrow X_{max} = \frac{10}{2} = 5 \text{ cm}</math></p> <p><math>X_{max} = 5 \times 10^{-2} \text{ m}</math></p> <p>1. <math>\bar{x} = X_{max} \cos (\omega t + \bar{\varphi})</math></p> <p><math>\omega_0 = 2\pi f_0 = 2\pi \times 5 = 10\pi \text{ rad.s}^{-1}</math></p>
------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

#### سؤال نظري -4-

انطلاقاً من الشكل لتابع المطال  $\bar{x} = X_{max} \cos \omega_0 t$  استنتج تابع السرعة ، وبين متى تكون السرعة أعظمية ومتى تكون معدومة موضحاً بالرسم البياني لتابع السرعة خلال دور واحد: صورة 2015 الأولى - 2017 الأولى



- تابع السرعة : هو المشتق الأول لتابع المطال بالنسبة للزمن ، نشق فنجد

$$\bar{v} = (\bar{x})'_t$$

$$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \omega_0 t$$

$$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \frac{2\pi}{T_0} t$$

#### ملاحظة :

- لتحديد سرعة الجسم في لحظة  $t$  معينة : نعوض اللحظة  $t$  المعطاة في تابع السرعة  $\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \frac{2\pi}{T_0} t$
- لتحديد اتجاه حركة الجسم حسب إشارة سرعته فإذا كانت السرعة سالبة فحركة الجسم في الاتجاه السالب أي (من  $+X_{max}$  إلى  $-X_{max}$ ) والعكس صحيح

**مثال :** حدد سرعة وجهة حركة الجسم في كل من اللحظات التالية : ( $t = 0$  ,  $t = \frac{T_0}{2}$  ,  $t = \frac{3T_0}{2}$  ,  $t = \frac{3T_0}{4}$ )

✓ **الحل :** اعتماداً على الملاحظة السابقة وفي مايلي جدول لتغيرات السرعة بدلالة الزمن خلال دورين كاملين :

اللحظة $t$	0	$\frac{T_0}{4}$	$\frac{2T_0}{4}$ $= \frac{T_0}{2}$	$\frac{3T_0}{4}$	$\frac{4T_0}{4}$ $= T_0$	$\frac{5T_0}{4}$	$\frac{6T_0}{4}$ $= \frac{3T_0}{2}$	$\frac{7T_0}{4}$	$\frac{8T_0}{4}$ $= 2T_0$
السرعة $\bar{v}$	0	$-\omega_0 X_{max}$	0	$+\omega_0 X_{max}$	0	$-\omega_0 X_{max}$	0	$+\omega_0 X_{max}$	0
اتجاه الحركة	معدومة	اتجاه سالب	معدومة	اتجاه موجب	معدومة	اتجاه سالب	معدومة	اتجاه موجب	معدومة

- **السرعة عظمى :**  $\sin \omega_0 t = \pm 1 \Rightarrow \cos \omega_0 t = 0$

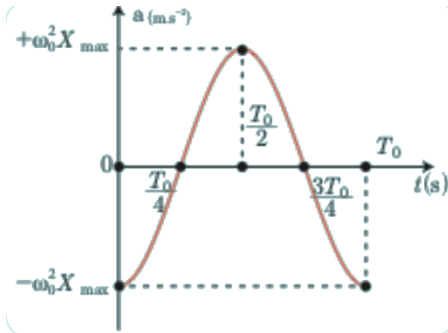
$$\Rightarrow x = 0 \Rightarrow v_{max} = |\pm \omega_0 X_{max}| \text{ طويلة عظمى}$$

أي تكون السرعة عظمى (طويلة) عند المرور بوضع التوازن (0)

- **السرعة معدومة :**  $v = 0 \Rightarrow \sin \omega_0 t = 0 \Rightarrow \cos \omega_0 t = \pm 1 \Rightarrow x = \pm X_{max}$

أي تنعدم السرعة عند المرور في الوضعين الطرفيين (المطالين الأعظميين)

**سؤال نظري - 5-** انطلاقاً من الشكل لتابع المطال  $\bar{x} = x_{\max} \cos \omega_0 t$  استنتج تابع التسارع , وبين متى يكون التسارع أعظمي ومتى يكون معدوم , موضحاً بالرسم البياني لتابع التسارع خلال دور واحد : الصورة 2018, 2014 الثانية



• تابع التسارع: هو المشتق الأول لتابع السرعة أو المشتق الثاني لتابع المطال

$$\begin{aligned}\bar{a} &= (\bar{v})'_t = (\bar{x})''_t \\ \bar{v} &= (\bar{x})'_t = -\omega_0 x_{\max} \sin \omega_0 t \\ \bar{a} &= (\bar{v})'_t = -\omega_0^2 x_{\max} \cos \omega_0 t \\ \bar{a} &= -\omega_0^2 x_{\max} \cos \frac{2\pi}{T_0} t\end{aligned}$$

**نلاحظ:** التسارع غير ثابت تتغير قيمته بتغيير المطال فالحركة متغيرة فقط

$$\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x} \neq \text{const}$$

أي يتناسب التسارع طردياً مع المطال  $\bar{x}$  ويعاكسه إشارة ويتجه دوماً نحو مركز الاهتزاز

**ملاحظة:** لتحديد تسارع الجسم في لحظة  $t$  معينة : نعوض اللحظة  $t$  المعطاة في تابع التسارع

**مثال:** حدد تسارع الجسم في كل من اللحظات التالية :  $(t = 0, t = \frac{T_0}{2}, t = \frac{3T_0}{2}, t = \frac{3T_0}{4})$

✓ **الحل:** اعتماداً على الملاحظة السابقة وفي مايلي جدول لتغيرات التسارع بدلالة الزمن خلال دورين كاملين :

اللحظة $t$	0	$\frac{T_0}{4}$	$\frac{2T_0}{4} = \frac{T_0}{2}$	$\frac{3T_0}{4}$	$\frac{4T_0}{4} = T_0$	$\frac{5T_0}{4}$	$\frac{6T_0}{4} = \frac{3T_0}{2}$	$\frac{7T_0}{4}$	$\frac{8T_0}{4} = 2T_0$
التسارع $\bar{a}$	$-\omega_0^2 x_{\max}$	0	$+\omega_0^2 x_{\max}$	0	$-\omega_0^2 x_{\max}$	0	$+\omega_0^2 x_{\max}$	0	$-\omega_0^2 x_{\max}$

• يكون التسارع أعظمي (طويلة) : عند المرور في الوضعين الطرفين  $x = \pm x_{\max} \Rightarrow a_{\max} = |\pm \omega_0^2 x_{\max}|$

• يكون التسارع معدوم : في وضع التوازن ( مركز التوازن )  $x = 0 \Rightarrow a = 0$

**تطبيق (4):** هزازة توافقية بسيطة كانت في مبدأ الزمن في المطال الأعظمي السائب وسعة الاهتزاز  $(10\text{cm})$  ساكنة آنياً فاهتزت

بدور خاص (8s) باعتبار أن  $(\pi^2 = 10)$  ، والمطلوب :

1- استنتج التابع الزمني للمطال انطلاقاً من شكله العام

2- استنتج تابع السرعة وتابع التسارع .

2. تابع السرعة هو مشتق تابع المطال بالنسبة للزمن لمرة واحد

$$\bar{v} = (\bar{x})'_t \Rightarrow \bar{v} = -\frac{\pi}{4} \times 0.1 \sin \left( \frac{\pi}{4} t + \pi \right)$$

$$\bar{v} = -\frac{\pi}{40} \sin \left( \frac{\pi}{4} t + \pi \right) \text{ m.s}^{-1}$$

تابع التسارع هو المشتق الثاني للمطال أو المشتق الأول للسرعة بالنسبة للزمن.

$$\bar{a} = (\bar{v})'_t = -\frac{\pi}{40} \times \frac{\pi}{4} \cos \left( \frac{\pi}{4} t + \pi \right)$$

$$\bar{a} = -\frac{1}{16} \cos \left( \frac{\pi}{4} t + \pi \right) \text{ (m.s}^{-2}\text{)}$$

**من المعطيات:** سعة الاهتزاز  $X_{\max} = 10.10^{-2} = 10^{-1} \text{m}$

الدور الخاص  $T_0 = 8(\text{sec})$

$$\bar{x} = X_{\max} \cos (\omega t + \bar{\varphi})$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{8} = \frac{\pi}{4} \text{ rad.s}^{-1}$$

• سعة الاهتزاز :  $X_{\max} = 0.1 \text{ m}$

تعيين  $\bar{\varphi}$  من شروط البدء :  $x = -X_{\max}, t = 0$

$$-X_{\max} = X_{\max} \cos \bar{\varphi}$$

$$\cos \bar{\varphi} = -1 \Rightarrow \bar{\varphi} = \pi \text{ rad}$$

$$\bar{x} = 0.1 \cos \left( \frac{\pi}{4} t + \pi \right) \text{ (m)}$$

تطبيق (5): نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة ثابت صلابته (k) نعلق في نهايته جسم كتلته (m=1kg) نشده نحو الأسفل فيكون التابع الزمني لمطال حركته  $\bar{x} = 0.4 \cos 20t$  , والمطلوب :

- 1- أوجد سعة الاهتزاز ودور الحركة وتواترها
- 2- أوجد ثابت صلابة النابض و الاستطالة السكونية
- 3- أوجد تابع السرعة وتابع التسارع
- 4- حدد موضع الجسم لحظة بدء الزمن
- 5- حدد موضع الجسم في لحظة ( $t = \frac{\pi}{60} s$ )

من المعطيات:  $\bar{x} = 0.4 \cos (20t + \varphi)$  قارن مع الشكل العام:

$$\bar{x} = X_{\max} \cos (\omega_0 t + \varphi)$$

1.

- سعة الاهتزاز:  $x_{\max} = 0.4 m$
- النبض الخاص:  $\omega_0 = 20 \text{ rad.s}^{-1}$
- دور الحركة:  $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{20} = \frac{\pi}{10} \text{ sec}$
- التواتر هو مقلوب الدور:  $f_0 = \frac{1}{T_0} = \frac{10}{\pi} \text{ Hz}$

2.

- ثابت الصلابه:  $k = m \cdot \omega_0^2 = 1 \cdot (20)^2 = 400 \text{ N.m}^{-1}$
- الاستطالة السكونية:  $x_0 = \frac{mg}{k} = \frac{1 \times 10}{400} = \frac{1}{40} m$

3.

• تابع السرعة:  $\bar{v} = (\bar{x})'_t$   
 $\bar{v} = -0.4 \times 20 \sin 20t$

$$\bar{v} = -8 \sin 20t \text{ m.s}^{-1}$$

• تابع التسارع:  $\bar{a} = (\bar{v})'_t$   
 $\bar{a} = -8 \times 20 \cos 20t$

$$\bar{a} = -160 \cos 20t \text{ m.s}^{-2}$$

4. لتحديد موضع جسم أي المطال (x) يجب تعويض الزمن بقيمته في تابع المطال ، لحظة بدء الزمن  $t = 0$

$x = 0.4 \cos 20(0) \xrightarrow{\cos(0)=1} x = 0.4 m$

5.  $t = \frac{\pi}{60} \text{ sec}$

$x = 0.4 \cos \left( 20 \times \frac{\pi}{60} \right) \xrightarrow{\cos\left(\frac{\pi}{3}\right) = \frac{1}{2}} x = 0.4 \times \frac{1}{2} \rightarrow x = 0.2 m$

## سؤال نظري -6-

استنتج علاقة الطاقة الميكانيكية في الهزاة التوافقية البسيطة (النواس المرن) ، وبين شكل الطاقة في كل من الوضعين الطرفين ووضع التوازن وبالاقترب والابتعاد عن كل منهما موضحاً بالرسم البياني صورة 2016 أولى،

• **الطاقة الميكانيكية** (الكلية  $E_{tot}$ ) هي مجموع طاقتين كامنة مرونية وحركية

$$E_{tot} = E_k + E_p \text{ ميكانيكية}$$

علماء أن:  $E_p = \frac{1}{2} kx^2$  الطاقة الكامنة المرونية ،  $E_k = \frac{1}{2} mv^2$  الطاقة الحركية

$$E_{tot} = \frac{1}{2} mv^2 + \frac{1}{2} kx^2$$

نعوض كل من تابع المطال وتابع السرعة في علاقة الطاقة  $E_{tot}$

تابع المطال :  $\bar{x} = x_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$

تابع السرعة :  $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 x_{\max} \sin \omega_0 t + \varphi)$

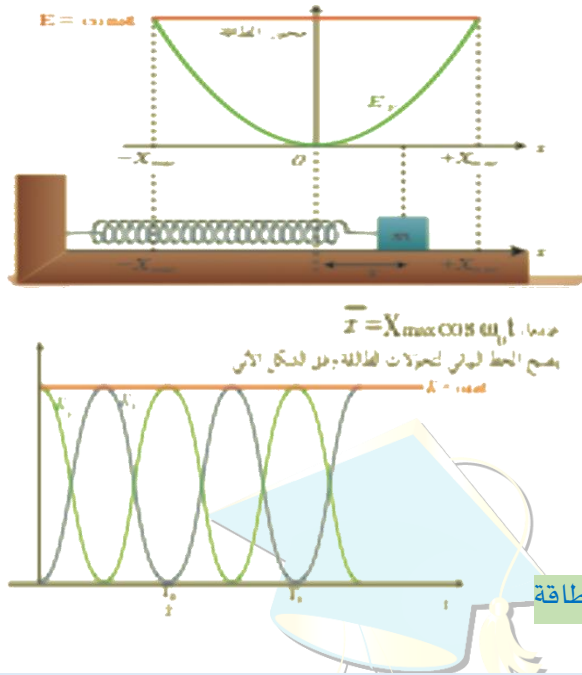
$$E_{tot} = \frac{1}{2} m \omega_0^2 x_{\max}^2 \sin^2(\omega_0 t + \varphi) + \frac{1}{2} k x_{\max}^2 \cos^2(\omega_0 t + \varphi)$$

ولكن:  $k = m \omega_0^2$  نعوض ونخرج عامل مشترك  $\sin^2 x + \cos^2 x = 1$

$$E_{tot} = \frac{1}{2} k x_{\max}^2 [\sin^2(\omega_0 t + \varphi) + \cos^2(\omega_0 t + \varphi)]$$

$$\sin^2 x + \cos^2 x = 1 \Rightarrow E_{tot} = \frac{1}{2} k x_{\max}^2 = \text{const}$$

نلاحظ أن الطاقة الميكانيكية ثابتة وتتناسب طردياً مع مربع سعة الاهتزاز



• مناقشة الطاقة :

✓ في الوضعين الطرفين :

$$x = x_{\max} \rightarrow v = 0 \rightarrow E_k = 0 \rightarrow E_{\text{tot}} = E_p$$

✓ عند مرور المتحرك في وضع التوازن :

$$x = 0 \rightarrow E_p = 0 \rightarrow E_{\text{tot}} = E_k$$

✓ باقتراب المتحرك من مركز التوازن :

تزداد  $v$  ، فتزداد  $E_k$  وتتنقص  $E_p$  حتى تنعدم في مركز التوازن  $0$  وتبقى  $E_{\text{tot}}$  ثابتة .

✓ بابتعاد الجسم عن مركز التوازن

تتناقص  $v$  فتتنقص  $E_k$  وتزداد  $E_p$  لتصبح  $E_{\text{tot}} = E_p$  في الوضعين الطرفين  $x = \pm x_{\max}$  وتبقى  $E_{\text{tot}}$  ثابتة .

**نلاحظ** أنه يحدث أثناء الاهتزاز تبادل من كامنة إلى حركية وبالعكس مع بقاء الطاقة الميكانيكية بإهمال القوى المبددة للطاقة.

**تطبيق (6) :** نقطة مادية كتلتها  $(1\text{kg})$  تهتز بحركة توافقية بسيطة وبسعة اهتزاز  $(10\text{cm})$  ونبض خاص  $(\omega_0 = \frac{\pi}{2} \text{rad.s}^{-1})$  ولحظة بدء الزمن  $(x = +X_{\max})$  وباعتبار  $(\pi^2 = 10)$  والمطلوب :

1- أحسب الطاقة الميكانيكية لهذه الهزارة

2- أحسب قيمة التسارع لحظة بدء الزمن وشدة قوة الإرجاع حينئذ

3- أحسب الطاقة الحركية للنقطة المادية في نقطة مطالها  $(0.01\text{m})$

4- أحسب الطاقة الحركية في نقطة مطالها  $(\frac{x_{\max}}{3})$

**من المعطيات :**  $\omega_0 = \frac{\pi}{2} \text{rad.s}^{-1}$  ،  $m = 1\text{kg}$

سعة الاهتزاز:  $X_{\max} = 10 \times 10^{-2} = 10^{-1} \text{m}$

$$E = \frac{1}{2} k X_{\max}^2 \quad 1.$$

$$\text{نحسب } k \text{ أولاً: } k = m \cdot \omega_0^2 = 1 \cdot \frac{\pi^2}{4} = \frac{10}{4} = \frac{5}{2} \text{N.m}^{-1}$$

$$E_{\text{tot}} = \frac{1}{2} \cdot \frac{5}{2} \cdot 10^{-2}$$

$$E_{\text{tot}} = \frac{5}{4} \times 10^{-2} \text{J}$$

2. لحظة بدء الزمن:  $t = 0 \Rightarrow x = +X_{\max}$

حساب التسارع:  $\bar{a} = -\omega_0^2 \cdot x = -\omega_0^2 \cdot X_{\max}$

$$\bar{a} = -\frac{\pi^2}{4} \times 10^{-1} = -\frac{1}{4} \text{m.s}^{-2}$$

حساب شدة قوة الإرجاع:  $\bar{F} = |-k\bar{x}|$

$$\bar{F} = \left| -\frac{10}{4} \times 10^{-1} \right| \rightarrow F = \frac{1}{4} \text{N}$$

$$x = 0.01 \text{m} = 1 \times 10^{-2} \text{m} \quad 3.$$

$$E_k = E_{\text{tot}} - E_p = \frac{1}{2} k X_{\max}^2 - \frac{1}{2} k x^2$$

$$E_k = \frac{1}{2} k (x_{\max}^2 - x^2)$$

$$E_k = \frac{1}{2} \times \frac{10}{4} (100 \times 10^{-4} - 1 \times 10^{-4})$$

$$E_k = \frac{10}{8} (99 \times 10^{-4})$$

$$E_k = \frac{99}{8} \cdot 10^{-3} \text{J}$$

$$E_k = \frac{1}{2} k (X_{\max}^2 - x^2) \quad 4.$$

$$E_k = \frac{1}{2} k \left( X_{\max}^2 - \frac{x_{\max}^2}{9} \right) \leftarrow x = \frac{x_{\max}}{3} \text{ فرضاً:}$$

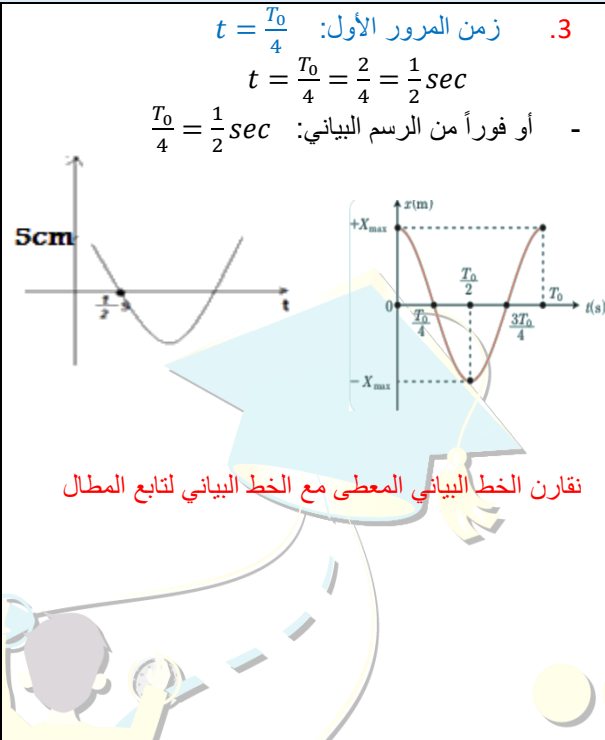
$$E_k = \frac{1}{2} k X_{\max}^2 \left( 1 - \frac{1}{9} \right) \rightarrow E_k = \left( 1 - \frac{1}{9} \right) E_{\text{tot}}$$

$$E_k = \frac{8}{9} E_{\text{tot}} \rightarrow E_k = \frac{8}{9} \times \frac{5}{4} \times 10^{-2}$$

$$E_k = \frac{1}{9} \cdot 10^{-1} \text{J}$$

تطبيق (7) : اقرأ الخط البياني المجاور وأجب عن الأسئلة الآتية:

- 1- ماذا يمثل الخط البياني.
- 2- عين شروط البدء واستنتج التابع الزمني للمطال انطلاقاً من شكله العام.
- 3- عين زمن مرور الجسم بوضع التوازن للمرة الأولى.



1. يمثل تابع المطال في النواس المرن.
2. من الخط البياني:  
في اللحظة  $t = 0$  يكون الجسم في  $x = +X_{max}$   
 $x = +X_{max} = 5 \text{ cm} = 5 \times 10^{-2} \text{ m} = 0$

$$\bar{x} = X_{max} \cdot \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \quad \text{استنتاج التابع:}$$

حساب  $T_0$  من الخط البياني:

$$T_0 = \frac{4}{2} = 2 \text{ sec} \quad \frac{T_0}{4} = \frac{1}{2} \Rightarrow$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{2\pi}{2} = \pi \text{ rad.s}^{-1}$$

تعيين  $\bar{\varphi}$  من شروط البدء: عند  $t = 0$  يكون الجسم في  
 $x = +X_{max}$

$$+X_{max} = X_{max} \cos \bar{\varphi}$$

$$\cos \bar{\varphi} = +1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0$$

$$\bar{x} = 5.10^{-2} \cos(\pi t) \quad (\text{m})$$

سؤال نظري -7-: أثبت صحة العلاقة:  $v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$  في الحركة التوافقية البسيطة.

الطريقة الأولى:

$$\begin{aligned} E_{tot} &= E_p + E_k \\ E_k &= E_{tot} - E_p \\ \text{نعوض قانون كل طاقة} &\Rightarrow \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} k X_{max}^2 - \frac{1}{2} k x^2 \\ \text{نخرج عامل مشترك } \frac{1}{2} k &\Rightarrow \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} k (X_{max}^2 - x^2) \\ \text{نختصر } \frac{1}{2} &\Rightarrow m v^2 = k (X_{max}^2 - x^2) \\ \text{نعزل } v^2 &= \frac{k}{m} (X_{max}^2 - x^2) \\ \omega_0^2 &= \frac{k}{m} \Rightarrow \text{لكن:} \\ v^2 &= \omega_0^2 (X_{max}^2 - x^2) \quad \text{نجدز الطرفين} \end{aligned}$$

$$v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$$

العلاقة الذهبية :

من هذه العلاقة نستطيع حساب سرعة حركة جسم علم مطاله  $\bar{x}$

الطريقة الثانية:

$$\begin{aligned} \bar{x} &= X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \Rightarrow \frac{x^2}{X_{max}^2} = \cos^2(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \\ \bar{v} &= -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \Rightarrow \frac{v^2}{\omega_0^2 X_{max}^2} = \sin^2(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \\ \text{نجمع المعادلتين كل طرف إلى طرف نجد:} &\Rightarrow \frac{x^2}{X_{max}^2} + \frac{v^2}{\omega_0^2 X_{max}^2} = \cos^2(\omega_0 t + \bar{\varphi}) + \sin^2(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \\ \text{ولكن: } \cos^2(\omega_0 t + \bar{\varphi}) + \sin^2(\omega_0 t + \bar{\varphi}) &= 1 \\ \text{نوجد المقامات} &\Rightarrow \frac{x^2}{X_{max}^2} + \frac{v^2}{\omega_0^2 X_{max}^2} = 1 \\ \text{المقام مشترك} &\Rightarrow \frac{\omega_0^2 x^2}{\omega_0^2 X_{max}^2} + \frac{v^2}{\omega_0^2 X_{max}^2} = 1 \Rightarrow \frac{\omega_0^2 x^2 + v^2}{\omega_0^2 X_{max}^2} = 1 \\ \Rightarrow \omega_0^2 x^2 + v^2 &= \omega_0^2 X_{max}^2 \\ \text{نخرج عامل مشترك} &\Rightarrow v^2 = \omega_0^2 X_{max}^2 - \omega_0^2 x^2 \\ \text{نجدز الطرفين} &\Rightarrow v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2} \end{aligned}$$

سؤال نظري -8-

نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة ثابت صلابته  $k$ ، مثبت من أحد طرفيه، ويربط بطرفه الآخر جسم صلب كتلته  $m$  يمكنه أن يتحرك على سطح أفقي أملس، كما في الشكل المجاور، نشد الجسم مسافة أفقية مناسبة، ونتركه دون سرعة

ابتدائية. المطلوب:

a. ادرس حركة الجسم، واستنتج التابع الزمني للمطال.

b. استنتج علاقة الطاقة الحركية للجسم بدلالة  $X_{max}$  في كل من

الموضعين:  $A$  و  $B$  و  $x_A = -\frac{X_{max}}{2}$  و  $x_B = +\frac{X_{max}}{\sqrt{2}}$ ، ماذا تستنتج؟

(a) دراسة حركة الجسم واستنتاج التابع الزمني للمطال :

جملة المقارنة: خارجية.

الجملة المدروسة: النواس المرن

• يؤثر في مركز عطالة الجسم:

قوة توتر النابض:  $\vec{F}_s$ ، قوة الثقل:  $\vec{W}$ ، قوة رد فعل السطح:  $\vec{R}$

بتطبيق قانون نيوتن الثاني:  $\sum \vec{F} = m\vec{a}$

$$\vec{W} + \vec{R} + \vec{F}_s = m\vec{a}$$

بالإسقاط على محور أفقي موجّه كما في الشكل:  $-F_s = m\vec{a}$  (\*)

• تؤثر على النابض: القوة  $\vec{F}_s'$  التي تسبّب له الاستطالة  $x$  حيث:  $F_s' = F_s = k\bar{x}$

بالتعويض في (\*): نجد:  $-k\bar{x} = m\vec{a}$

بما أن حركة الجسم مستقيمة فالتسارع الناظمي معدوم و التسارع الكلي هو: تسارع مماسي  $\vec{a} = \vec{a}_t = (\bar{x})_t''$

$$-k\bar{x} = m(\bar{x})_t''$$

$$(1) \quad (\bar{x})_t'' = -\left(\frac{k}{m}\right)\bar{x} \dots \dots$$

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

للتحقق من صحة الحل: نشق التابع مرتين بالنسبة للزمن نجد:  $(\bar{x})_t' = \bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \varphi)$

$$(\bar{x})_t'' = \bar{a} = -\omega_0^2 X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$(2) \quad (\bar{x})_t'' = \omega_0^2 \bar{x} \dots \dots$$

بالمقارنة بين (1) و (2) نجد ان:  $\omega_0^2 = \frac{k}{m}$  ومنه:  $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} > 0$  وهذا محقق لأن  $k, m$  موجبان.

حركة الجسم هي حركة جيبية انسحابية التابع الزمني للمطال يعطى بالعلاقة:  $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$

(b) استنتاج علاقة الطاقة الحركية للجسم بدلالة  $E_{tot} = E_p + E_k \Rightarrow E_k = E_{tot} - E_p : X_{max}$

$$E_k = \frac{1}{2} k X_{max}^2 - \frac{1}{2} k x^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} k (X_{max}^2 - x^2)$$

$$\bar{x}_A = -\frac{X_{max}}{2} \Rightarrow E_{k_A} = \frac{1}{2} k (X_{max}^2 - x^2) = \frac{1}{2} k \left( X_{max}^2 - \frac{X_{max}^2}{4} \right) = \frac{3}{4} \left( \frac{1}{2} k X_{max}^2 \right) = \frac{3}{4} E_{tot}$$

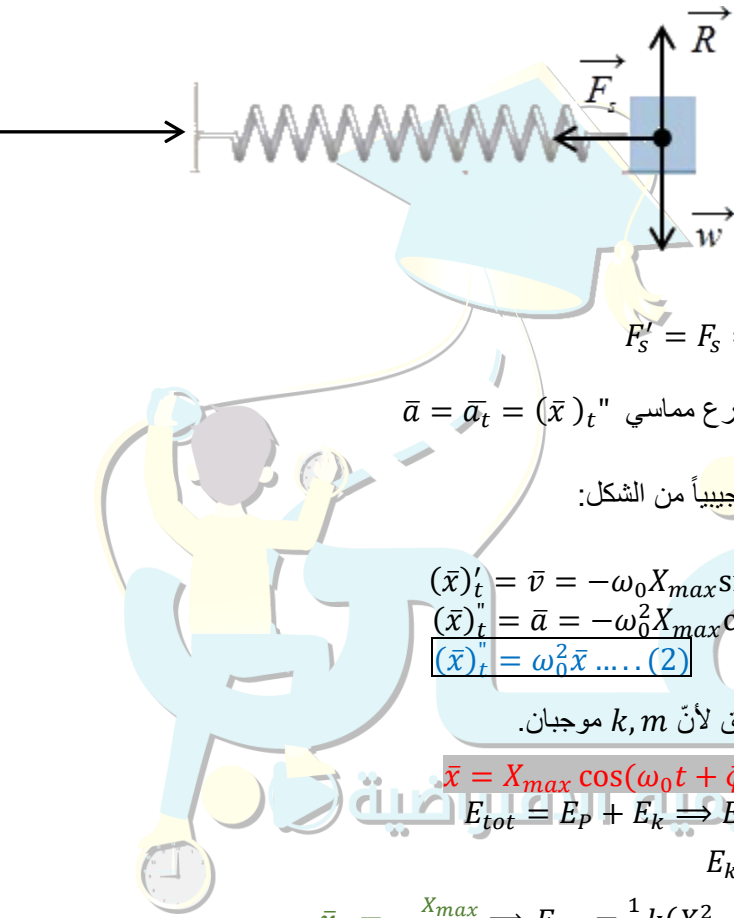
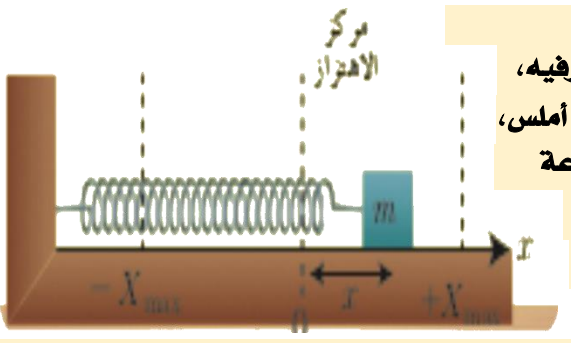
$$\bar{x}_A = -\frac{X_{max}}{2} \Rightarrow E_{k_A} = \frac{3}{4} E_{tot}$$

$$\bar{x}_B = +\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} \Rightarrow E_{k_B} = \frac{1}{2} k (X_{max}^2 - x^2) = \frac{1}{2} k \left( X_{max}^2 - \frac{X_{max}^2}{2} \right) = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} k X_{max}^2 \right) = \frac{1}{2} E_{tot}$$

$$\bar{x}_B = +\frac{X_{max}}{\sqrt{2}} \Rightarrow E_{k_B} = \frac{1}{2} E_{tot}$$

أي أن المطال الذي تتساوى عنده الطائقتين الكامنة المرونية والحركية هو  $\bar{x}_B = +\frac{X_{max}}{\sqrt{2}}$

النتيجة: تنقص الطاقة الحركية للجسم بازدياد مطاله و بالتالي تزداد طاقته الكامنة.



سؤال نظري -9-

جسم معلق بنابض مرن شاقولي حلقاته متباعدة يهتز بدوره الخاص، ما نوع حركة الجسم بعد انفصاله عن النابض في كل من الموضعين الآتيين، ولماذا؟

a. مركز الاهتزاز، وهو يتحرك بالاتجاه السالب؟

b. المطال الأعظمي الموجب؟

لحظة انفصال الجسم يخضع لقوة ثقله فقط  $\vec{W} = m\vec{g}$

$$\sum \vec{F} = m\vec{a} \Rightarrow \vec{W} = m\vec{a} \Rightarrow m\vec{g} = m\vec{a}$$

$$\Rightarrow \vec{a} = \vec{g} = \overrightarrow{const}$$

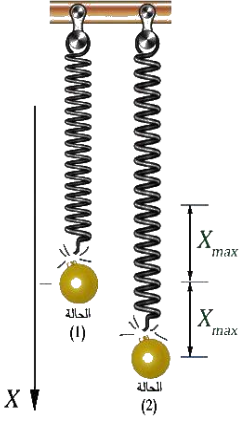
a. الانفصال في مركز الاهتزاز: في مركز الاهتزاز تكون سرعة الجسم عظمى أي عند انفصال الجسم في هذا المطال

تكون سرعته الابتدائية عظمى أي أن الجسم يُقذف (حالة قذف شاقولي نحو الأعلى لأن الجسم مزود بسرعة ابتدائية و الحركة مستقيمة متغيرة بانتظام.

طورها الاول صعود (متباطئة بانتظام) وطورها الثاني هبوط (متسارعة بانتظام).

b. الانفصال في المطال الأعظمي الموجب: في المطالين الأعظميين تنعدم سرعة الجسم أي عند انفصال الجسم في هذا

المطال تكون سرعته الابتدائية معدومة أي أنه يسقط سقوطاً حراً .



ملاحظات حل مسائل النواس المرن

$T_0$  حسب المعطيات من إحدى الطرق الثلاثة

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

$$T_0 = \frac{\text{زمن الهزات}}{\text{عدد الهزات}} = \frac{t}{N}$$

1. الدور الخاص للنواس المرن (sec)

✓ الدور الخاص للنواس المرن لا علاقة له بالجاذبية  $g$  ولا بسعة الاهتزاز  $X_{max}$  (يعني لما يغيرن يبقى الدور كما هو  $T_0 = T_0'$ )

✓ الدور الخاص للنواس المرن له علاقة بالكتلة  $m$  (تناسب طردي) وثابت صلابة النابض  $k$  (تناسب عكسي)

2. الاستطالة السكونية:  $mg = kx_0 \Rightarrow x_0 = \frac{mg}{k}$

وإذا لم تعطى قيم  $k$ ،  $m$

✓ نستطيع تبديل  $k = m \cdot \omega_0^2$  فيكون  $x_0 = \frac{g}{\omega_0^2}$

✓ نربع ونعزل  $x_0$  في علاقة الدور  $mg = kx_0 \Rightarrow \frac{m}{k} = \frac{x_0}{g} \xrightarrow{\text{نعوض بدل } \frac{m}{k} \text{ في علاقة الدور}} T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{x_0}{g}}$

3. قوة الارجاع  $\vec{F} = -k\vec{x}$  (N)   
 التسارع  $\vec{a} = -\omega_0^2 \vec{x}$  ( $m \cdot s^{-2}$ )   
 لما يطلبن رح يعطي قيمة المطال  $x$  أو ( اللحظة  $t = 0$  تكون مثلاً  $x = +X_{max}$  )

✓ شدة قوة الارجاع بالقيمة المطلقة والتسارع عندئذ يكون موجب  $\vec{F} = m \cdot \vec{a} \Rightarrow \vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$    
 محصلة القوى هي قوة إرجاع

4. ثابت صلابة النابض  $k$  ( $N \cdot m^{-1}$ )

✓ إذا أعطانا النبض الخاص  $\omega_0$ :  $k = m \cdot \omega_0^2$

✓ أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها:  $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{k} \Rightarrow k = 4\pi^2 \frac{m}{T_0^2}$

5. استنتاج التابع الزمني:

(1) نكتب الشكل العام:  $\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

(2) نعين الثوابت:  $\omega_0$  ,  $X_{\max}$  ,  $\bar{\varphi}$

(3) نعوض الثوابت بالشكل العام

♥ تعيين  $\omega_0$  النبض الخاص ( $\text{rad.s}^{-1}$ ):  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0}$  أو  $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

♥ تعيين سعة الحركة ، سعة الاهتزاز ، ضمن جدول مرونة النابض ،  $\frac{\text{طول القطعة المستقيمة}}{2}$  ، تعني كلها  $X_{\max}$

♥ تعيين  $\bar{\varphi}$  من شروط البدء ↓

في الوضعين الطرفين $\bar{x} = \pm X_{\max}$ تنعدم السرعة في كلا الاتجاهين $v = 0$	الاتجاه الموجب: $v > 0$ السرعة موجبة , الاتجاه السالب: $v < 0$ السرعة سالبة
<p>شروط البدء: <math>t = 0</math> , <math>x = +X_{\max}</math> تركت دون سرعة ابتدائية</p> <p>نعوض شروط البدء بتابع المطال:</p> $\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ $\frac{X_{\max}}{2} = X_{\max} \cos\left(\frac{\pi}{2}(0) + \bar{\varphi}\right)$ $\Rightarrow \cos\varphi = +\frac{1}{2} \begin{cases} \varphi = +\frac{\pi}{3} \text{ rad (إما)} \\ \varphi = -\frac{\pi}{3} \text{ rad (أو)} \end{cases}$ <p>نختار <math>\varphi</math> قيمة التي تجعل السرعة سالبة:</p> $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ <p>نعوض شروط البدء <math>v &lt; 0</math> , <math>t = 0</math></p> $\bar{v} = -\omega_0 X_{\max} \sin \bar{\varphi} < 0$ <p>لأن الاتجاه سالب: <math>\bar{v} &lt; 0</math></p> <p>مقبول <math>\varphi = +\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = -\omega_0 X_{\max} \sin\left(+\frac{\pi}{3}\right) &lt; 0</math></p> <p>مرفوض <math>\varphi = -\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = -\omega_0 X_{\max} \sin\left(-\frac{\pi}{3}\right) &gt; 0</math></p>	<p>شروط البدء: <math>t = 0</math> , <math>x = -X_{\max}</math> تركت دون سرعة ابتدائية</p> <p>نعوض شروط البدء بتابع المطال:</p> $\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ $-X_{\max} = X_{\max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos\varphi = -1 \Rightarrow \varphi = \pi \text{ rad}$ <p>شروط البدء: <math>t = 0</math> , <math>x = -X_{\max}</math> تركت دون سرعة ابتدائية</p> <p>نعوض شروط البدء بتابع المطال:</p> $\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$ $-X_{\max} = X_{\max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos\varphi = -1 \Rightarrow \varphi = \pi \text{ rad}$

6. مع أنس أحمد طريق التعليمية الافتراضية

السعة الخطية لمركز عطالة الجسم  $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

السرعة العظمى طويلاً (موجبة):  $v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$

7. تعيين (زمن) أو لحظات المرور بوضع التوازن لعدة مرات:

(1) نعدم تابع المطال لأن في وضع التوازن  $x = 0$   $0 = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

$X_{\max} \neq 0 \Rightarrow \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = 0$

(2) نضع بدل (0)  $\cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right)$  لأن  $\cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right) = 0$  حيث  $k$  عدد الدورات التي ينعدها  $\cos$ :  $k = 0, 1, 2, 3, 4, \dots$

فيصبح:  $\cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = \cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right) \Rightarrow \omega_0 t + \bar{\varphi} = \frac{\pi}{2} + \pi k$

(3) نغزل الزمن  $t$  من المعادلة السابقة حيث تكون قيم  $\omega_0$  ,  $\bar{\varphi}$  معلومة من تابع المطال مسبقاً:  $t = \frac{\frac{\pi}{2} - \bar{\varphi} + \pi k}{\omega_0}$

(4) نعوض  $k = 0$  للحصول على زمن المرور الأول و  $k = 1$  للمرور الثاني و  $k = 2$  للمرور الثالث

نكشة: إذا عوضنا  $k = 0$  للمرور الأول ونتج زمن سالب هنا نرفضه ونعتبر ناتج تعويض  $k = 1$  هو زمن المرور الأول

8. زمن الوصول من المطال الأعظمي الموجب إلى المطال الأعظمي السالب (الزمن بين الوضعين المتناظرين  $\pm X_{\max}$ ):  $t = \frac{T_0}{2}$

9. الطاقات:

الطاقة الميكانيكية الكلية (مع ماكس): $E_{tot} = \frac{1}{2} kX_{\max}^2$	الطاقة الكامنة المرونية التي يقدمها المجرى (بدون ماكس): $E_p = \frac{1}{2} kX^2$
$E_{tot} = E_k + E_p$	
الطاقة الحركية (من الفرق): $E_k = E_{tot} - E_p$	
$E_k = \frac{1}{2} kX_{\max}^2 - \frac{1}{2} kX^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} k [X_{\max}^2 - X^2]$	
♥ الطاقة الحركية عند مرور المتحرك بوضع التوازن	
$x = 0 \Rightarrow E_p = 0 \Rightarrow E_k = E_{tot} = \frac{1}{2} kX_{\max}^2$	
تحديد موضع (مطال $X$ ) مركز عطالة الجسم عندما تتساوى الطاقين الكامنة والحركية $E_k = E_p$	
نضع $E_p$ بدل $E_k$ نعوض القوانين $E_{tot} = E_k + E_p \Rightarrow E_{tot} = E_p + E_p \Rightarrow E_{tot} = 2E_p \Rightarrow \frac{1}{2} kX_{\max}^2 = 2 \cdot \frac{1}{2} kX^2 \Rightarrow X^2 = \frac{X_{\max}^2}{2}$	
نجد الطرف $x = \pm \frac{X_{\max}}{\sqrt{2}}$	

10. تحديد موضع (مطال  $X$ ) مركز عطالة الجسم في اللحظة  $t$  أو لحظة بدء الزمن  $t = 0$

نعوض هذا الزمن المعطى في تابع المطال فنتج لدينا قيمة  $X$  تكون هي موضع الجسم في ذلك الزمن المعطى

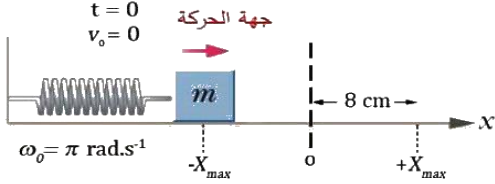
11. التوابع الزمنية الموجودة داخل الكتاب وخارجه:

القيمة العظمى الطويلة له	تفصيل التابع الزمني	التابع الزمني	اسم التابع وقانونه
$\bar{x} = X_{\max}$	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	المطال (موضع الجسم): $\bar{x}$
$v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$	$\bar{v} = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{v} = -v_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	السرعة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t$
$a_{\max} = \omega_0^2 X_{\max}$	$\bar{a} = -\omega_0^2 X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$	التسارع: $\bar{a} = (\bar{v})'_t = (\bar{x})''_t$
$F_{\max} = kX_{\max}$ $F_{\max} = m\omega_0^2 X_{\max}$	$\bar{F} = -kX_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{F} = -F_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	قوة الإرجاع: $\bar{F} = -k\bar{x}$ نعوض تابع المطال $\bar{x}$
$p_{\max} = m \cdot v_{\max}$ $p_{\max} = m \cdot \omega_0 X_{\max}$	$\bar{p} = -m \cdot v_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{p} = -p_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	كمية الحركة: $\bar{p} = m \cdot \bar{v}$ نعوض تابع السرعة $\bar{v}$
$E_{p_{\max}} = \frac{1}{2} kx_{\max}^2$ $E_{p_{\max}} = \frac{1}{2} m \cdot \omega_0^2 x_{\max}^2$	$\bar{E}_p = \frac{1}{2} kx_{\max}^2 \cos^2(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{E}_p = E_{p_{\max}} \cos^2(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	الطاقة الكامنة المرونية: $E_p = \frac{1}{2} kx^2$
$E_{k_{\max}} = \frac{1}{2} mv_{\max}^2$ $E_{k_{\max}} = \frac{1}{2} m\omega_0^2 x_{\max}^2$	$\bar{E}_k = \frac{1}{2} mv_{\max}^2 \sin^2(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{E}_k = E_{k_{\max}} \sin^2(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	الطاقة الحركية: $E_k = \frac{1}{2} mv^2$

## اختبر نفسك:

أولاً، اختر الإجابة الصحيحة فيما يأتي.

1. تابع المطال الذي يصف حركة الهزازة الجيبية في الشكل المجاور هو:



a.  $x = 0.08 \cos(\pi t + \pi)$

b.  $x = 8 \cos(\pi t - \pi)$

c.  $x = 0.008 \cos\left(\pi t + \frac{\pi}{2}\right)$

d.  $x = 0.8 \cos \pi t$

الحل. تابع المطال الذي يصف حركة الهزازة الجيبية في الشكل المجاور هو:

الإجابة الصحيحة: (a)  $\bar{x} = 0.08 \cos(\pi t + \pi)$

توضيح اختيار الإجابة.

• شروط البدء  $t = 0$ ,  $\bar{x} = -X_{max} = -0.08m$ ,  $v_0 = 0$

نبدل في التابع الزمني للمطال  $-0.08 = 0.08 \cos \bar{\varphi} \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = -1 \Rightarrow \bar{\varphi} = \pi \text{ rad}$

$\omega_0 = \pi \text{ rad.s}^{-1}$

$\bar{x} = 0.08 \cos(\pi t + \pi)$

2. الرسم البياني جانباً يمثل تغيرات السرعة مع الزمن لجسم مرتبط بنابض مرن يتحرك بحركة توافقية بسيطة فيكون التابع الزمني للسرعة هو:

a.  $v = 0.06\pi \cos \pi t$

b.  $v = -0.06\pi \cos 2\pi t$

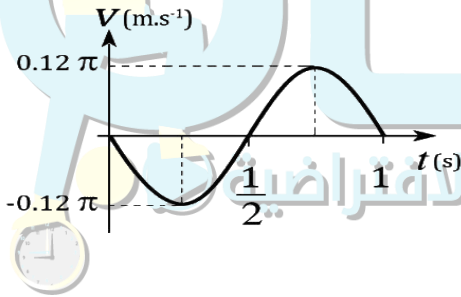
c.  $v = -0.12\pi \sin 2\pi t$

d.  $v = 0.12\pi \sin \pi t$

الحل: الرسم البياني جانباً يمثل تغيرات السرعة مع الزمن لجسم مرتبط بنابض مرن يتحرك بحركة توافقية بسيطة، فيكون التابع الزمني للسرعة هو:

الإجابة الصحيحة: (c)  $\bar{v} = -0.12\pi \sin 2\pi t$

توضيح اختيار الإجابة.



• مع أنس أحمد  $\omega_0 = \frac{2\pi}{1} = 2\pi \text{ rad.s}^{-1}$

•  $v_{max} = 0.12 \pi \text{ m.s}^{-1}$

•  $v_{max} = \omega_0 X_{max} \Rightarrow X_{max} = \frac{v_{max}}{\omega_0} = \frac{0.12\pi}{2\pi} = 0.06m$

• (ت = 0، v = 0) نبدل في التابع الزمني للسرعة  $\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$  فنجد:

$0 = -2\pi \times 0.06 \sin(0 + \bar{\varphi}) \Rightarrow \sin(\bar{\varphi}) = 0$

إما:  $\bar{\varphi} = 0 \text{ rad}$  الحل مقبول لأنه يحقق السرعة سلبية في اللحظة  $t = \frac{T_0}{4} = \frac{1}{4} \text{ s}$

$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \Rightarrow \bar{v} = -2\pi \times 0.06 \sin\left(2\pi \frac{1}{4} + 0\right) = -0.12\pi \text{ m.s}^{-1}$

أو:  $\bar{\varphi} = \pi \text{ rad}$  الحل مرفوض لأنه يحقق السرعة موجبة في اللحظة  $t = \frac{T_0}{4} = \frac{1}{4} \text{ s}$

$\bar{v} = -\omega X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi}) \Rightarrow \bar{v} = -2\pi \times 0.06 \sin\left(2\pi \frac{1}{4} + \pi\right) = +0.12\pi \text{ m.s}^{-1}$

3. يمثل الشكل المجاور هزاتان توافقيتان (1) و(2) تنطلقان من الموضع نفسه، وفي اللحظة نفسها فإنهما بعد مضي  $3s$  من بدء حركتهما:

a. تلتقيان في مركز الاهتزاز.

b. تلتقيان في الموضع  $+X_{max}$

c. لا تلتقيان لأن مطال الأولى  $+X_{max}$  ومطال الثانية  $-X_{max}$ .

d. لا تلتقيان لأن مطال الأولى  $-X_{max}$  ، ومطال الثانية  $+X_{max}$ .

الحل. يمثل الشكل المجاور هزاتان توافقيتان تنطلقان من الموضع نفسه وفي اللحظة نفسها، فإنهما بعد مضي  $3s$  من بدء حركتهما:

الإجابة الصحيحة: (d) لا تلتقيان.

توضيح لاختيار الإجابة:

• دور النواس الأول:  $T_{01} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi\sqrt{\frac{1}{10}} = 2s$

• دور النواس الثاني:  $T_{02} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi\sqrt{\frac{0.5}{20}} = 1s$

بعد مضي  $3s$ :

سينجز النواس الأول هزة ونصف  $\frac{t}{T_{01}} = \frac{3}{2} = 1.5$  أي سيكون في المطال  $\bar{x} = -X_{max}$

سينجز النواس الثاني ثلاث هزات  $\frac{t}{T_{02}} = \frac{3}{1} = 3$  أي سيكون في المطال  $\bar{x} = +X_{max}$

ثانياً، أجب عن الأسئلة الآتية، تم الحل سابقاً في أسئلة النظري رقم 9.8.7

ثالثاً، حل المسائل الآتية. (في جميع المسائل  $g = 10m.s^{-2}$  ،  $\pi^2 = 10$  ،  $4\pi = 12.5$ )

المسألة الأولى (درس):

تتألف هزازة جيبية انسحابية من نابض مرن شاقولي مهمل الكتلة حلقائه متباعدة، ثابت صلابته  $k = 10N.m^{-1}$  ، مثبت من أحد طرفيه، ويحمل في طرفه الآخر جسماً كتلته  $m$  ، ويُعطى التابع الزمني لمطال حركتهما بالعلاقة:  $\bar{x} = 0.1 \cos\left(\pi t + \frac{\pi}{2}\right)$  ،

المطلوب:

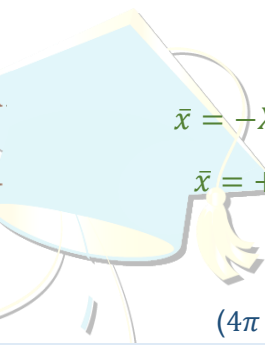
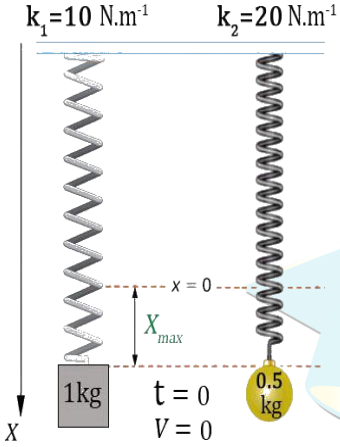
1. أوجد قيم ثوابت الحركة ودورها الخاص.

2. احسب كتلة الجسم  $m$ .

3. احسب قيمة السرعة في موضع مطاله  $x = 6 \text{ cm}$  و الجسم يتحرك بالاتجاه الموجب للمحور.

4. حدد موضع الجسم وجهة حركته لحظة بدء الزمن.

الحل.



## المسألة الثانية (درس)

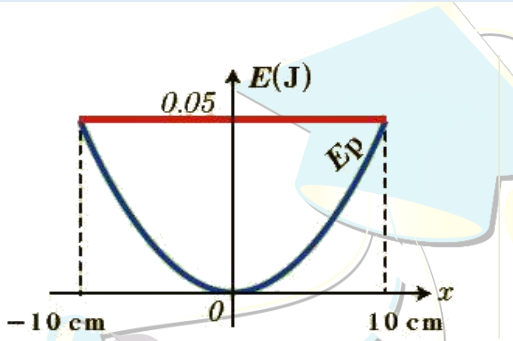
يوضح الرسم البياني المجاور تغيرات الطاقة الكامنة المرونية بتغير الموضع لهزازة توافقية بسيطة مؤلفة من نابض مرن حلقاته متباعدة ثابت صلابته  $k$  معلق به جسم كتلته  $m = 0.4 \text{ kg}$ ، المطلوب:

1. استنتج قيمة ثابت صلابة النابض  $k$ .

2. احسب الدور الخاص للحركة.

3. احسب قيمة السرعة عند المرور في مركز الاهتزاز.

الحل:



منصة

طريقي

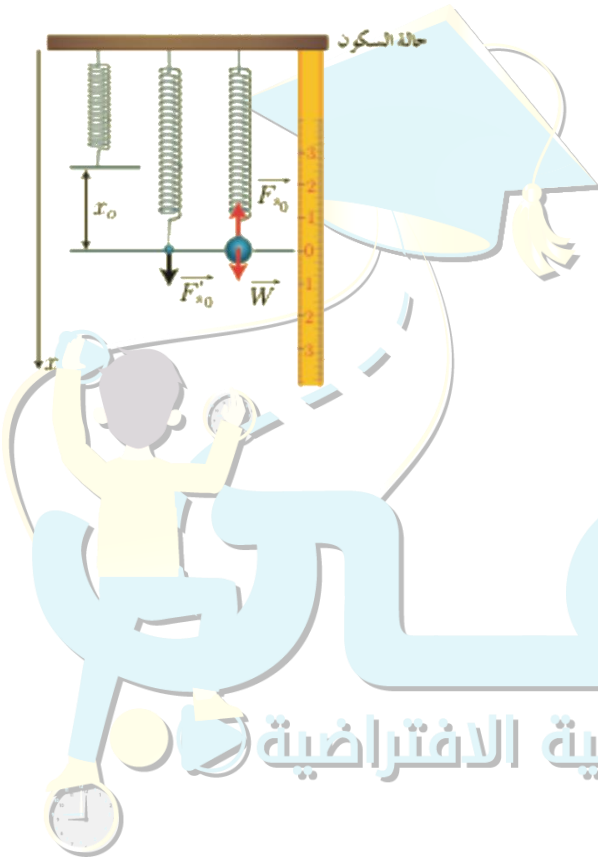
مع أنس أحمد التعليمية الافتراضية



المسألة الثالثة (درس) :

نشكل هزازة ثوابقية بسيطة من جسم كتلته  $m = 1 \text{ kg}$  معلق بطرف نابض مرن شاقولي مهمل الكتلة حلقائه متباعدة فينجز  $10$  هزات في  $8 \text{ s}$  ويرسم في أثناء حركته قطعة مستقيمة طولها  $24 \text{ cm}$ ، المطلوب:

1. استنتج قيمة الاستطالة السكونية لهذا النابض، ثم احسب قيمتها.
  2. احسب قيمة السرعة العظمى (طويلة).
  3. احسب قيمة التسارع في مطال  $x = 10 \text{ cm}$ .
  4. احسب الطاقة الكامنة المرونية في موضع مطاله  $x = -4 \text{ cm}$ ، و احسب الطاقة الحركية عندئذ.
- الحل :



منصة  
طريق التعليمية الافتراضية  
مع أنس أحمد

## المسألة الرابعة (درس) :

نهتز كره معدنية كتلتها  $m$  بمرونة نابض شاقولي مهمل الكتلة حلقائه مثباعدة، ثبت صلابته  $k = 16 \text{ N.m}^{-1}$  بحركة نوافقية بسيطة دورها الخاص  $s$  1، وبسعة اهتزاز  $X_{\max} = 0.1 \text{ m}$ ، وبفرض مبدأ الزمن لحظة مرور الكرة بنقطة مطالها  $\frac{X_{\max}}{2}$  وهي

تتحرك بالاجاه السالب. المطلوب:

1. استنتج التابع الزمني لمطال حركة الكرة انطلاقاً من شكله العام.
2. عيّن لحظتي المرور الأول و الثالث للكرة في موضع التوازن.
3. احسب شدة قوة الإرجاع في نقطة مطالها  $x = +0.1 \text{ m}$ .
4. احسب كتلة الكرة.

الحل :



نموذج مؤتمت بعد المسائل

1- في الحركة التوافقية البسطة محصلة القوى $F = -kx$ تسمى ب:							
A	قوة اهتزازية	B	قوة العطالة	C	قوة المرونة	D	قوة الإرجاع
2- تكون السرعة في النواس المرن عظمى (طويلة) عندما:							
A	يمر النواس بوضع التوازن	B	$\sin \omega t = 0$	C	يمر النواس بالوضعين المتطرفين	D	$V_{max} = k \cdot X_{max}$
3- تسارع الحركة التوافقية غير ثابت بسبب:							
A	تغير السرعة	B	ثبات الطاقة الكلية	C	انعدام التسارع	D	تغير المطال
4- نواس مرن كتلته $4kg$ وثابت صلابته $10 N/m$ فيكون دوره:							
A	$2.5 s$	B	$4 s$	C	$6 s$	D	$40 s$
5- إن طبيعة حركة النواس المرن غير المتخامد بالاقتراب من مركز الاهتزاز:							
A	دائرية منتظمة	B	مستقيمة منتظمة	C	مستقيمة متسارعة بانتظام	D	مستقيمة متسارعة نحو المركز
6- تعطى قوة الإرجاع في النواس المرن غير المتخامد بالعلاقة:							
A	$F = -k \cdot Fx^2$	B	$F = -k \cdot \bar{x}$	C	$F = \frac{1}{2} k \cdot x^2$	D	$F = \frac{1}{2} kx_{max}^2$
7- حركة توافقية بسيطة لجسم كتلته $m$ دورها الخاص $T_0$ نجعل الكتلة أربعة أمثال ماكانت عليه فصبح دورها الخاص:							
A	$4T_0$	B	$T_0$	C	$3T_0$	D	$2T_0$
8- في الحركة التوافقية البسطة عند مرور المحرك بالمطالين الأعظمين الجانبيين تكون الطاقة الكلية:							
A	طاقة حركية فقط	B	طاقة حرارية فقط	C	طاقة كهربائية	D	طاقة كامنة فقط
9- حركة جيبية انسحابية دورها الخاص $(1s)$ فإذا اعتبرنا $(\pi^2 = 10)$ يكون تسارعها الخطي في نقطة مطالها $5 cm$							
A	$20 m \cdot s^{-2}$	B	$-2m \cdot s^{-2}$	C	$0.1 m \cdot s^{-2}$	D	$2\pi m \cdot s^{-2}$
10- تكون السرعة عظمى في الهزاة الجيبية الانسحابية عندما :							
A	$x = \pm X_{max}$	B	$x = -X_{max}$	C	$x = \frac{X_{max}}{2}$	D	$x = 0$
11- حركة جيبية انسحابية سرعتها العظمى (طويلة) تساوي $(1m \cdot s^{-1})$ وسعة اهتزازها $(10 cm)$ فتكون قيمة نبضها الخاص $\omega_0$ :							
A	$\frac{\pi}{20} rad \cdot s^{-1}$	B	$10 rad \cdot s^{-1}$	C	$\frac{\pi}{10} rad \cdot s^{-1}$	D	$\frac{1}{2} rad \cdot s^{-1}$

12- الطاقة الكامنة للنواس المرن هي:							
$\frac{1}{2} k \cdot \theta^2$	D	$\frac{1}{2} k \cdot X_{max}$	C	$\frac{1}{2} k \cdot x^2$	B	$\frac{1}{2} I_{\Delta} V^2$	A
13- وحدة قياس قوة الإرجاع في الجملة الدولية هي :							
$N \cdot m^{-1}$	D	$m \cdot N \cdot rad^{-1}$	C	$m \cdot N \cdot rad$	B	$N$	A
14- حركة توافقية بسيطة لجسم كتلته $m$ معلق بنابض ودور حركته $T_0$ نجعل الكتلة $m' = \frac{1}{9} m$ فصبح دوره $T'_0$ :							
$T'_0 = T_0$	D	$T'_0 = 9T_0$	C	$T'_0 = 3T_0$	B	$T'_0 = \frac{1}{3} T_0$	A
15- نواس مرن دوره $2s$ نزيح الجسم شاقولياً نحو الأسفل ضمن حدود مرونة النابض مسافة $x = 2 \text{ cm}$ ونتركه دون سرعة ابتدائية في اللحظة $t = 0$ فإن التابع الزمني للمطال هو:							
$x = 2 \times 10^{-2} \cos(\pi t)$	D	$x = 12 \times 10^{-2} \cos(\pi t)$	C	$x = 2 \times 10^{-2} \cos(\pi t + \frac{\pi}{3})$	B	$x = 2 \cos(\pi t)$	A
16- إن النواس المرن عند مروره بمركز التوازن:							
لا شيء مما سبق	D	تتعدم سرعة النواس	C	يكون التسارع أعظمي	B	نعدم المطال	A
17- يتناسب الدور الخاص لحركة النواس المرن عكساً مع الجذر التربيعي ل:							
سعة الاهتزاز	D	كتلة الجسم المهتز	C	ثابت صلابة النابض	B	طول النابض	A
18- من تابع المطال في الحركة التوافقية البسيطة $x = X_{max} \cos \omega_0 t$ تكون واحدة $\omega_0$ هي:							
$m \cdot s^{-1}$	D	$rad \cdot s^{-2}$	C	$rad$	B	$rad \cdot s^{-1}$	A
19- في الحركة التوافقية البسيطة عند مرور المحرك بالمركز تكون الطاقة الكلية :							
كامنة فقط	D	حرارية فقط	C	كامنة وحرارية معاً	B	حركية فقط	A
20- حركة توافقية بسيطة سعة اهتزازها $X_{max}$ دورها الخاص $T_0$ نضاعف سعة الاهتزاز فيصبح دورها الخاص $T_0$ يساوي:							
$T_0 = 2T_0$	D	$T_0 = T_0$	C	$T_0 = 4T_0$	B	$T_0 = \sqrt{2} T_0$	A
21- نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة شاقولي نعلق فيه جسم كتلته $m = 0.5 \text{ kg}$ فيهتز بدور $4s$ ويكون ثابت صلابة النابض:							
$k = 7 \text{ N} \cdot m^{-1}$	D	$k = 12.5 \text{ N} \cdot m^{-1}$	C	$k = 1.25 \text{ N} \cdot m^{-1}$	B	$k = 5 \text{ N} \cdot m^{-1}$	A
22- عند وصول الهزازة التوافقية إلى أحد الوضعين المتطرفين $x = \pm X_{max}$ ينعدم :							
قيمة السرعة	D	قيمة التسارع	C	الطاقة الميكانيكية	B	الطاقة الكامنة	A

23- إذا كان لدينا نواس مرن مطاله  $x = 4 \cos(10\pi t)$  فيكون زمن مروره الأول في وضع التوازن:

$t_1 = \frac{1}{20} s$	D	$t_1 = \frac{1}{12} s$	C	$t_1 = \frac{1}{3} s$	B	$t_1 = \frac{1}{6} s$	A
------------------------	---	------------------------	---	-----------------------	---	-----------------------	---

24- نقطة مادية معلقة بنابض مرن ثابت صلابته  $k = 100 N.m^{-1}$  تهتز بحركة توافقية بسيطة سعتها  $X_{max} = 10 cm$  فتكون الطاقة الميكانيكية:

$E = 1 J$	D	$E = 0.2 J$	C	$E = 0.5 J$	B	$E = 0.1 J$	A
-----------	---	-------------	---	-------------	---	-------------	---

انتهى النموذج



الخطوط البيضاء □



منصة  
طريق التعليمية الافتراضية  
مع أنس أحمد



## المسألة (1) عامة:

نشكل هزازة توافقية بسيطة مؤلفة من نابض مرن، مهمل الكتلة، حلقاته متباعدة، ثابت صلابته  $k = 10N.m^{-1}$  يُثبت إلى سقف من إحدى نهايتيه، ويربط بنهايته الثانية جسم كتلته  $m = 0.1 kg$  فإذا علمت أنه بدء الزمن كان الجسم في الموضع  $x = 0$  وهو يتحرك بالاتجاه السالب بسرعة  $v = -3 m.s^{-1}$ ، المطلوب:

- 1- احسب نبض الحركة.
- 2- استنتج التابع الزمني لمطال الحركة.
- 3- احسب شدة قوة الإرجاع عندما  $x = 3 cm$ .

الحل:



**المسألة (2) عامة:** تهتز نقطة مادية كتلتها  $0.5 \text{ kg}$  لحركة توافقية بسيطة بمرونة نابض مهمل الكتلة حلقاته متباعدة شاقولية وبدور  $4\text{s}$  وبسعة اهتزاز  $X_{\max} = 8 \text{ cm}$  فإذا علمت أن النقطة كانت في موضع مطاله  $\frac{X_{\max}}{2}$  في بدء الزمن وهي متحركة بالاتجاه السالب، **والمطلوب:**

1. استنتج التابع الزمني لمطال حركة هذه النقطة بعد تعيين قيمة الثوابت.
2. عين لحظتي المرور الأول و الثالث في مركز الاهتزاز.
3. عين الموضع التي تكون فيه شدة محصلة القوى **عظمى** واحسب قيمتها وحدد موضعاً **تنعدم** فيه شدة هذه المحصلة.
4. احسب قيمة ثابت صلابة النابض وهل تتغير هذه القيمة باستبدال الكتلة المعلقة؟
5. احسب الكتلة التي تجعل الدور الخاص  $1\text{s}$ .

**الحل:**



## نموذج نظري شامل مؤتمت في النواس المرن

1. يتوازن جسم كتلته $m$ معلق بنهاية نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة؛ ثابت صلابته $k$ عندما:							
$w = mg$	D	$F_s = kx_0$	C	$F_s = kx$	B	$mg = kx_0$	A
2. نعلق كرة كتلتها $m$ بنهاية نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة ثابت صلابته $k$ فنكون القوى المؤثرة في الكرة بعد توازنها:							
$w + F_{s_0} = ma$	D	$w - F_{s_0} > 0$	C	$w + F_{s_0} < 0$		$w - F_{s_0} = 0$	A
3. في النواس المرن يستغرق الجسم المتحرك من مطاله الأعظمي الموجب إلى المطال المناظر له زمن يساوي:							
$2T_0$	D	$T_0$	C	$\frac{T_0}{4}$	B	$\frac{T_0}{2}$	A
4. القوى الخارجية المؤثرة في الكرة أثناء حركتها وهي معلقة بنهاية نابض مرن مهمل الكتلة حلقاته متباعدة ثابت صلابته $k$ هي:							
$w + F_{s_0} = ma$	D	$w + F_{s_0} = 0$	C	$w - k(x + x_0) = 0$	B	$w - k(x + x_0) = ma$	A
5. هزازة توافقية بسيطة دورها الخاص $T_0$ وتسارع الجاذبية الأرضية $g$ تعطي عبارة الاستطالة السكونية للنابض بالعلاقة:							
$x_0 = \frac{T_0^2 \cdot g}{4}$	D	$x_0 = \frac{\pi^2}{T_0^2 \cdot g}$	C	$x_0 = \frac{T_0^2 \cdot g}{4\pi^2}$	B	$x_0 = \frac{4\pi^2}{T_0^2 \cdot g}$	A
6. نواس مرن شاقولي غير متخادم يتصل بجسم صلب كتلته $m$ يهتز بدور $1\text{ s}$ فيكون مقدار استطالة النابض السكونية هي							
$4\text{ m}$	D	$0.25\text{ m}$	C	$\frac{20}{\pi}\text{ m}$	B	$2\pi\text{ m}$	A
7. تتعدم محصلة القوى الخارجية المؤثرة في مركز عطالة الجسم في النواس المرن عند المرور بالمطال:							
$x = 0$	D	$x = +x_{\max}$	C	$x = -x_{\max}$	B	$x = \frac{x_{\max}}{2}$	A
8. تكون قوة الإرجاع عظمى عند المطال:							
$x = 0$	D	$x = \pm x_{\max}$	C	$x = \frac{x_{\max}}{2}$	B	$x = \frac{x_{\max}}{3}$	A
9. إن جهة قوة الإرجاع دوماً نحو:							
عكس جهة التسارع	D	نحو وضع التوازن	C	نحو $-X_{\max}$	B	نحو $+X_{\max}$	A
10. المعادلة التفاضلية التي تصف حركة النواس المرن:							
$x = -\frac{k}{m}(x)''_t$	D	$(x)''_t = -\frac{k}{m}x$	C	$(x)''_t = -\frac{m}{k}x$	B	$(x)''_t = -kx$	A
11. هزازة توافقية بسيطة نبضها الخاص $\omega_0$ نجعل $k' = \frac{k}{2}$ و $m' = 2m$ فيصبح النبض الخاص الجديد							
$\omega'_0 = \frac{\omega_0}{2}$	D	$\omega'_0 = \sqrt{2}\omega_0$	C	$\omega'_0 = 2\omega_0$	B	$\omega'_0 = \omega_0$	A
12. علاقة الدور الخاص في النواس المرن:							
$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$	D	$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{k}{m}}$	C	$T_0 = \sqrt{\frac{m}{k}}$	B	$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$	A

13. هزازة توافقية بسيطة دورها الخاص $T_0$ نجعل $k' = \frac{k}{2}$ و $m' = 2m$ فيصبح دورها الخاص الجديد:							
$T'_0 = 2T_0$	D	$T'_0 = \frac{T_0}{2}$	C	$T'_0 = \frac{T_0}{\sqrt{2}}$	B	$T'_0 = T_0$	A
14. هزازة توافقية بسيطة دورها الخاص $T_0$ نجعل $X'_{max} = 2X_{max}$ فيصبح دورها الخاص الجديد:							
$T'_0 = \frac{T_0}{\sqrt{2}}$	D	$T'_0 = T_0$	C	$T'_0 = 2T_0$	B	$T'_0 = \frac{T_0}{2}$	A
15. بفرض في اللحظة $t = 0$ كان الجسم في وضع مطاله الأعظمي الموجب فتكون قيمة الطور الابتدائي:							
$\varphi = \frac{\pi}{3} rad$	D	$\varphi = \frac{\pi}{6} rad$	C	$\varphi = \frac{\pi}{2} rad$	B	$\varphi = 0$	A
16. يعبر عدد الهزات التي ينجزها النواس المرن غير المتخامد خلال واحدة الزمن عن:							
تواتر الحركة $f$	D	النبض الخاص للحركة $w_0$	C	سعة الحركة $X_{max}$	B	دور النواس $T_0$	A
17. يعبر الزمن اللازم لإنجاز هزة واحدة عن:							
تواتر الحركة $f$	D	سعة الحركة $X_{max}$	C	النبض الخاص للحركة $w_0$	B	دور النواس $T_0$	A
18. نواس مرن شاقولي غير متخامد ينجز 5 هزات وبدور $4 s$ فيكون الزمن اللازم لإنجاز الهزات هو:							
$1 s$	D	$0.8 s$	C	$1.25 s$	B	$20 s$	A
19. ينجز نواس مرن غير متخامد 12 هزة خلال $3 s$ فيكون نبضه الخاص:							
$25 rad.s^{-1}$	D	$\frac{\pi}{2} rad.s^{-1}$	C	$50 rad.s^{-1}$	B	$\frac{1}{4} rad.s^{-1}$	A

اقرأ النص الآتي وأجب عن الأسئلة من (20 إلى 24):  
تعطى المعادلة التفاضلية لحركة جسم كتلته  $m = 0.2 kg$  في النواس المرن  $(x)''_t = -4x$  اعتماداً على النص السابق فإن:

20. نبض الاهتزاز:							
$\omega_0 = 4 rad s^{-1}$	D	$\omega_0 = 2 rad s^{-1}$	C	$\omega_0 = 16 rad s^{-1}$	B	$\omega_0 = 32 rad s^{-1}$	A
21. دور الاهتزاز:							
$T_0 = 2\pi sec$	D	$T_0 = \pi sec$	C	$T_0 = \frac{\pi}{2} sec$	B	$T_0 = \frac{\pi}{4} sec$	A
22. قيمة ثابت صلابة النابض:							
$k = 4 \times 10^{-1} Nm^{-1}$	D	$k = 8 \times 10^{-1} Nm^{-1}$	C	$k = 32 \times 10^{-1} Nm^{-1}$	B	$k = 4 \times 10^{-2} Nm^{-1}$	A
23. شدة قوة الإرجاع في مركز الاهتزاز مقدرة بالنيوتن:							
$F = -3$	D	$F = 3$	C	$F = 4$	B	$F = 0$	A
24. تسارع الحركة:							
$a = -2x$	D	$a = -8m.s^{-1}$	C	$a = -4x$	B	$a = 4m.s^{-1}$	A

اقرأ النص الآتي وأجب عن الأسئلة (25-26):

إذا كان الشكل المختزل لتابع المطال بدلالة الدور الخاص  $x = x_{max} \cos \frac{2\pi}{T_0} t$

25. فإن مطال الجسم في اللحظة $t = \frac{3T_0}{2}$ هو:						
$x = -x_{max}$	D	$x = +x_{max}$	C	$x = 0$	B	$x = \frac{x_{max}}{2}$
26. تابع السرعة يعطى بالعلاقة:						
$\bar{v} = -\left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 \cdot X_{max} \sin \frac{2\pi}{T_0} t$			B	$\bar{v} = \frac{2\pi}{T_0} \cdot X_{max} \sin \frac{2\pi}{T_0} t$		A
$\bar{v} = -\frac{2\pi}{T_0} \cdot X_{max} \sin \frac{2\pi}{T_0} t$			D	$\bar{v} = \frac{2\pi}{T_0} \cdot X_{max} \cos \frac{2\pi}{T_0} t$		C
27. إن تسارع الجسم غير ثابت متغير القيمة مع تغير						
سعة الحركة	D	مطال الحركة	C	سرعة الجسم	B	جهة الحركة
28. نواس مرن سعة الاهتزاز فيه تساوي 5cm ودوره الخاص $\pi$ s تكون سرعته العظمى (طويلة) تساوي:						
$v_{max} = 10 \text{ m.s}^{-1}$	D	$v_{max} = 1 \text{ m.s}^{-1}$	C	$v_{max} = 0.1\pi \text{ m.s}^{-1}$	B	$v_{max} = 0.1 \text{ m.s}^{-1}$
29. نواس مرن سعة الاهتزاز فيه تساوي 5cm ودوره الخاص $\pi$ s يكون التسارع الأعظمى (طويلة) يساوي:						
$a_{max} = 0.1 \text{ m.s}^{-2}$	D	$a_{max} = 0.1\pi \text{ m.s}^{-2}$	C	$a_{max} = 0.2 \text{ m.s}^{-2}$	B	$a_{max} = 0.2\pi \text{ m.s}^{-2}$

اقرأ النص التالي وأجب عن (30-31):

إذا كان مطال جسم  $x = \frac{x_{max}}{2}$

30. فإن طاقته الحركية:						
$E_k = \frac{1}{2} E_{tot}$	D	$E_k = \frac{1}{4} E_{tot}$	C	$E_k = \frac{3}{4} E_{tot}$	B	$E_k = \frac{1}{3} E_{tot}$
31. وتكون الطاقة الكامنة المرونية:						
$E_p = \frac{1}{2} E_{tot}$	D	$E_p = \frac{1}{4} E_{tot}$	C	$E_p = \frac{3}{4} E_{tot}$	B	$E_p = \frac{1}{3} E_k$
32. تتساوى الطاقة الحركية مع الطاقة الكامنة المرونية عند المطال:						
$x = \frac{X_{max}}{2}$	D	$x = \frac{X_{max}}{\sqrt{2}}$	C	$x = \frac{X_{max}}{3}$	B	$x = \frac{X_{max}}{4}$
33. في النواس المرن عندما $E_k = 2E_p$ يكون:						
$x = \frac{X_{max}}{\sqrt{2}}$	D	$x = \frac{X_{max}}{\sqrt{3}}$	C	$x = \frac{X_{max}}{2}$	B	$x = X_{max}$
34. في النواس المرن عندما $E_k = 3E_p$ يكون:						
$x = \frac{X_{max}}{\sqrt{2}}$	D	$x = \frac{X_{max}}{3}$	C	$x = \frac{X_{max}}{2}$	B	$x = X_{max}$
35. تكون الطاقة الحركية عظمى في النواس المرن عندما:						
$x = \frac{X_{max}}{2}$	D	$x = \pm X_{max}$	C	$x = \frac{X_{max}}{3}$	B	$x = 0$

36. تكون الطاقة الكامنة المرونية عظمى في النواس المرن:							
$x = \pm X_{max}$	D	$x = \frac{X_{max}}{3}$	C	$x = 0$	B	$x = \frac{X_{max}}{2}$	A
37. تتعدم الطاقة الكامنة المرونية في النواس المرن:							
$x = \pm X_{max}$	D	$x = \frac{X_{max}}{3}$	C	$x = 0$	B	$x = \frac{X_{max}}{2}$	A
38. بالاقتراب من مركز الاهتزاز بالهزارة التوافقية البسيطة و بإهمال القوى المبذولة للطاقة:							
تزداد الطاقة الحركية و تتناقص الطاقة الكامنة	D	تزداد الطاقة الكامنة و تتناقص الطاقة الحركية	C	تتحول الطاقة الكامنة إلى طاقة حركية وحرارية	B	تتحول الطاقة الميكانيكية إلى طاقة حركية	A
39. عندما يمر الجسم في مركز التوازن في الهزارة التوافقية البسيطة:							
ينعدم التسارع و لا يقف الجسم	D	تتعدم السرعة و التسارع و يقف الجسم	C	تتعدم السرعة و يقف الجسم	B	ينعدم التسارع و يقف الجسم	A
40. يتوقف الجسم المهتز في الهزارة التوافقية البسيطة عن الحركة بانعدام:							
الطاقة الحركية	D	السرعة و التسارع في مركز الاهتزاز	C	التسارع عند المرور في مركز الاهتزاز	B	السرعة في $X_{max}$	A

انتهى النموذج



